

X-Bar

CE

Automatická závora



KOVOPOLOTOVARY.CZ

Návod a upozornenia k inštalácii a používaniu

1 – POPIS VÝROBKU A ÚČEL POUŽITIA	3
2 – MONTÁŽ	3
2.1 – Previerky pred montážou	3
2.2 – Limity použitia výrobku	3
2.3 – Upevnenie závery	4
2.4 – Montáž ramena	4
2.5 – Ručné odblokovanie a zablokovanie motora	6
3 – ELEKTRICKÉ ZAPOJENIA	6
3.1 – Prvé zapnutie a kontrola zapojení	6
3.2 – Rozlíšenie pripojených zariadení	7
3.3 – Rozlíšenie polôh pri otvorení a zatvorení	7
3.4 – Kontrola pohybu ramena	8
3.5 – Hĺbkovo	8
Programovanie na prvom stupni (ON-OFF)	9
Programovanie na druhom stupni (nastaviteľné parametre)	9

1 POPIS VÝROBKU A ÚČEL POUŽITIA

X-Bar je elektromechanická cestná závera na rezidenčné použitie. **POZOR! - Akékoľvek iné použitie, odlišné od tu popísaného a v prostredí odlišnom od tu uvedeného, je považované za nevhodné a zakázané!**

X-Bar je elektromechanický prevodový motor 24 V. Je vybavený signalizačným majákom a systémom s elektrickým koncovým spínačom bez regulačných vačiek. Má zabudovanú riadiacu jednotku, ktorá je pripravená na zapojenie zariadení patriacich do systému Nice Opera.

X-Bar funguje na elektrickú energiu. V prípade výpadku napájania je možné závoru odblokovať príslušným kľúčom a ručne hýbať ramenom. Je tiež možné použiť batériu, model PS124 (voliteľné príslušenstvo), ktorá v prípade výpadku sieťového napájania zaručuje automatickému systému vykonanie niekoľkých manévrov.

2 MONTÁŽ

2.1 - Previerky pred montážou

Skôr ako začnete montovať, treba skontrolovať celistvosť komponentov výrobku, vhodnosť vybraného modelu a prostredia určeného na montáž:

- Skontrolujte, či je všetok materiál v perfektnom stave a vhodný na predpokladaný účel.
- Uistite sa, že všetky podmienky používania sú v „limitoch použitia“ výrobku (ods. 2.2).
- Uistite sa, že všetky parametre používania sú v limitoch hodnôt uvedených v „Technických parametroch výrobku“.
- Presvedčte sa, že prostredie vybrané na montáž je kompatibilné s celkovými rozmermi výrobku (**obr. 1**).
- Skontrolujte, či povrch vybraný na montáž závery je pevný a zaručuje stabilné upevnenie.
- Skontrolujte, či miesto upevnenia nie je vystavené záplavám, prípadne uvažujte s montážou závery v prímieranej výške nad zemou.
- Skontrolujte, či priestor okolo výrobku umožňuje jednoduché a bezpečné ručné používanie.
- Uistite sa, že podľa dráhy ramena nie sú prekážky, ktoré by mohli obmedzovať jeho pohyb a maximálne otvorenie a zatvorenie.
- Uistite sa, či miesto upevnenia každého komponentu je chránené pred náhodnými nárazmi.

2.2 - Limity použitia výrobku

Skôr, ako začnete montovať pohon, uistite sa, že jeho údaje sú v nižšie uvedených limitoch použitia uvedených v **Tabuľke 1**.

TABUĽKA 1				
Typológia	Rozmery ramena	Maximálna rýchlosť (Tc = čas zatvorenia)	Max. cykly za hodinu	Max. po sebe idúce cykly
X-Bar s ramenom, bez príslušenstva	3,00 m	Tc ≥ 4 s	100	50
X-Bar s ramenom a svetlami mod. XBA4	3,00 m	Tc ≥ 5 s	80	40

2.3 - Upevnenie závery

• **Ak je montážny povrch už pripravený:**

01. Postavte závoru na vymedzenú plochu a naznačte si polohu dier.
02. Závoru odložte bokom, v naznačených bodoch upevňovaciu plochu prevráťte a vložte 4 hmoždinky (M12), ktoré nie sú súčasťou dodávky.
03. Závoru správne umiestnite a zablokujte príslušnými maticami a podložkami, ktoré nie sú súčasťou dodávky.

• **Ak montážny povrch ešte nie je pripravený:**

01. Vykopte základy s rozmermi rovnakými alebo väčšími ako má základová platňa (voliteľné príslušenstvo).
02. Pripravte káblové prechodky pre elektrické káble.
03. Do betónu položte základovú platňu, ktorá musí byť zároveň s povrchom a vo vodováhe. **Pozor** - Platňa musí byť položená paralelne s ramenom.
04. Závoru správne umiestnite a zablokujte príslušnými maticami a podložkami, ktoré nie sú súčasťou dodávky.

