

Robus



RBS400

RBS600

RBS600HS

RBS800

Pohon pro posuvné brány

CZ - Pokyny a upozornění pro montáž

KOVOPOLOTOVARY.CZ

Nice

OBSAH

1	OBECNÁ BEZPEČNOSTNÍ UPOZORNĚNÍ A OPATŘENÍ	3
1.1	Všeobecná upozornění	3
1.2	Upozornění během instalace	3
2	POPIS PRODUKTU	5
2.1	Seznam hlavních součástí	5
3	INSTALACE	6
3.1	Kontrola před instalací	6
3.2	Limity použití	6
3.3	Identifikace produktu a celkové rozměry	8
3.4	Obsah balení	8
3.5	Příprava na montáž	9
3.6	Montáž pohonu	10
3.7	Ruční odblokování a zablokování pohonu	14
4	ELEKTRICKÉ ZAPOJENÍ	15
4.1	Předběžná kontrola	15
4.2	Demontáž řídicí jednotky	15
4.3	Schéma a popis zapojení	16
4.3.1	Schéma zapojení	16
4.3.2	Popis zapojení	16
4.3.3	Použití tlačítek řídicí jednotky	17
4.4	Adresování zařízení připojených k systému BlueBUS	17
4.4.1	Fotobuňky FT210B	18
4.5	Režim „Slave“	19
5	ZÁVĚREČNÁ KONTROLA A SPUŠTĚNÍ	20
5.1	Připojení napájení	20
5.2	Učení připojených zařízení	21
5.3	Učení délky křídla brány	21
5.3.1	Předběžná kontrola	21
5.3.2	Postup učení délky křídla brány	22
5.4	Kontrola automatizovaného pohybu	23
5.5	Obrácení směru otevírání	23
6	TESTOVÁNÍ A UVEDENÍ DO PROVOZU	24
6.1	Testování	24
6.2	Uvedení do provozu	24
7	PROGRAMOVÁNÍ RÁDIOVÉHO PŘIJÍMAČE	25
7.1	Popis programování přijímače	25
7.1.1	Postup ukládání tlačítek dálkového ovladače	25
7.2	Ověření typu kódování dálkového ovladače	27
7.3	Ukládání příkazů dálkového ovládání	27
7.3.1	Ukládání v „Režimu 1“	27
7.3.2	Ukládání v „Režimu 2“	28
7.3.3	Ukládání nového ovladače „v blízkosti přijímače“	28
7.3.4	Ukládání nového ovladače pomocí „aktivačního kódu“ starého ovladače, již uloženého v přijímači	28
7.4	Mazání příkazů dálkového ovládání	29
7.4.1	Smazání jednoho příkazu přidruženého k tlačítku z paměti přijímače	29
7.4.2	Vymazání paměti přijímače (úplně)	29
7.4.3	Zablokování (anebo odblokování) ukládání do paměti, které se provádí procedurou „v blízkosti řídicí jednotky“ anebo pomocí „aktivačního kódu“	30
8	PROGRAMOVÁNÍ ŘÍDICÍ JEDNOTKY	31
8.1	Použití programovacích tlačítek	31
8.2	Programování úrovně 1 (ON-OFF)	32
8.2.1	Postup programování úrovně 1	32
8.3	Programování úrovně 2 (nastavitelné parametry)	33
8.3.1	Postup programování úrovně 2	33
8.4	Speciální funkce	35
8.4.1	Funkce „Vždy Otevřeno“	35
8.4.2	Funkce „Pohyb v každém případě“	35
8.4.3	Funkce „Připomenutí údržby“	35
8.5	Připojení Wi-Fi	35
8.5.1	Integrovaný Wi-Fi modul (závisí na verzi pohonu)	35
8.5.2	Rozhraní BiDi-Wi-Fi	36
8.6	Připojení Pro-View	37
8.7	Z-Wave™	37
8.8	Mazání paměti	37

9	PRŮVODCE ŘEŠENÍ ZÁVAD	38
9.1	Řešení závad	38
9.2	Výměna řídicí jednotky	39
9.3	Signalizace výstražným majákem	40
9.4	Signalizace na řídicí jednotce	40
9.5	Světelné signály	40
9.5.1	Stavové světlo	40
9.5.2	LED kontrolky na řídicí jednotce	41
9.6	Diagnostika rádiového přijímače	43
9.7	Záznam chyb	44
10	DOPLŇUJÍCÍ INFORMACE (Příslušenství)	45
10.1	Přidávání a odebírání zařízení	45
10.1.1	BlueBUS	45
10.1.2	Vstup STOP	45
10.1.3	I/O rozšiřující modul (volitelné příslušenství)	45
10.1.4	Načítání dalších zařízení	46
10.1.5	Připojení rádiového přijímače typu SM (volitelné příslušenství)	46
10.1.6	Přídavné osvětlení	46
10.1.7	Relátkové fotobuňky s funkcí FOTOTEST	47
10.1.8	Relátkové fotobuňky bez funkce FOTOTEST	48
10.1.9	Elektrický zámek	49
10.2	Zapojení a instalace nouzového zdroje napájení	49
10.3	Zapojení programovacího modulu Oview	50
10.4	Zapojení dalších zařízení	50
10.4.1	Fotobuňky EPMOB a přídavné osvětlení ELMM	51
11	TECHNICKÉ PARAMETRY	54
12	PROHLÁŠENÍ O SHODĚ	56
13	SERVIS VÝROBKU	57
14	LIKVIDACE VÝROBKU	57
POKYNY A VAROVÁNÍ PRO POUŽÍVÁNÍ		58
15	PARAMETRY A PROGRAMOVATELNÉ FUNKCE	60
15.1	Význam symbolů	60
15.2	Obecné parametry	60
15.3	Instalační parametry	61
15.4	Základní parametry	62
16	DOSTUPNÉ PŘÍKAZY	67
16.1	Základní příkazy	67
16.2	Rozšířené příkazy	67
17	NASTAVENÍ PŘÍKAZŮ	68
17.1	Běžná nastavení	68
17.2	Nastavení bezpečnostních funkcí	69
17.3	Popis ovládacích režimů	69
18	NASTAVENÍ VSTUPŮ	71
19	NASTAVENÍ VÝSTUPŮ	72
19.1	Nastavení výstupů řídicí jednotky	72
19.2	Nastavení výstupů rozšiřujících modulů	73

1.1 OBECNÁ UPOZORNĚNÍ

UPOZORNĚNÍ! Důležité bezpečnostní pokyny. Dodržujte všechny pokyny, protože nesprávná instalace může způsobit závažná poškození.



UPOZORNĚNÍ! Důležité bezpečnostní pokyny. Pro zajištění osobní bezpečnosti je důležité dodržovat tyto pokyny. Tyto pokyny pečlivě uschovejte.

UPOZORNĚNÍ! Dodržujte prosím následující upozornění:

- Před zahájením instalace zkontrolujte „Technické parametry produktu“, zejména zda je tento produkt vhodný pro automatizaci vaší posuvné brány. Pokud vhodný není, v instalaci nepokračujte.
- Produkt nelze používat, dokud není uveden do provozu podle pokynů v kapitole „Testování a uvedení do provozu“.



Podle nejnovějších evropských právních předpisů musí být automatizované zařízení konstruováno v souladu s pravidly stanovenými v aktuální směrnici o strojních zařízeních, která umožňují prohlášení o předpokládané shodě automatizace. V důsledku toho musí všechny operace související s připojením produktu k elektrické síti, jeho uvedením do provozu a údržbou provádět výhradně kvalifikovaný a odborný technik.

- Před zahájením instalace produktu zkontrolujte, zda jsou všechny materiály v dobrém stavu a vhodné pro zamýšlené použití.
- Produkt není určen k použití osobami (včetně dětí) se sníženými fyzickými, smyslovými nebo mentálními schopnostmi, ani osobami, které nemají dostatečné zkušenosti nebo znalosti o produktu.
- Děti si nesmí s přístrojem hrát.
- Nedovolte dětem, aby si hrály s ovládacími prvky produktu. Dálkové ovladače uchovávejte mimo dosah dětí.



Aby se zabránilo nebezpečí nechtěného resetování tepelné pojistky, nesmí být tento spotřebič napájen prostřednictvím externího spínacího zařízení, jako je časovač, ani připojen k napájení, které je pravidelně zapínáno nebo vypínáno obvodem.

- Napájecí síť systému musí být vybavena vhodným odpojovacím zařízením (např. jističem, není součástí dodávky), které musí umožnit bezpečné odpojení systému od napájení, a to v rozsahu dle požadavků přepětové kategorie III.
- Při instalaci zacházejte s výrobkem opatrně, aby nedošlo k jeho poškození, promáčknutí nebo pádu, ani k jeho kontaktu s jakýmkoli tekutinami. Uchovávejte výrobek mimo dosah zdrojů tepla a otevřeného ohně. Nedodržení výše uvedených pokynů může vést k poškození výrobku a zvýšit riziko nebezpečí nebo poruchy. V takovém případě okamžitě přerušete instalaci a kontaktujte zákaznický servis.