2.4 - Montáž ramena

• **Poskladanie držiaka ramena:**

01. Zasuňte 2 kolíky na príslušné miesta na výstupnej hriadeľ motora (**obr. 2**).
02. Založte držiak na výstupnú hriadeľ motora, otočte ho v smere „zvislého ramena“ (**obr. 3**) a upevnite ho príslušnými skrutkami a podložkami, ktoré dobre zatiahnite (**obr. 4**).
03. Založte kryt ramena a čiastočne ho upevnite 4 dodanými skrutkami (**obr. 5**).

• **Poskladanie ramena:**

01. Zložte dve spojky (**obr. 6** – každá spojka sa skladá z 2 polovičných krytov a 8 samorezných skrutiek).
02. Zasuňte jednu spojku do prvého hliníkového profilu (**obr. 7** – na uľahčenie môžete použiť gumené kladivo).
03. Do štrbín profilu na oboch stranách zasuňte držiaky spojky (**obr. 8** – na uľahčenie môžete použiť gumené kladivo).
04. Zopakujte proces od bodu 01 a zasuňte zvyšné hliníkové profily (**obr. 9**).

05. Položte diery držiakov spojky tak, aby pasovali na diery profilov (obr. 10).
06. Zablokujte držiaky pomocou dodaných podložiek a matíc na každej spojke (obr. 11).
07. Rozrežte na polovicu dodanú nárazovú gumu.
08. Na oboch stranách profilu založte nárazovú gumu do štrbiny (obr. 12) tak, aby pretŕčala asi o 2 cm na opačnej strane (na strane zátky).
09. Založte zátku ramena.
10. Na opačný koniec ako je zátka založte platničky držiaka ramena (obr. 13).
11. Skompletované rameno zasuňte do krytu držiaka ramena až po doraz a pevne zatiahnite 4 skrutky.

2.5 - Ručné odblokovanie a zablokovanie motora

Manuálne odblokovanie sa môže vykonať na oboch stranách závory.

01. Otočte kryt kľúča (obr. 14).
02. Zasuňte dodaný kľúč a otočte ním o 180° v smere alebo proti smeru hodín (obr. 15).
03. Na zablokovanie motora otočte kľúčom o 180° tým istým smerom.

3 ELEKTRICKÉ ZAPOJENIA

POZOR! - Všetky elektrické zapojenia musia byť vykonané, keď je vypnuté napájanie zo siete a odpojená prípadná batéria.

01. Odskrutkujte skrutky krytu.
02. Privedte káble cez X-Bar od základne k riadiacej jednotke, smerom k ľavej strane elektroniky.
03. Kábel napájania zapojte na svorku s 3 kontaktmi s poistkou a kábel zaistíte objímkou.
04. Vykonajte zapojenia zvyšných káblov v zmysle elektrickej schémy na obr. 16. *Poznámka - na uľahčenie zapojení je možné vybrať svorkovnicu.*

Elektrické zapojenie rôznych zariadení (fotobunky, digitálne klávesnice, transponderové čítače kariet a pod.) na riadiacu jednotku sa musia vykonať prostredníctvom systému „BlueBUS“ od Nice. Tento systém umožňuje vykonať elektrické zapojenia s použitím len 2 vodičov, cez ktoré prebieha tak elektrické napájanie, ako aj komunikačné signály. Elektrické zapojenie sa robí paralelne a nie je potrebné rešpektovať polaritu. Počas fázy rozlíšenia je každé zariadenie rozoznané riadiacou jednotkou jednotlivito vďaka jednohlasnému kódu. Vždy, keď pridáte alebo odoberiete nejaké zariadenie, treba vykonať jeho rozlíšenie riadiacou jednotkou (viď ods. 4.7).

3.1 - Prvé zapnutie a kontrola zapojení

POZOR! - Zapojenie musí byť vykonané výhradne kvalifikovaným technickým pracovníkom.

Po zapnutí elektrického napájania riadiacej jednotky skontrolujte nasledovné:

- Skontrolujte, či led „OK“ pravidelne bliká s frekvenciou 1 bliknutie za sekundu.
- Skontrolujte, či je zhasnuté svetlo.

Ak toto nenastalo, treba vypnúť elektrické napájanie riadiacej jednotky a skontrolovať, ako boli vykonané jednotlivé zapojenia.

3.2 - Rozlíšenie pripojených zariadení

Po prvom zapnutí je potrebné, aby riadiaca jednotka rozlíšila zariadenia zapojené na vstupy „BlueBUS“ a „Stop“.

POZOR! - Fáza rozlíšenia musí byť vykonaná, aj keď na riadiacu jednotku nie je pripojené žiadne zariadenie.

Riadiaca jednotka je vďaka procesu rozlíšenia schopná rozoznať jednotlivito rôzne pripojené zariadenia a rozpoznať s veľkou presnosťou možné anomálie. Kvôli tomu je potrebné vykonať rozlíšenie po každýkrát, keď sa pridá nové zariadenie alebo odpojí existujúce zariadenie.

Led „L1“ a „L2“ na riadiacej jednotke blikajú, čím upozorňujú, že je potrebné vykonať rozlíšenie:

01. Stlačte a podržte súčasne stlačené tlačidlá „▲“ a „Set“.
02. Keď led „L1“ a „L2“ začnú rýchlo blikáť (približne po 3 sekundách), tlačidlá uvoľnite.
03. Počkajte niekoľko sekúnd, kým riadiaca jednotka dokončí fázu rozlíšenia zariadení. Na konci tejto fázy led „Stop“ musí svietiť a led „L1“ a „L2“ musia zhasnúť (môžu začať blikáť led „L3“ a „L4“).