- Výrobce odmítá veškerou odpovědnost za škody na majetku, předmětech nebo osobách vzniklé v důsledku nedodržení montážních pokynů. V takových případech se záruka na vady materiálu nevztahuje.
- Vážená hladina akustického tlaku emise A je nižší než 70 dB(A).
- Čištění a údržba, které jsou určeny pro uživatele, nesmí být prováděny dětmi bez dozoru.
- Před zásahy do systému (údržba, čištění) vždy odpojte výrobek od napájení ze sítě a od všech baterií.
- Systém pravidelně kontrolujte, zejména kabely, pružiny a podpěry, abyste zjistili případné nevyváženosti a známky opotřebení nebo poškození. Produkt nepoužívejte, pokud je třeba jej opravit nebo seřídit, protože vadná instalace nebo nesprávné vyvážení automatizace může vést ke zranění.
- Obalové materiály produktu musí být likvidovány v souladu s místními předpisy.
- Při ovládání brány pomocí ovládacích prvků udržujte osoby v bezpečné vzdálenosti od brány.
- Při ovládání brány sledujte automatický mechanismus a udržujte všechny osoby v bezpečné vzdálenosti, dokud není pohyb dokončen.
- Nepoužívejte výrobek, pokud někdo pracuje v jeho blízkosti; před zahájením takových prací odpojte jeho napájení.
- Pokud je napájecí kabel poškozen, musí být vyměněn výrobcem nebo autorizovaným servisem či podobně kvalifikovanou osobou, aby se předešlo jakémukoli riziku.
- Upozornění! Produkt přepravujte pomocí příslušného ručního vozíku a rukojetí na obalu, aby byla zajištěna bezpečnost při manipulaci.

1.2 UPOZORNĚNÍ BĚHEM INSTALACE

- Před instalací pohonu zkontrolujte, zda je brána v dobrém provozním stavu, správně vyvážená a zda se správně otevírá a zavírá.
- Před instalací pohonu odstraňte všechny nepotřebná lana nebo řetězy a deaktivujte veškerá zařízení, která nejsou potřebná pro motorizovaný provoz, jako jsou například aretační mechanismy.
- Pokud je brána, která má být automatizována, vybavena brankou pro pěší, musí být systém vybaven řídicím systémem, který znemožňuje provoz pohonu, když je branka pro pěší otevřena.
- Namontujte ovládací zařízení pro ruční odemykání ve výšce menší než 1,8 m nad zemí. POZNÁMKA – Pokud je ovládací zařízení odnímatelné, musí být po demontáži uloženo v blízkosti dveří.
- Ujistěte se, že ovládací prvky jsou umístěny daleko od pohyblivých částí, ale přesto přímo na dohled. Mimo klíčového spínače, musí být ovládací prvky instalovány nejméně 1,5 m nad zemí a nesmí být přístupné.

- Pokud je pohyb otevírání řízen systémem detekce požáru, ujistěte se, že všechny otvory větší než 200 mm jsou uzavřeny pomocí ovládacích prvků.
- Předejděte a zabraňte jakékoli formě skřípnutí mezi pohyblivými a pevnými částmi během pohybu brány.
- Trvale připevněte štítek týkající se ručního ovládání v blízkosti ovládacího prvku.
- Po instalaci pohonu se ujistěte, že mechanismus, ochranný systém a všechny ruční ovládací prvky fungují správně.
- Vertikální brány vyžadují funkci nebo zařízení proti pádu.
- U pohonů, u kterých je po jejich instalaci možný přístup k nechráněným pohyblivým částem, musí být tyto části instalovány nejméně 2,5 m nad podlahou nebo jiným povrchem, ze kterého je k nim možný přístup.
- Dbejte na to, aby nedošlo k jakémukoli zamotání v důsledku pohybu poháněné části při otevírání.
- Po instalaci se ujistěte, že je mechanismus správně seřízen a že ochranný systém a ruční uvolňovací zařízení (pokud je k dispozici) fungují správně.

Bateriemi napájená zařízení

- Při vyjímání baterií musí být zařízení odpojeno od napájení.
- Před likvidací spotřebiče je nutné vyjmout baterie.
- Baterie musí být bezpečně zlikvidovány.
- Pokud baterie nejsou dobíjecí, nenahrazujte je dobíjecími bateriemi.

Spotřebiče s LED osvětlením

- Při dlouhodobém sledování LED světel zblízka může dojít k oslnění. To může dočasně snížit zrakovou ostrost a způsobit nehody.
- Vyhněte se přímému pohledu na LED diody.

Spotřebiče s rádiovým zařízením

- Pro vysílače: 433 MHz: ERP < 10 dBm – 868 MHz: ERP < 14 dBm; pro přijímače: 433 MHz, 868 MHz.

2 POPIS PRODUKTU

ROBUS je řada nevratných elektromechanických převodových motorů určených pro automatizaci posuvných bran.

Jsou vybaveny elektronickou řídicí jednotkou a zásuvným konektorem typu „SM“ pro přijímače OXI nebo OXIBD (viz odstavec „Připojení rádiového přijímače typu SM (volitelné příslušenství)“).

Elektrické připojení k externím zařízením je zjednodušeno díky použití technologie „BlueBus“, která umožňuje připojení více zařízení pouze pomocí 2 vodičů.

ROBUS pracuje na elektřinu. V případě výpadku proudu je možné zařízení odemknout pomocí příslušného klíče a bránu ručně posunout, nebo použít volitelné příslušenství v podobě záložní baterie PSS124, která umožňuje provádět některé úkony i při výpadku napájení.

Tento produkt splňuje kritéria stanovená v nařízení „Standby“. Produkt přejde do pohotovostního režimu 5 minut (nastavitelné) po úspěšném dokončení operace.



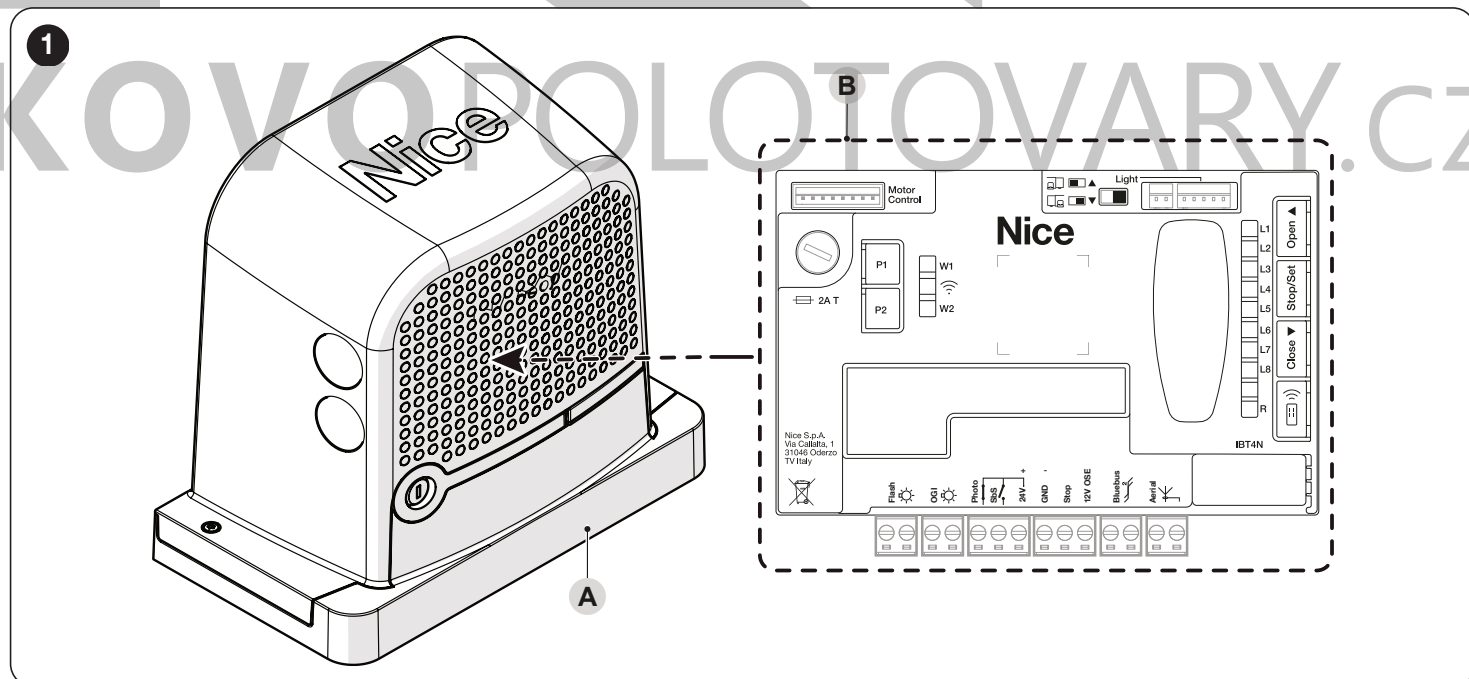
Veškerá použití jiná než zde popsaná a použití v jiných podmínkách prostředí, než jsou uvedeny v tomto návodu, jsou považována za nesprávná a zakázána!

Tabulka 1

SROVNÁNÍ ZÁKLADNÍCH VLASTNOSTÍ POHONŮ ROBUS				
	ROBUS 400	ROBUS 600	ROBUS 600 HS	ROBUS 800
Max. délka brány (m)	8	8	8	8
Max. hmotnost brány (kg)	400	600	600	800
Napájení (V)	230 (RBS400) 120 (RBS400/V1) 250 (RBS400/AU01)	230 (RBS600) 120 (RBS600/V1) 250 (RBS600/AU01)	230 (RBS600HS) 120 (RBS600HS/V1) 250 (RBS600HS/AU01)	230 (RBS800)
Odběr proudu (A)	1,1	2,1	3,1	1,1
Výkon (W)	250	450	450	230
Rychlost (m/s)	0,34	0,34	0,44	0,30
Max. točivý moment při rozběhu (Nm)	15,4	21,1	18	22,5
odpovídající síle (N)	510	700	600	750
Jmenovitý točivý moment (Nm)	4,5	10	9	12,0
odpovídající síle (N)	150	330	300	400
Pracovní cykly (cykly/hodina)				
- délka brány do 4 m	35	40	40	35
- délka brány do 8 m	20	20	20	20
Stupeň ochrany (IP)	44	44	44	44
Pracovní teplota (°C)	-20...+55	-20...+55	-20...+55	-20...+55
Rozměry (mm)	340 x 220 x 303 h	340 x 220 x 303 h	340 x 220 x 303 h	340 x 220 x 303 h
Hmotnost (kg)	11,2	11,2	11,2	11,5
Řídicí jednotka	MCU1	MCU1	MCU4	MCU1

2.1 SEZNAM HLAVNÍCH SOUČÁSTÍ

„Obrázek 1“ znázorňuje hlavní součásti, z nichž se skládá **ROBUS**.



- A Tělo pohonu
B Řídicí jednotka

3.1 KONTROLA PŘED INSTALACÍ



Instalace musí být provedena kvalifikovaným personálem v souladu s platnými právními předpisy, normami a směrnici a podle pokynů uvedených v této příručce.

Před zahájením instalace produktu je nutné:

- Zkontrolujte funkčnost napájení
- Zkontrolujte, zda jsou všechny materiály v dobrém stavu a vhodné pro zamýšlené použití.
- Ujistěte se, že konstrukce posuvné brány je vhodná pro automatizaci.
- Ujistěte se, že vlastnosti posuvné brány odpovídají provozním limitům uvedeným v odstavci „**Limity použití**“ (strana 6).
- Ověřte, že během otevírání a zavírání posuvné brány nedochází k většímu tření v žádném bodě po celé délce dráhy.
- Ověřte, zda místo, kde je instalován pohon, umožňuje jeho odemčení a snadné a bezpečné manipulování.
- Ověřte, že nehrozí nebezpečí vykojení křídla brány nebo jeho uvolnění z vedení.
- Ujistěte se, že mechanické dorazy jsou dostatečně odolné a že nehrozí riziko jejich deformace, ani když křídlo narazí do mechanického dorazu silně.
- Zkontrolujte, zda je křídlo brány dobře vyvážené: nesmí se samo pohybovat, když je ponecháno v jakékoli poloze.
- Ujistěte se, že místo, kde je pohon upevněn, není vystaveno zaplavení. V případě potřeby namontujte pohon ve zvýšené poloze nad zemí.
- Ověřte, zda jsou kotevní body jednotlivých zařízení chráněny proti nárazům a zda jsou montážní plochy dostatečně pevné.
- Součásti nesmí být nikdy ponořeny do vody nebo jiných kapalin.
- Uchovávejte výrobek mimo dosah zdrojů tepla, otevřeného ohně a kyselin, solí nebo potenciálně výbušných prostředí; tyto látky mohou výrobek poškodit a způsobit poruchy nebo nebezpečné situace.
- Připojte řídicí jednotku k rozvodu elektrické energie vybavenému ochranným uzemněním.
- Pokud jsou v bráně nebo v jejím dosahu vchodové dveře, ujistěte se, že nebrání normálnímu pohybu brány; v případě potřeby nainstalujte vhodný blokovací systém.
- Elektrické vedení musí být chráněno vhodným proudovým chráničem.
- Vybavte napájecí síť systémem vhodným odpojovacím zařízením (např. jističem), které musí umožnit bezpečné odpojení systému od napájení, a to v rozsahu dle požadavků přepětové kategorie III. V případě potřeby toto zařízení zaručuje rychlé a bezpečné odpojení od napájení; proto musí být umístěno v dohledu automatizace. Pokud je umístěno na neviditelném místě, musí být vybaveno systémem, který zablokuje jakékoli náhodné nebo neoprávněné opětovné připojení k napájení, aby se předešlo nebezpečným situacím. Odpojovací zařízení není součástí dodávky produktu.

3.2 LIMITY POUŽITÍ

Údaje týkající se vlastností výrobku jsou uvedeny v kapitole „**TECHNICKÉ PARAMETRY**“ (strana 54) a jsou jedinými údaji, které umožňují správně posoudit, zda je výrobek vhodný pro zamýšlené použití.

Zkontrolujte provozní limity pohonu **ROBUS** a příslušenství, které má být instalováno, a posuďte, zda jejich vlastnosti splňují požadavky prostředí a níže uvedené omezení:

– hmotnost a délka křídla posuvné brány nesmí překročit limity uvedené v „**Tabulce 1**“.

Údaje v „**Tabulce 1**“ jsou orientační a slouží pouze pro přibližný odhad. Skutečná vhodnost pohonu **ROBUS** pro automatizaci konkrétní posuvné brány závisí na tření a dalších jevů, včetně příležitostných jevů, jako je přítomnost ledu, který by mohl bránit pohybu křídla brány.

Pro stanovení skutečných podmínek je nutné změřit sílu potřebnou k pohybu křídla po celé jeho dráze, aby se zajistilo, že tato hodnota nepřekročí polovinu „jmenovitého točivého momentu“ uvedeného v kapitole „**TECHNICKÉ PARAMETRY**“ (strana 54).

Doporučuje se 50% rezerva, protože nepříznivé povětrnostní podmínky mohou zvýšit tření.

„**Tabulka 2**“ (strana 7) obsahuje odhad „životnosti“, tj. průměrné ekonomické životnosti produktu. Hodnota životnosti je silně ovlivněna náročností provozu, tj. součtem všech faktorů, které přispívají k opotřebení produktu. Pro odhad je nutné sečíst všechny indexy namáhání z „**Tabulky 2**“. Celkový součet porovnejte s grafem odhadované životnosti.

Například **ROBUS 400** na bráně o hmotnosti 200 kg a délce 5 metrů, bez dalších faktorů způsobujících namáhání, dosahuje indexu namáhání 50 % (30 + 20). Z grafu lze odvodit odhadovanou životnost 80 000 cyklů.



Řídicí jednotka je vybavena zařízením omezujícím chod, které zabráňuje možnému přehřátí; vychází ze zatížení motoru a doby trvání cyklů a zasahuje při překročení maximálního limitu.