Tento proces môže byť vykonaný znovu aj po zapojení nového zariadenia na riadiacu jednotku.

3.3 - Rozlíšenie polôh pri otvorení a zatvorení

Po rozlíšení pripojených zariadení je potrebné, aby riadiaca jednotka rozlíšila polohy mechanických dorazov, tak pri otvorení ako pri zatvorení ramena. V tejto fáze riadiaca jednotka vypočíta hodnotu dráhy ramena od mechanického dorazu pri zatvorení po doraz pri otvorení.

01. Odblokujte motor (viď ods. 2.5) a ručne nastavte rameno približne do uhlu 45° (polovica jeho dráhy).
02. Motor zablokujte.
03. Na riadiacej jednotke stlačte a podržte súčasne stlačené tlačidlá „Set“ a „▼“.
04. Keď sa začne manéver (približne po 3 sekundách), tlačidlá uvoľnite.
05. Počkajte, kým riadiaca jednotka dokončí fázu rozlíšenia: zatvorenie, otvorenie a zatvorenie ramena.
06. Stlačte tlačidlo „Open“, aby rameno vykonalo ďalší kompletný manéver otvorenia.
07. Stlačte tlačidlo „Close“, aby rameno vykonalo ďalší kompletný manéver zatvorenia.

Počas týchto manévrov si riadiaca jednotka zapamätá silu potrebnú na ich vykonanie.

POZOR! - Fázy rozlíšenia nesmú byť prerušené. Ak sa tak stane, je potrebné zopakovať celý proces rozlíšenia. Ak na konci fázy rozlíšenia led „L3“ a „L4“ blikajú, znamená to, že prišlo k chybe.

Fáza rozlíšenia mechanických dorazov sa môže zopakovať kedykoľvek aj po dokončení montáže (napríklad ak sa posunie poloha mechanického dorazu).

DÔLEŽITÉ! - Kóty polôh spomalenia si riadiaca jednotka automaticky aktualizuje. Po fáze hľadania kót je potrebné vykonať aspoň 2-3 kompletné manévry.

3.4 - Kontrola pohybu ramena

Po dokončení fázy rozlíšenia zariadení a polôh mechanických dorazov odporúčame vykonať niekoľko otváracích a zatváracích manévrov na kontrolu správneho pohybu ramena:

01. Stlačte tlačidlo „Open“ a skontrolujte, či otvárací manéver prebieha správne, bez zmien rýchlosti. Ďalej preverte, či rameno začne spomaľovať, keď príde do polohy spomalenia nastavenej pre otváranie.

02. Stlačte tlačidlo „Close“ a skontrolujte, či zatvárací manéver prebieha správne, bez zmien rýchlosti. Ďalej preverte, či rameno začne spomaľovať, keď príde do polohy spomalenia nastavenej pre zatváranie.
03. Počas manévrov skontrolujte, či žiarovka na riadiacej jednotke bliká v pravidelných intervaloch – 0,5 sekundy svieti a 0,5 sekundy je zhasnutá.
04. Vykonať niekoľko otváracích a zatváracích manévrov a presvedčte sa, že neexistujú body s väčším trením alebo funkčné anomálie.

POZOR! - Ak manéver začína z inej polohy, ako je jeden z mechanických dorazov (pri otvorení alebo zatvorení), vykoná sa veľmi pomalou rýchlosťou.

3.5 - Híbkovo

• Programovacie tlačidlá

Na riadiacej jednotke sú 3 tlačidlá, ktoré sa používajú tak na ovládanie jednotky počas skúšok, ako aj na programovanie:

Tlačidlo „▲ Open“ umožňuje ovládať otváranie ramena alebo presúvať sa v bode programovania smerom hore.

Tlačidlo „Stop“ umožňuje zastaviť prebiehajúci manéver. Ak je stlačené dlhšie ako 5 sekúnd, umožňuje vstúpiť do fázy programovania.

Tlačidlo „▼ Close“ umožňuje ovládať zatváranie ramena alebo presúvať sa v bode programovania smerom dole.

POZOR! - Počas vykonávania manévru (otváranie alebo zatváranie) majú všetky 3 tlačidlá funkciu STOP: zastavia prebiehajúci manéver.

• Programovanie

Riadiaca jednotka disponuje niekoľkými funkciami, ktoré sa programujú prostredníctvom 3 tlačidiel („▲“, „▼“, „Set“) a stav ich fungovania signalizuje 8 led (L1 ... L8). Funkcie sa nastavujú na 2 stupňoch:

- **Prvý stupeň:** funkcie nastaviteľné spôsobom **ON - OFF** (aktívna - neaktívna). Každá led (L1 ... L8) označuje príslušnú funkciu: led svieti = funkcia je aktívna; led je zhasnutá = funkcia nie je aktívna (viď **Tabuľku 2**).