ODHADOVANÁ ŽIVOTNOST VZHEDEM K INDEXU NAMÁHÁNÍ

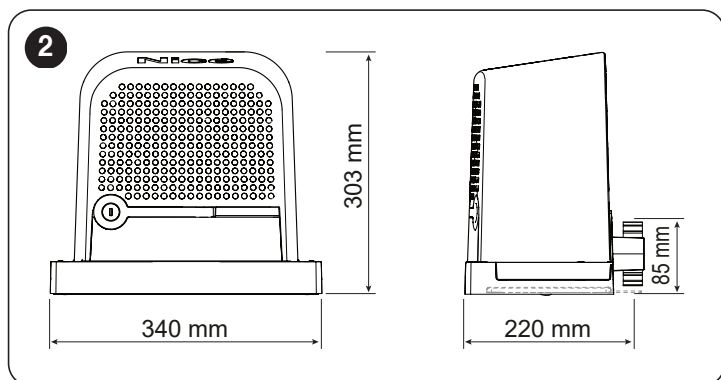
Index namáhání %	ROBUS 400	ROBUS 600	ROBUS 600 HS	ROBUS 800	Životnost v cyklech																						
Hmotnost brány (kg)					Životnost v cyklech <table><thead><tr><th>Index namáhání %</th><th>Životnost v cyklech</th></tr></thead><tbody><tr><td>10</td><td>250 000</td></tr><tr><td>20</td><td>180 000</td></tr><tr><td>30</td><td>140 000</td></tr><tr><td>40</td><td>110 000</td></tr><tr><td>50</td><td>85 000</td></tr><tr><td>60</td><td>65 000</td></tr><tr><td>70</td><td>50 000</td></tr><tr><td>80</td><td>40 000</td></tr><tr><td>90</td><td>30 000</td></tr><tr><td>100</td><td>20 000</td></tr></tbody></table> Index namáhání %	Index namáhání %	Životnost v cyklech	10	250 000	20	180 000	30	140 000	40	110 000	50	85 000	60	65 000	70	50 000	80	40 000	90	30 000	100	20 000
Index namáhání %	Životnost v cyklech																										
10	250 000																										
20	180 000																										
30	140 000																										
40	110 000																										
50	85 000																										
60	65 000																										
70	50 000																										
80	40 000																										
90	30 000																										
100	20 000																										
Do 200	30	10	20	10																							
200 ÷ 400	60	30	30	20																							
400 ÷ 500	-	40	40	30																							
500 ÷ 600	-	60	60	40																							
600 ÷ 800	-	-	-	60																							
Délka brány (m)																											
Do 4	10	15	15	15																							
4 ÷ 6	20	25	25	25																							
6 ÷ 8	35	40	40	40																							
Další faktory přispívající k namáhání (v případě, že jejich pravděpodobnost přesáhne 10 %)																											
Okolní teplota vyšší než 40 °C nebo nižší než 0 °C, nebo vlhkost vyšší než 80 %	10	10	10	10																							
Přítomnost prachu a písku	15	15	15	15																							
Přítomnost soli	20	20	20	20																							
Pohyb přerušen fotobuňkou	15	20	20	30																							
Pohyb přerušen příkazem „Stop“	25	30	30	40																							
Rychlost vyšší než „L4 rychlá“	20	25	25	25																							
Aktivní funkce rozběh	25	25	25	25																							
Celkový index namáhání %:																											

Poznámka: index namáhání přesahující 100 % znamená, že podmínky překračují limit použitelnosti; v tomto případě použijte silnější model pohonu.

KOVOPOLOTOVARY.cz

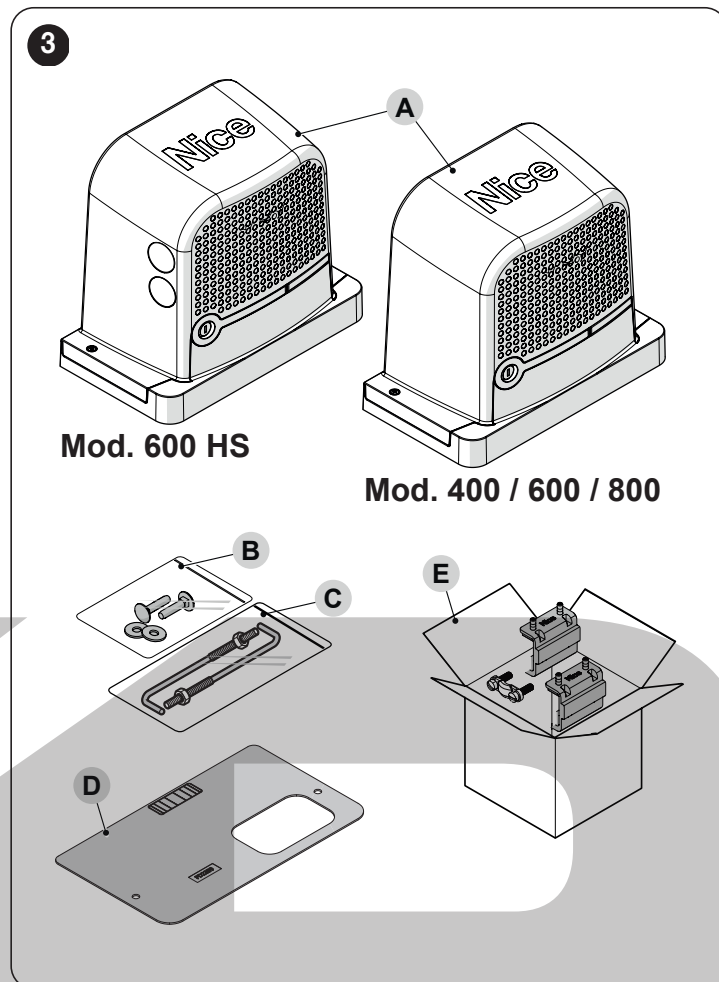
3.3 IDENTIFIKACE PRODUKTU A CELKOVÉ ROZMĚRY

Celkové rozměry produktu jsou uvedeny na „Obrázku 2“.



3.4 OBSAH BALENÍ

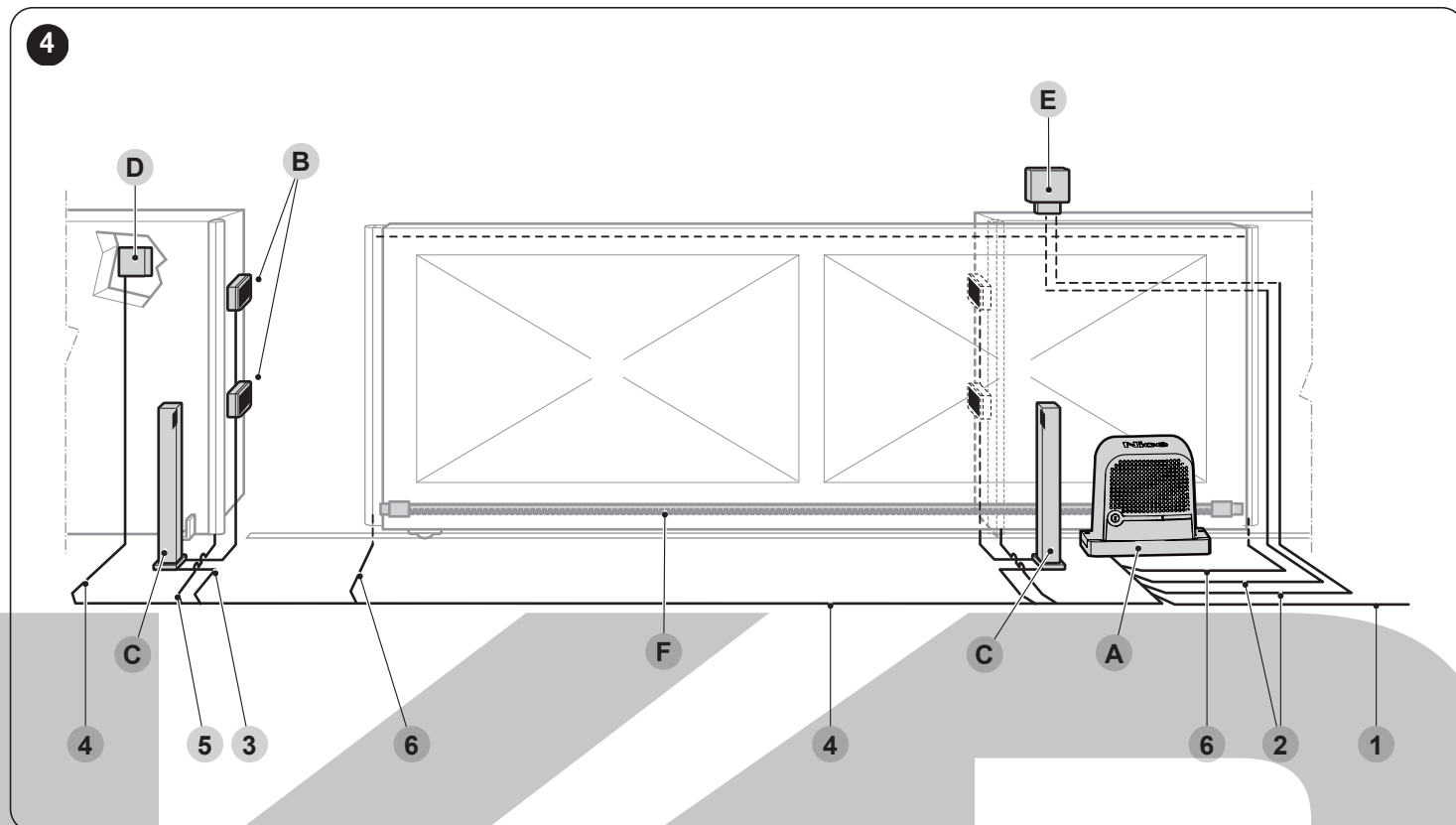
Všechny součásti obsažené v sadě jsou znázorněny a uvedeny níže.



- A Pohon
- B Spojovací materiál (šrouby, podložky, atd.)
- C Kotvicí šrouby
- D Základová deska
- E Sada příslušenství

3.5 PŘÍPRAVA NA MONTÁŽ

Obrázek ukazuje příklad systému automatizace, sestaveného z komponentů Nice.



- A Pohon
- B Fotobuňky
- C Sloupky pro fotobuňky
- D Klíčový spínač
- E Výstražný maják s anténou
- F Vodičí ozubený hřeben

Výše uvedené komponenty jsou umístěny podle typického standardního schématu. Pomocí schématu, uvedeného na „Obrázku 4“ jako vzor, určete přibližnou polohu, ve které bude každá součást systému nainstalována.

Tabulka 3

TECHNICKÁ SPECIFIKACE ELEKTRICKÝCH KABELŮ	
Identifikační číslo	Parametry kabelu
1	Kabel pro NAPÁJENÍ POHONU 1 kabel 3 x 1,5 mm ² Maximální délka 30 m [pozn. 1]
2	Kabel pro VÝSTRAŽNÝ MAJÁK S ANTÉNOU 1 kabel 2 x 0,5 mm ² Maximální délka 20 m 1 x Stíněný kabel typu RG58 Maximální délka 10 m; doporučená < 5 m
3	Kabel pro FOTOBUŇKY 2x0,5mm ² Maximální délka 30 m [pozn. 2]
4	Kabel pro KLÍČOVÝ SPÍNAČ 2 kabely 2 x 0,5 mm ² [pozn. 3] Maximální délka 50 m
5	Kabel pro pevné bezpečnostní hrany 1 kabel 2 x 0,5 mm ² [pozn. 4] Maximální délka 30 m
6	Kabel pro pohyblivé bezpečnostní hrany 1 kabel 2 x 0,5 mm ² [pozn. 4] Maximální délka 50 m [pozn. 5]

Pozn. 1 Pokud je napájecí kabel delší než 30 m, je nutné použít kabel s větším průřezem (3 x 2,5 mm²) a v blízkosti automatizace nainstalovat ochranné uzemnění.

Pozn. 2 Pokud je kabel „BlueBus“ delší než 30 m, maximálně však 50 m, je třeba použít kabel o průřezu 2 x 1 mm².

Pozn. 3 Tyto dva kabely lze nahradit jedním o průřezu 4 x 0,5 mm².

Pozn. 4 Pokud je potřeba více než jedna hrana, doporučený typ připojení najdete v odstavci „Přidávání nebo odebrání zařízení“ (strana 45) „Vstup STOP“.

Pozn. 5 Pohyblivé hrany musí být spojeny s posuvnými křídly pomocí speciálních zařízení, která umožňují spojení i při pohybu křídla.



Před zahájením instalace připravte potřebné elektrické kabely podle „Obrázku 4“ a podle pokynů v kapitole „TECHNICKÉ PARAMETRY“ (strana 54).



Použité kabely musí být vhodné pro typ prostředí umístění instalace.

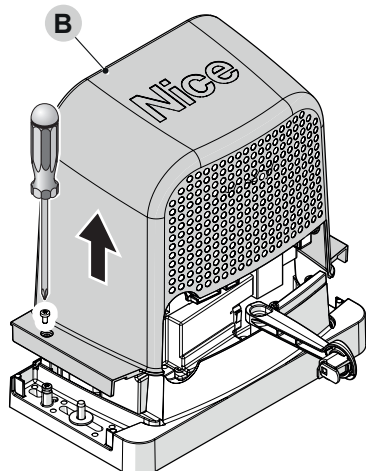
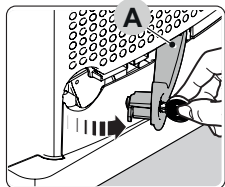
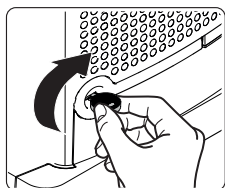


Při pokládání chráničů pro vedení elektrických kabelů mějte na paměti, že případné nahromadění vody v instalačních krabicích může způsobit vznik kondenzátu uvnitř řídicí jednotky, což může vést k poškození elektronických obvodů.



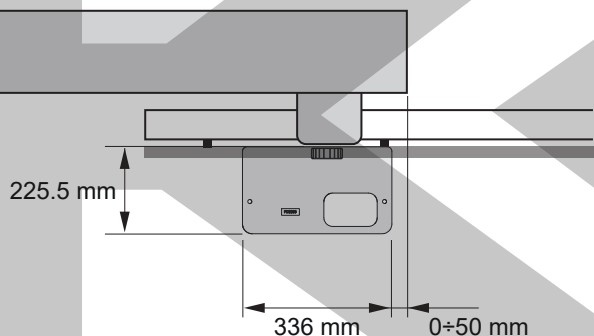
Před zahájením instalace ručně odblokujte pohon pomocí dodaného klíče (A) a sejměte kryt (B) uvolněním upevňovacích šroubů.

5



Před zahájením instalace ověřte celkové rozměry pohonu podle „Obrázku 2“ a instalačních rozměrů na „Obrázku 6“.

6



3.6 MONTÁŽ POHONU



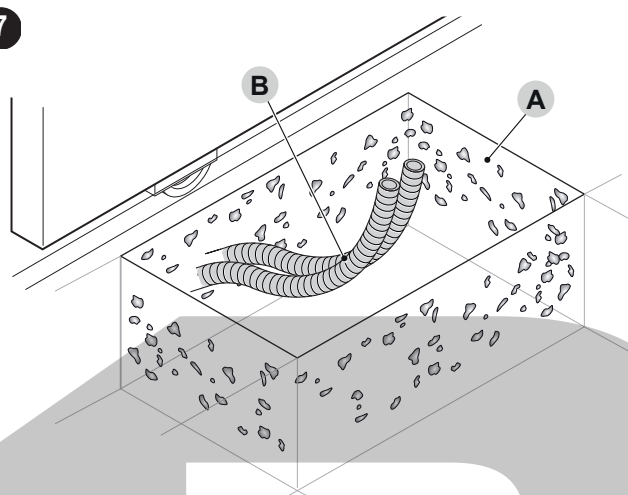
Nesprávná instalace může způsobit vážné zranění osobě, pracující na systému nebo budoucím uživatelům.

Před zahájením montáže proveďte kontrolu popsanou v odstavci „Kontrola před instalací“ (strana 6) a v odstavci „Limity použití“ (strana 6).

Pro montáž pohonu **ROBUS**:

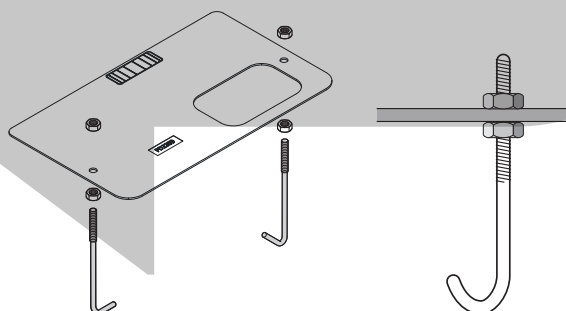
1. vykopejte základy (A) a rozvedte chráničky (B) pro kabeláž („Obrázek 7“)

7

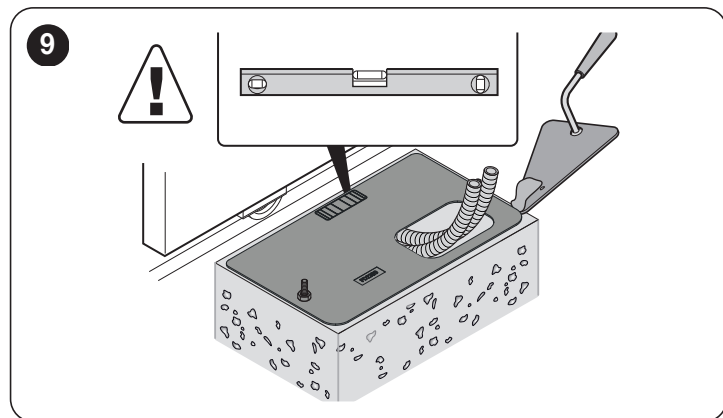


2. Upevněte dva kotvicí šrouby k základové desce pomocí jedné matice nad a jedné pod deskou („Obrázek 8“).

8

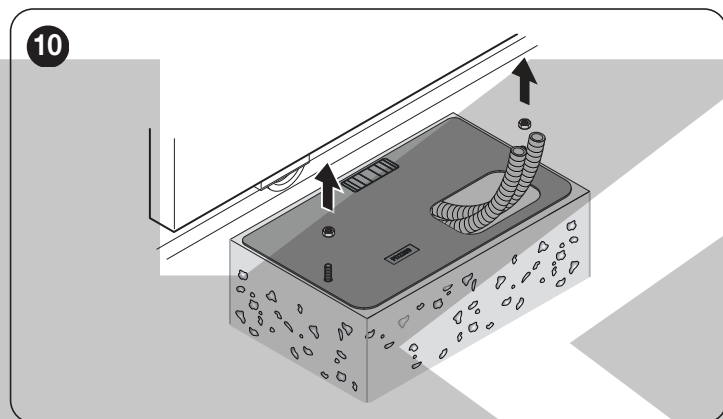


3. vybetonujte základ pro ukotvení základové desky („Obrázek 9“)