- **Druhý stupeň:** parametre nastaviteľné na stupnici hodnôt od 1 do 8. Každá led (L1 ... L8) označuje vybranú hodnotu z tých možných (viď **Tabuľku 3**).

TABUĽKA 2 – Funkcie (prvý stupeň)		
Led	Popis	Príklad
L1	Automatické zatvorenie	Táto funkcia vykoná automatické zatvorenie ramena po nastavenom čase pauzy. Hodnota času pauzy je od výroby 30 sekúnd. Hodnota je nastaviteľná od 10 do 200 sekúnd.
L2	Zatvor po foto	Funkcia umožňuje podržať rameno v otvorenej polohe iba na čas potrebný k prejazdu. Keď je funkcia aktívna, fungovanie sa mení na základe parametra nastaveného pre funkciu „Automatické zatvorenie“: - s „Automatickým zatvorením“ aktívnym sa otvárací manéver zastaví hneď po uvoľnení fotobuniek a po 5 sekundách začne zatvárací manéver; - s „Automatickým zatvorením“ neaktívnym rameno vždy príde do polohy maximálneho otvorenia (aj keď sa fotobunky uvoľnia skôr) a po 5 sekundách začne zatvárací manéver.
L3	Vždy zatvor	Táto funkcia je užitočná v prípade, aj krátko, výpadku elektrického prúdu. Ak je funkcia aktívna (ON) a po návrate elektrického prúdu riadiaca jednotka zistí, že rameno je otvorené, spustí zatváranie. Z bezpečnostných dôvodov zatvoreniu predchádza 3-sekundové blikanie majáka.
L4	Stand by	Táto funkcia znižuje spotrebu. Ak je aktívna, po 1 minúte od dokončenia manévru riadiaca jednotka vypne výstup „BlueBUS“ (pripojené zariadenia) a všetky led okrem led BlueBUS, ktorá bliká rýchlejšie. Keď riadiaca jednotka dostane príkaz, obnoví normálne fungovanie.
L5	Spomalenie dlhé/krátke	Táto funkcia umožňuje zdvojnásobiť dráhu začatia spomalenia, tak pri otváraní ako pri zatváraní. Ak funkcia nie je aktívna, spomalenie je krátke.
L6	Blikanie vopred	Táto funkcia aktivuje 3-sekundovú pauzu medzi aktiváciou majáka a koncom manévru.
L7	Citlivosť	Aktiváciou tejto funkcie je možné výrazne zvýšiť stupeň citlivosti, ktorým riadiaca jednotka rozlišuje prítomnosť prekážok. Ak sa používa ako pomocný systém na rozlíšenie „nárazovej sily motora“, treba nastaviť aj hodnoty „rýchlosti“ a „sily motora“ v menu na druhom stupni.
L8	Smer rotácie motora	Tento parameter umožňuje obrátiť smer rotácie motora, aby sa rameno mohlo namontovať napravo. Hodnota nastavená z výroby je „OFF“ (štandardná rotácia motora – zatvorenie ramena je naľavo). Ak je funkcia aktívna, je možné zameniť otvárací manéver za zatvárací. Dôležité - Keď aktivujete funkciu, musíte znovu uložiť kóty do pamäte.

Počas normálneho fungovania riadiacej jednotky led (L1 ... L8) môžu buď svietiť alebo byť zhasnuté, na základe stavu fungovania, ktoré predstavujú. Počas manévru led (L1 ... L8) blikajú a ukazujú silu, ktorú motor potrebuje na vykonanie manévru: L8 ukazuje, že je potrebná nízka sila, až po L1, ktorá zobrazuje maximálnu potrebnú silu.

Programovanie na prvom stupni (funkcie ON-OFF)

Všetky funkcie na prvom stupni sú z výroby nastavené na „OFF“, ale môžu byť kedykoľvek upravené procesom, ktorý je popísaný ďalej. **DÔLEŽITÉ!** - Proces programovania je časovo obmedzený, medzi stlačením dvoch tlačidiel môže uplynúť max. 10 sekúnd. Potom sa proces automaticky ukončí a do pamäte sa uložia úpravy vykonané do daného momentu.

Proces programovania (prvý stupeň):

01. Stlačte a podržte aspoň 3 sekundy stlačené tlačidlo „Set“.
02. Keď led „L1“ začne blikáť, uvoľnite tlačidlo.
03. Stlačte tlačidlo „▲“ alebo „▼“ a presuňte sa z blikajúcej led na led predstavujúcu funkciu, ktorú chcete upraviť.
04. Stlačte tlačidlo „Set“ na zmenu stavu funkcie:
 - krátke blikanie = OFF,
 - dlhé blikanie = ON.
05. Počkajte 10 sekúnd (maximálny čas), aby ste vystúpili z programovania.

Poznámka - Ak chcete nastaviť ďalšie funkcie „ON“ alebo „OFF“, zopakujte počas tej istej fázy kroky 03 a 04.

Programovanie na druhom stupni (nastaviteľné parametre)

Všetky parametre na druhom stupni sú z výroby nastavené tak ako je zvýraznené sivou farbou v **Tabuľke 3**, ale môžu byť kedykoľvek upravené procesom, ktorý je popísaný ďalej. **DÔLEŽITÉ!** - Proces programovania je časovo obmedzený, medzi stlačením dvoch tlačidiel môže uplynúť max. 10 sekúnd. Potom sa proces automaticky ukončí a do pamäte sa uložia úpravy vykonané do daného momentu.

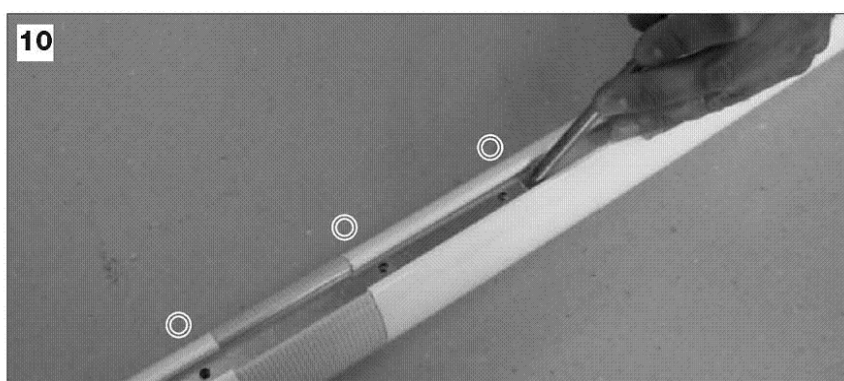
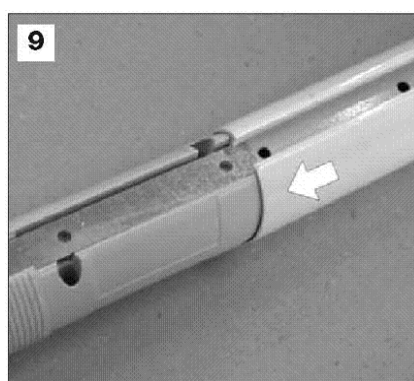
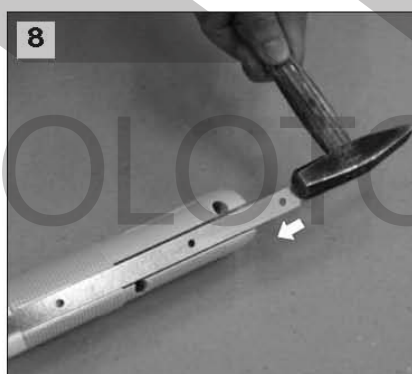
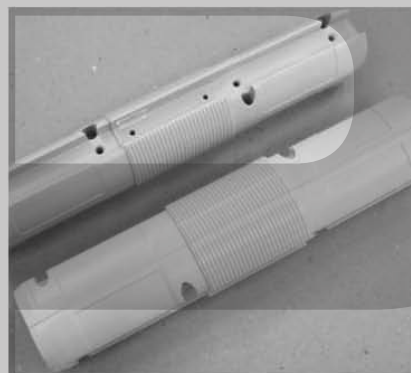
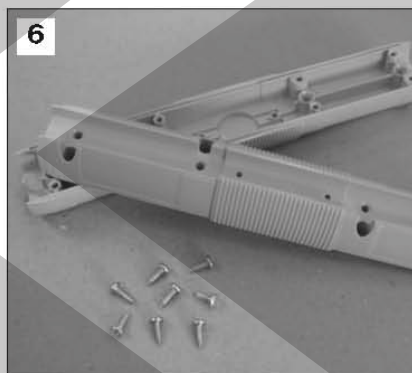
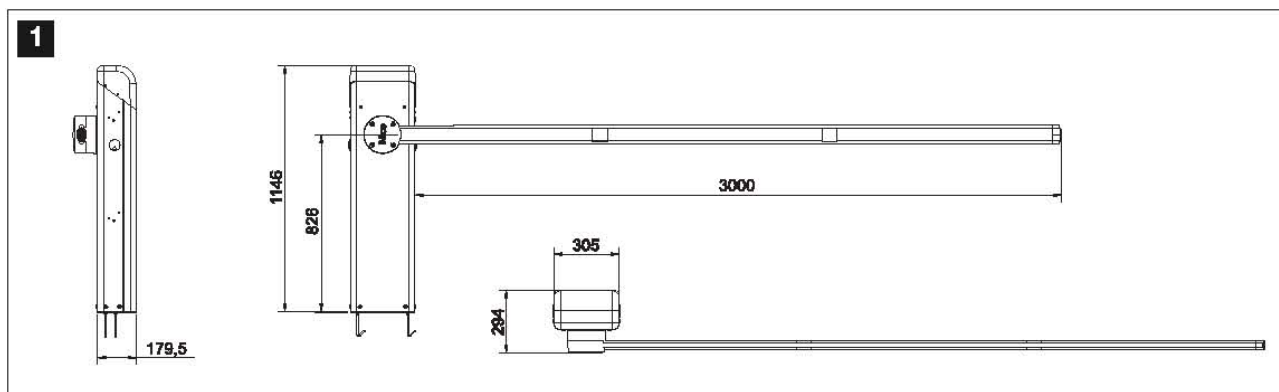
Proces programovania (druhý stupeň):