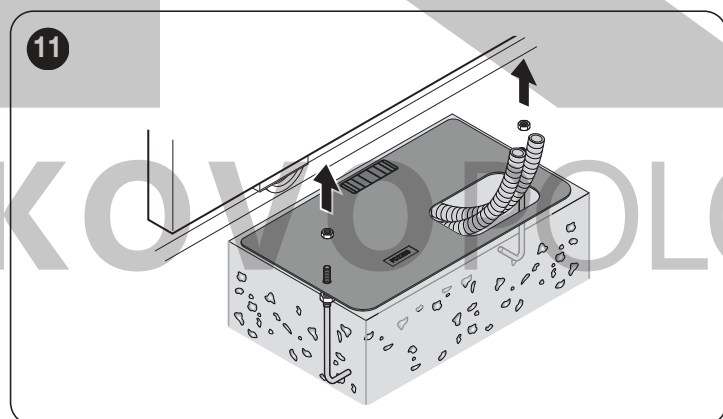


Než beton vytvrdne, ujistěte se, že základová deska je dokonale rovná a rovnoběžná s křídlem brány.

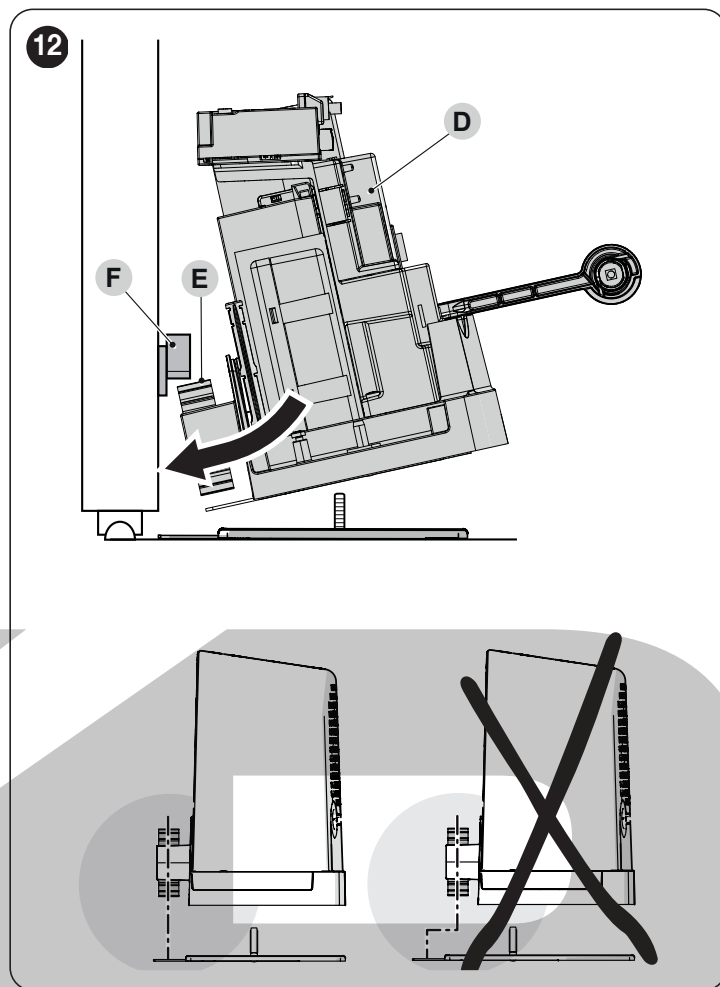
4. počkejte, až beton ztuhne, a poté odstraňte matice („Obrázek 10“)



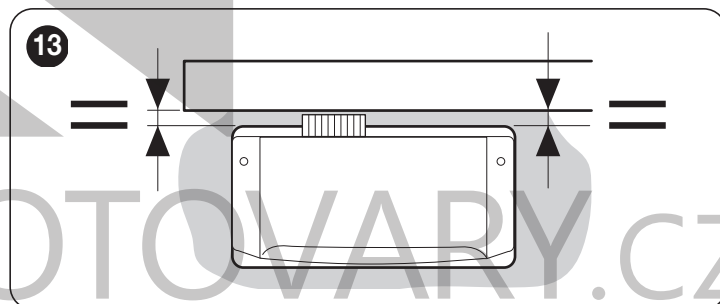
Je možné použít již existující kompatibilní základovou desku s kotvicími šrouby („Obrázek 11“).



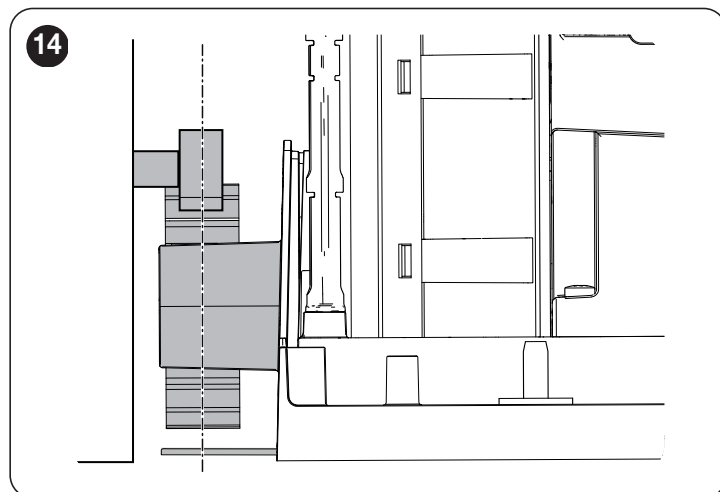
5. Umístěte pohon (D) a dávejte pozor, abyste umístili pastorek (E) pod ozubený vodící hřeben (F) („Obrázek 12“).



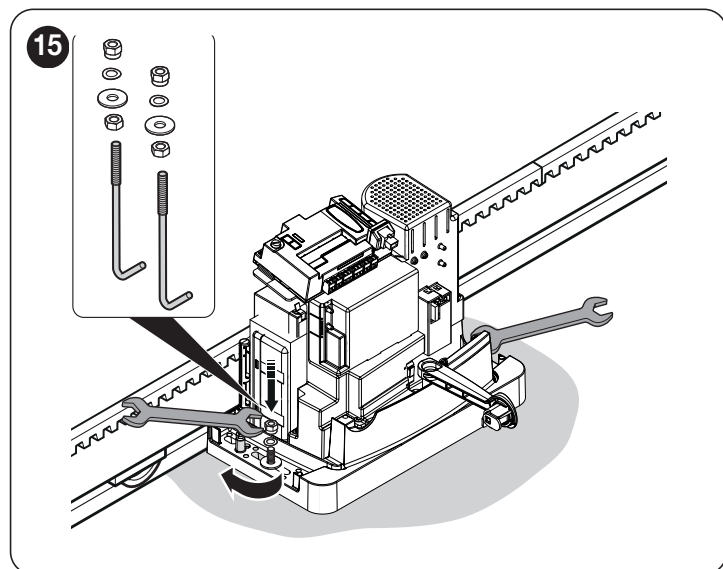
6. ujistěte se, že je pohon umístěn rovnoběžně s křídlem brány („Obrázek 13“)



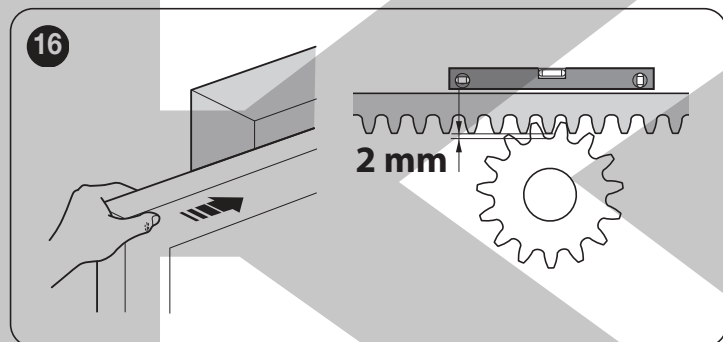
7. zkontrolujte, zda je pastorek vyrovnaný s ozubeným vodícím hřebem („Obrázek 14“)