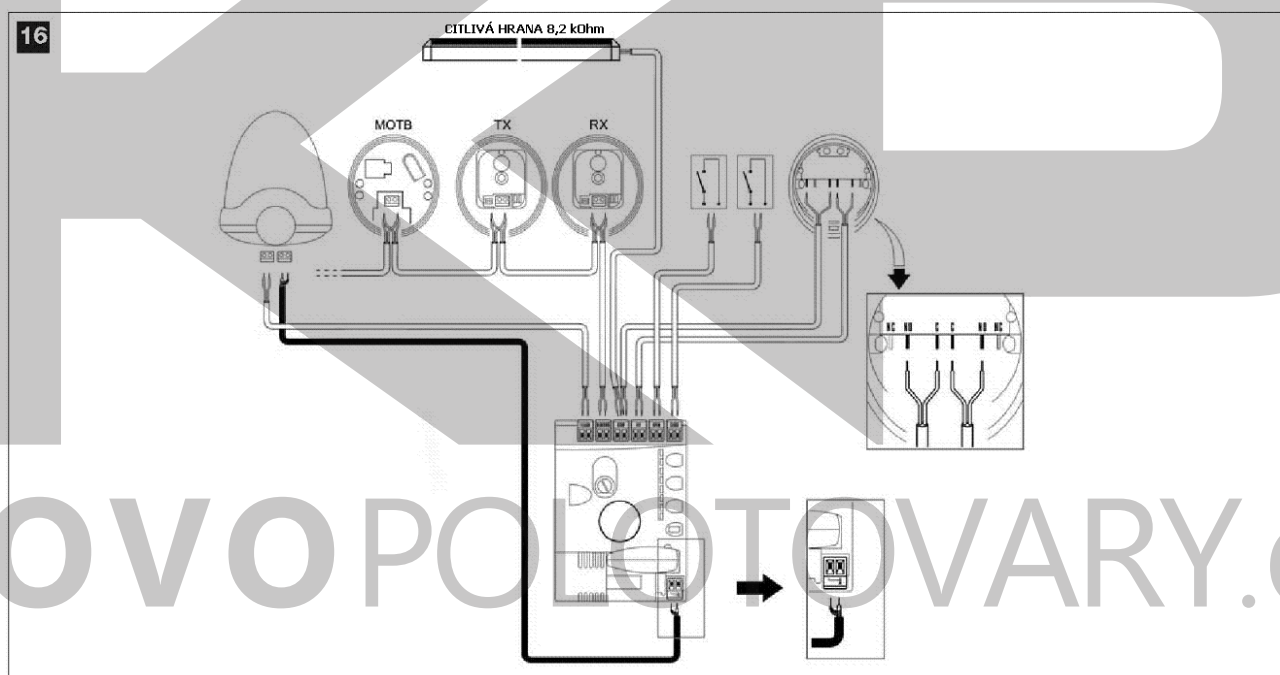
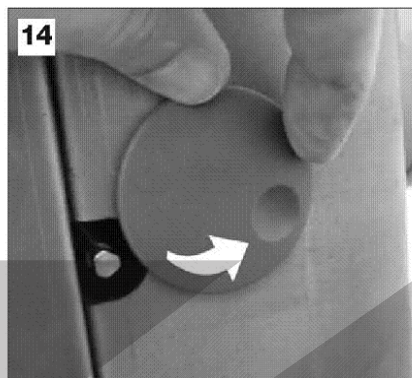
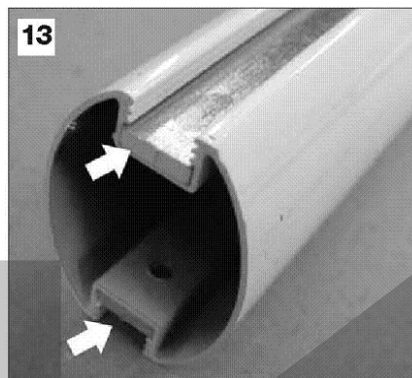
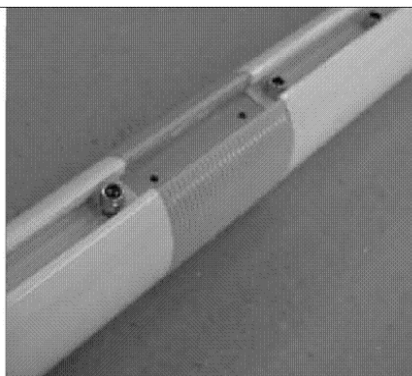
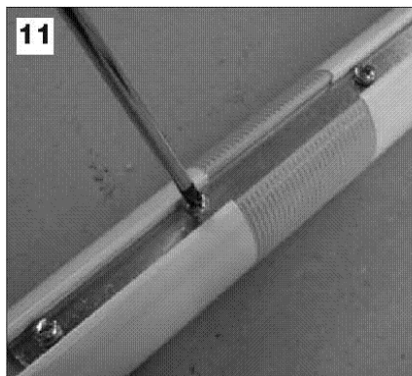
01. Stlačte a podržte aspoň 3 sekundy stlačené tlačidlo „Set“.
02. Keď led „L1“ začne blikáť, uvoľnite tlačidlo.
03. Stlačte tlačidlo „▲“ alebo „▼“ a presuňte sa z blikajúcej led na „vstupnú led“ predstavujúcu funkciu, ktorú chcete upraviť.
04. Stlačte a podržte stlačené tlačidlo „Set“ až do dokončenia bodu 06.
05. Počkajte asi 3 sekundy, kým sa rozsvieti led predstavujúca aktuálny stupeň parametra, ktorý chcete upraviť.
06. Stlačte tlačidlo „▲“ alebo „▼“ a presuňte sa blikajúcu led na led predstavujúcu hodnotu parametra.
07. Uvoľnite tlačidlo „Set“.
08. Počkajte 10 sekúnd (maximálny čas), aby ste vystúpili z programovania.