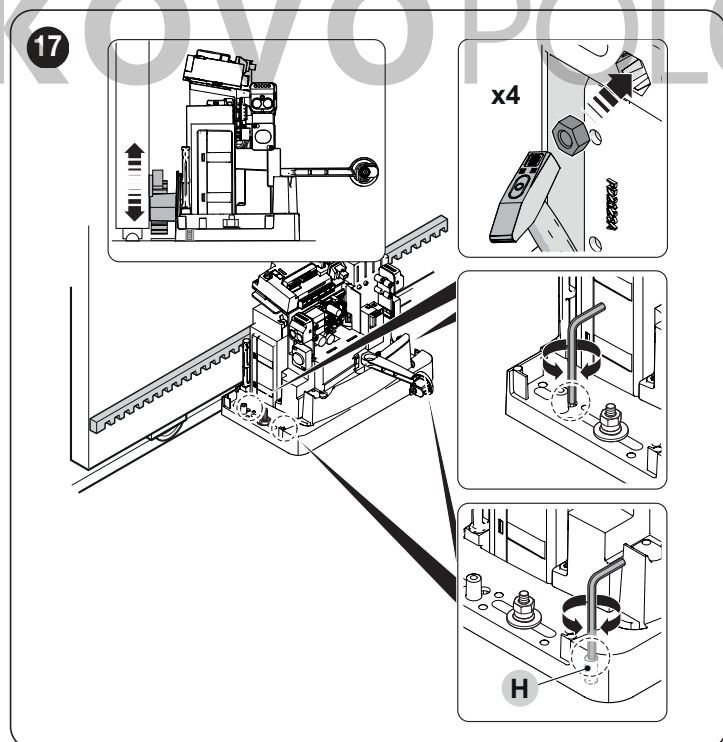
8. nasadíte dodané podložky a matice a lehce je utáhněte („Obrázek 15“)



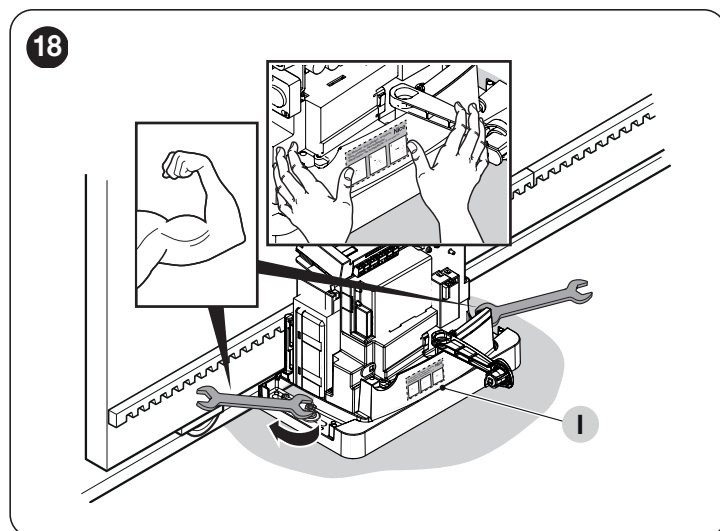
9. ručně otevřete a zavřete bránu a zkontrolujte, zda se pohybuje plynule. Dále zkontrolujte, zda je ozubený vodící hřeben vždy vyrovnán s pastorkem („Obrázek 16“). Pokud je vzdálenost mezi pastorkem a hřebem větší než 2 mm, pokračujte krokem 10; v opačném případě pokračujte krokem 11.



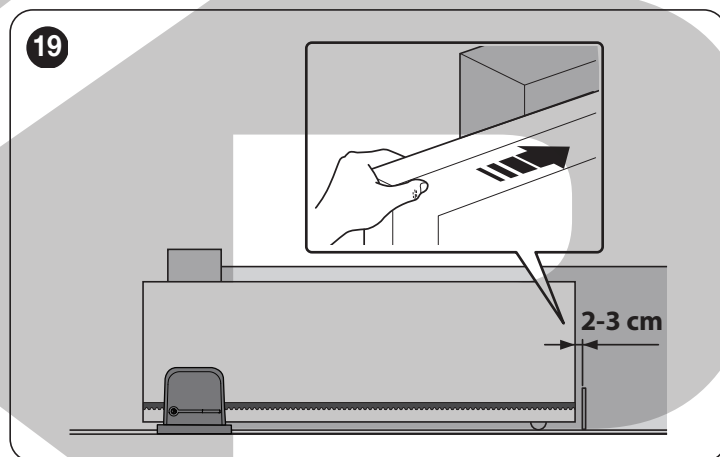
10. Vyjměte motor z jeho krytu a vložte čtyři seřizovací matice do příslušných otvorů ve spodní části základny („Obrázek 17“). Po přemístění motoru podle kroků 5 až 8 nastavte výšku pohonu pomocí seřizovacích šroubů (H) a umístěte pastorek přibližně 1 až 2 mm od ozubeného vodícího hřebenu, aby váha brány nevyvíjela tlak na pohon („Obrázek 17“).



11. Pevně utáhněte matice, aby byl pohon pevně připevněn k základové desce, a nalepte štítek (I) s pokyny pro odblokování („Obrázek 18“).

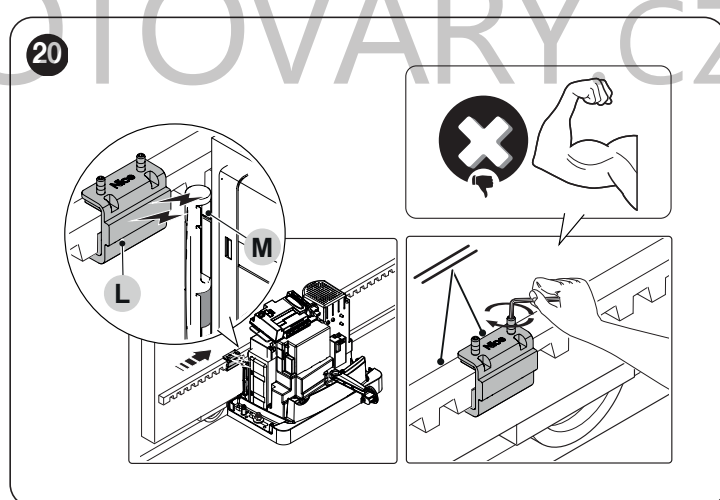


12. ručně otevřete křídlo brány a zastavte jej 2-3 cm před koncovým dorazem („Obrázek 19“)



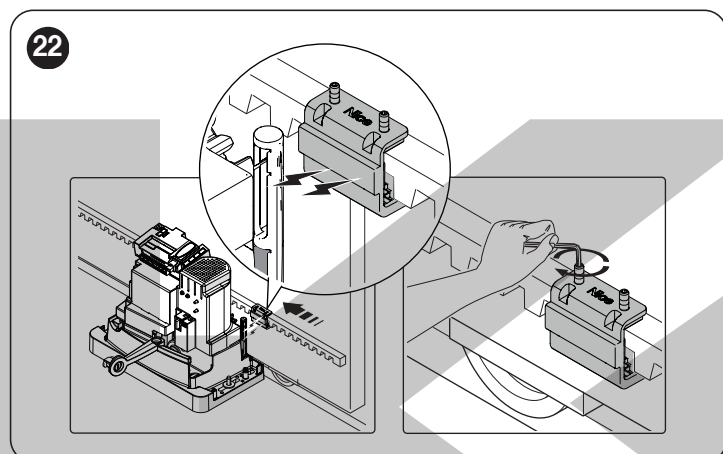
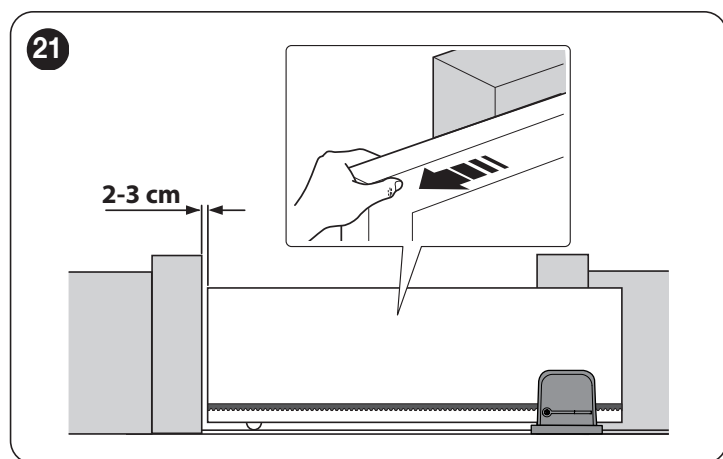
13. Připevněte držák koncového spínače (L) na hřeben co nejbližší k senzoru (M) a upevněte jej pomocí příslušných šroubů („Obrázek 20“).