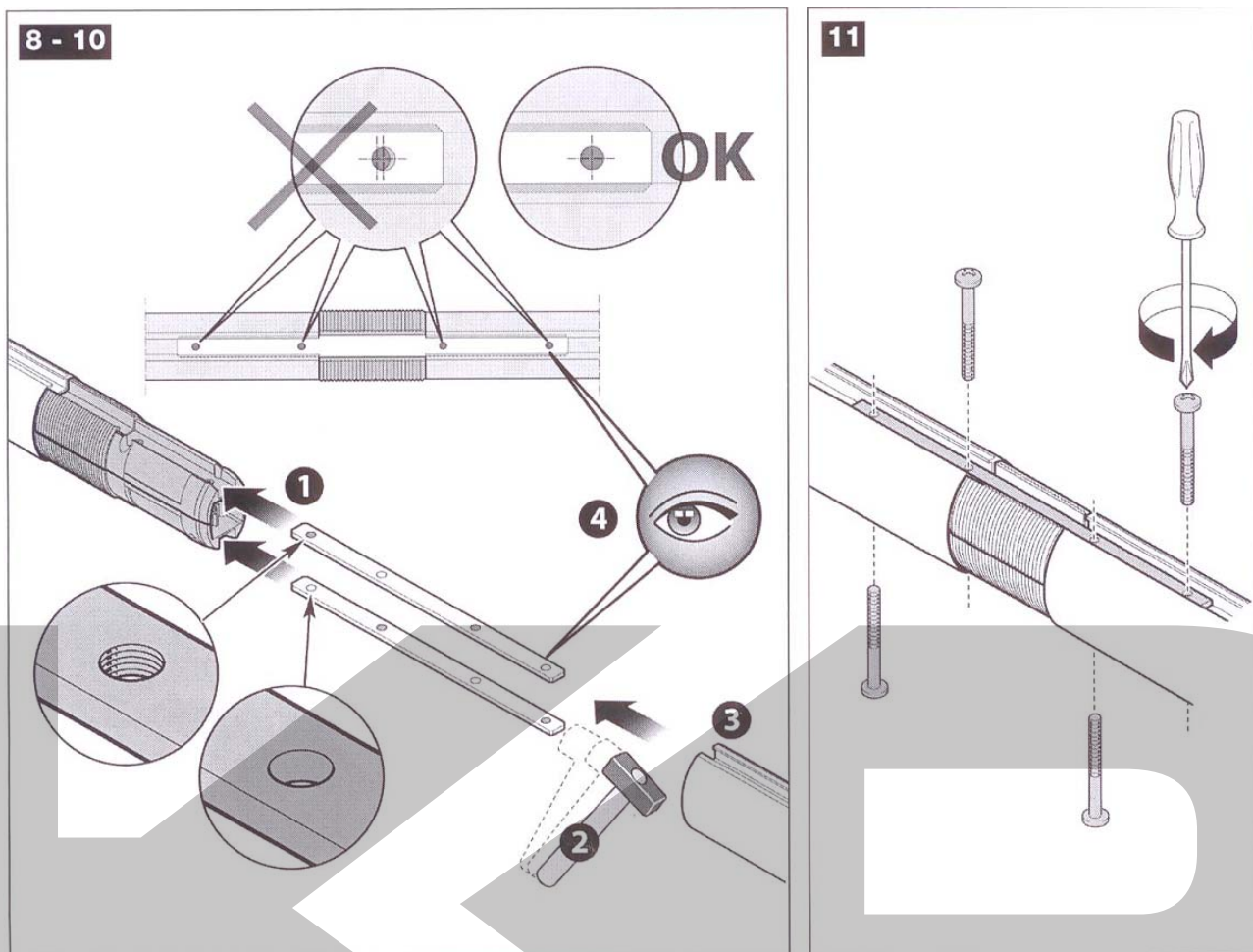
Poznámka - Ak chcete zmeniť ďalšie parametre, zopakujte počas tej istej fázy kroky 03 až 07.

TABUĽKA 3 – Funkcie (druhý stupeň)				
Vstupná led	Parameter	Led (stupeň)	Hodnota	Popis
L1	Čas pauzy	L1	5 sekúnd	Upravuje čas pauzy, t.j. čas pred automatickým zatvorením ramena. Má efekt, iba ak je aktívne Zatvorenie.
		L2	10 sekúnd	
		L3	20 sekúnd	
		L4	40 sekúnd	
		L5	60 sekúnd	
		L6	80 sekúnd	
		L7	120 sekúnd	
		L8	200 sekúnd	
L2	Funkcia „Krok-za-krokom“	L1	Otvor – stop – zatvor – stop	Upravuje sekvenciu príkazov priradených k vstupu „Krok-za-krokom“ alebo k rádiovému príkazu.
		L2	Otvor – stop – zatvor – otvor	
		L3	Otvor – zatvor – otvor – zatvor	
		L4	Kondomíniová (viac ako 2 s = stop)	
		L5	Kondomíniová (menej ako 2 s = čiastočné otvorenie)	
		L6	Krok-za-krokom 2	
		L7	Osoba prítomná	
		L8	„Poloautomatické“ otvorenie, zatvorenie „osoba prítomná“	
L3	Rýchlosť motora	L1	Rýchlosť 1 (30 % - pomaly)	Upravuje rýchlosť motora počas normálneho chodu.
		L2	Rýchlosť 2 (47 %)	
		L3	Rýchlosť 3 (65 %)	
		L4	Rýchlosť 4 (82 %)	
		L5	Rýchlosť 5 (100 %)	
		L6	Otvor V3, zatvor V2	
		L7	Otvor V4, zatvor V3	
		L8	Otvor V5, zatvor V4	
L4	Výstup FLASH	L1	Funkcia kontrolka otvoreného ramena (24 V - 10 W)	Vyberá zariadenie pripojené na výstup FLASH. Pred zmenou programovania dajte pozor, či napätie, pod ktorým funguje zariadenie pripojené na svorku FLASH zodpovedá programovaniu.
		L2	Aktívny, ak je rameno zatvorené (24 V - 10 W)	
		L3	Aktívny, ak je rameno otvorené (24 V - 10 W)	
		L4	Maják (12 V - 21 W)	
		L5	Maják pre svetlá ramena (24 V - 10 W)	
		L6	Elektrozámok (24 V - 10 W)	
		L7	Tlakový ráz (24 V - 10 W)	
		L8	Kontrolka údržby (24 V - 10 W)	
L5	Sila motora pri otváraní	L1	Sila 1 (nízka)	Upravuje systém kontroly sily motora vzhľadom na váhu ramena počas otváracieho manévru a následne citlivosť rozlišovania prekážok. <i>Poznámka – Sila je rozlíšená automaticky počas prvých dvoch manévrov.</i>
		L2	Sila 2	
		L3	Sila 3	
		L4	Sila 4	
		L5	Sila 5	
		L6	Sila 6	
		L7	Sila 7	
		L8	Sila 8 (vysoká)	
L6	Sila motora pri zatváraní	L1	Sila 1 (nízka)	Upravuje systém kontroly sily motora vzhľadom na váhu ramena počas zatváracieho manévru a následne citlivosť rozlišovania prekážok. <i>Poznámka – Sila je rozlíšená automaticky počas prvých dvoch manévrov.</i>
		L2	Sila 2	
		L3	Sila 3	
		L4	Sila 4	
		L5	Sila 5	
		L6	Sila 6	
		L7	Sila 7	
		L8	Sila 8 (vysoká)	
L7	Avízo údržby	L1	2500	Upravuje počet manévrov, po ktorých signalizuje požiadavku údržby automatického systému.
		L2	5000	
		L3	10000	
		L4	15000	
		L5	20000	
		L6	30000	
		L7	40000	
		L8	50000	
L8	Zoznam chýb	L1	Výsledok 1. manévru (posledný vykonaný)	Umožňuje skontrolovať typ poruchy, ku ktorej došlo počas posledných 8 manévrov.
		L2	Výsledok 2. manévru	
		L3	Výsledok 3. manévru	
		L4	Výsledok 4. manévru	
		L5	Výsledok 5. manévru	
		L6	Výsledok 6. manévru	
		L7	Výsledok 7. manévru	
		L8	Výsledok 8. manévru	

Poznámky k Tabuľke 3: ● Sivá farba zvýrazňuje hodnoty nastavené vo výrobe. ● Všetky parametre môžu byť upravené podľa želania bez akejkoľvek podmienky, iba nastavenia „Sily motora pri otváraní“ a „Sily motora pri zatváraní“ si môžu vyžadovať zvláštnu pozornosť: **a)** Neodporúča sa používať vysoké hodnoty sily na kompenzáciu skutočnosti, že rameno má nenormálne body trenia. Prehnaná sila môže ovplyvniť bezpečné fungovanie systému alebo poškodiť rameno. **b)** Ak sa ovládanie „Sily motora“ používa ako pomocný systém na zníženie nárazovej sily, po každom nastavení zopakujte meranie sily v zmysle požiadaviek normy EN 12445. **c)** Opotrebenie a klimatické podmienky vplyvajú na pohyb ramena, preto je potrebné pravidelne kontrolovať nastavenie sily.







Tento obrázok nahrádza popis v bode 07 ods. „Poskladanie ramena“ (kapitola 2.4) a zobrazuje postup pri zakladaní nárazovej gúmy.