! Při upevňování držáku koncového spínače nevyvíjejte nadměrný tlak.

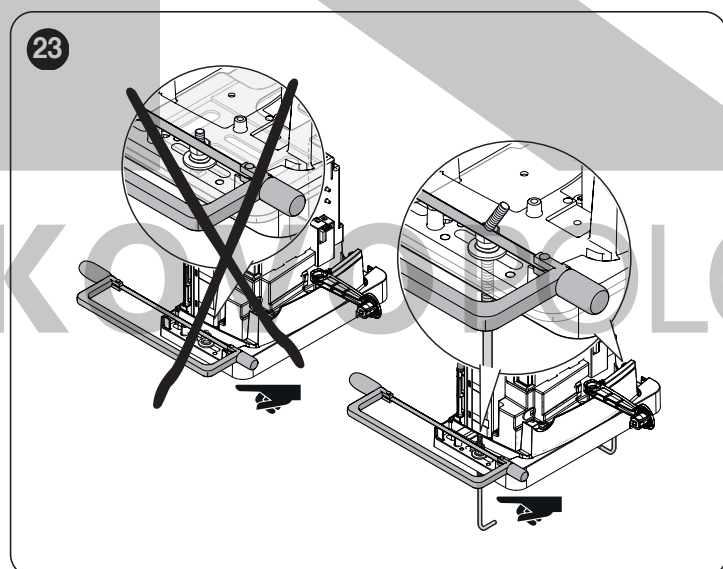


! Držák koncového spínače s magnetem nesmí být zarovnán přímo se senzorem. V takovém případě je jeho spolehlivost nízká a hrozí, že se brána nezastaví správně.

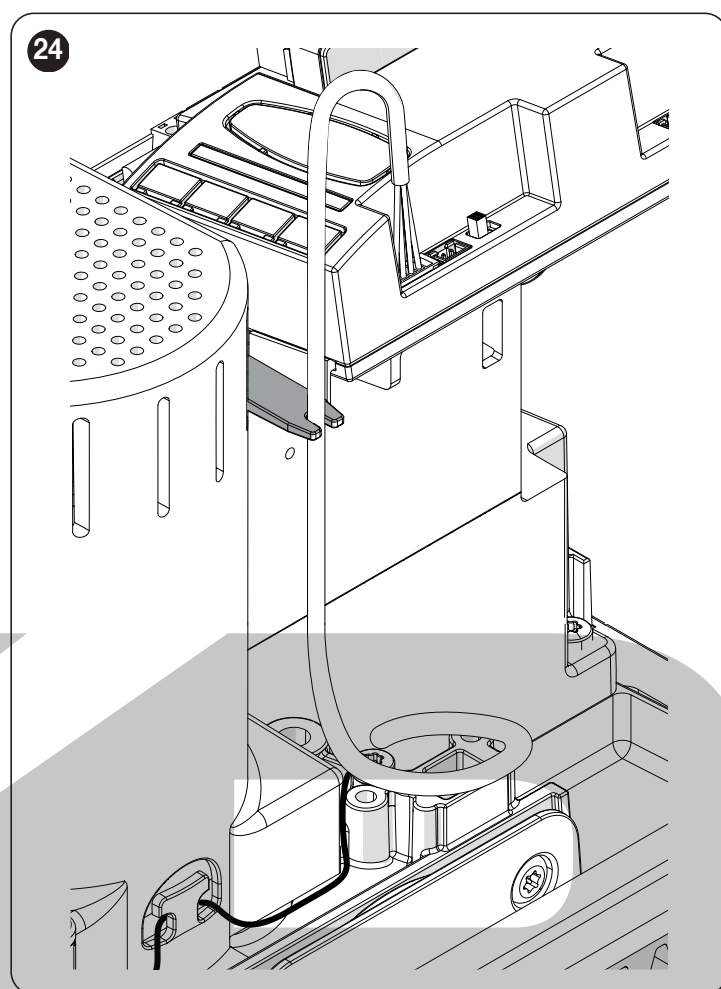
14. ručně zavřete křídlo brány tak, aby zůstalo 2-3 cm před mechanickým dorazem, a opakujte výše popsané kroky k upevnění držáku koncového spínače („Obrázek 21“).



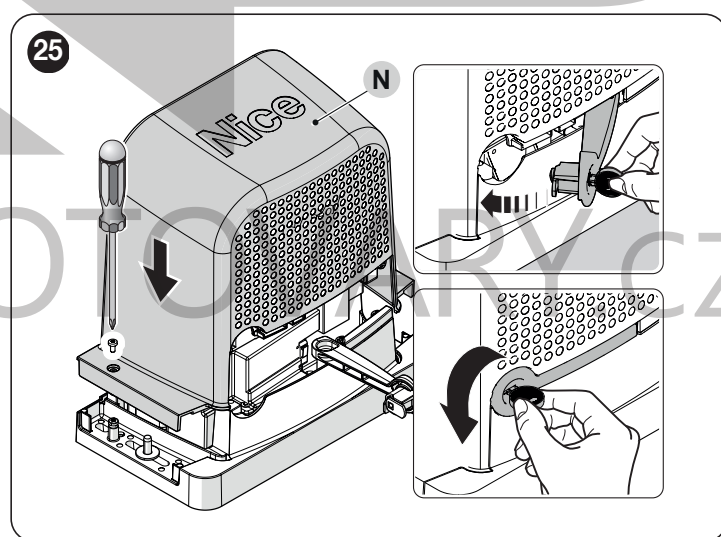
15. pokud byly kotvicí šrouby použity také k dotažení, odřízněte jejich přebytečnou část („Obrázek 23“)



16. zajistěte kabel v příslušné kabelové svorce, aby nedošlo k jeho poškození během následujících kroků („Obrázek 24“)



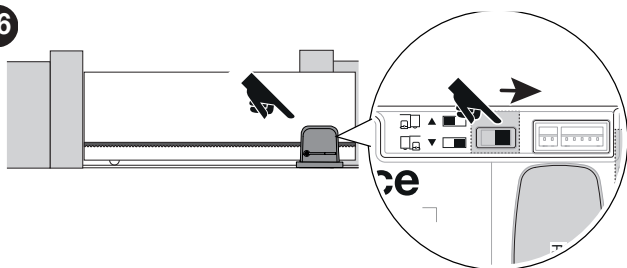
17. umístěte kryt (N), upevněte jej pomocí přiložených šroubů, ručně jej zajistěte a vyjměte příslušný klíč. („Obrázek 25“)





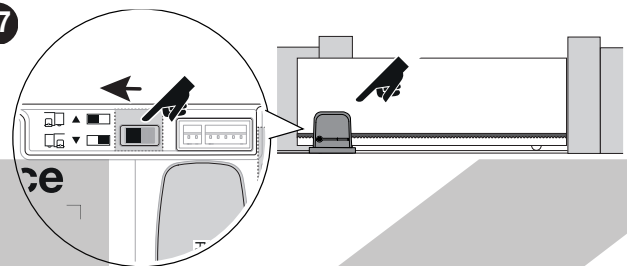
DŮLEŽITÉ. Pohon je z výroby nastaven pro instalaci na pravou stranu („Obrázek 26“).

26



Lze jej nainstalovat na levou stranu posunutím přepínače jak je znázorněno („Obrázek 27“).

27



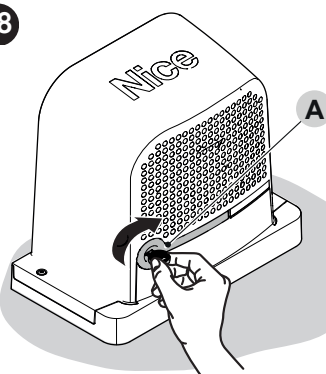
3.7 RUČNÍ ODBLOKOVÁNÍ A ZABLOKOVÁNÍ POHONU

Pohon je vybaven mechanickým odblokovacím systémem, který umožňuje ruční otevírání a zavírání brány. Tyto ruční operace by měly být prováděny pouze v případě výpadku proudu, poruchy nebo během instalace.

Odblokování zařízení:

1. Otevřete zajišťovací páčku (A) pomocí příslušného klíče („Obrázek 28“).

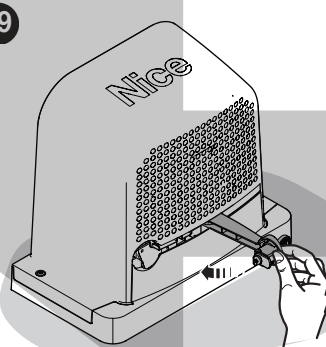
28



2. V tomto okamžiku lze bránu ručně posunout do požadované polohy.

Pro uzamčení brány zavřete zajišťovací páčku, otočte klíčem proti směru hodinových ručiček a vyjměte jej.

29



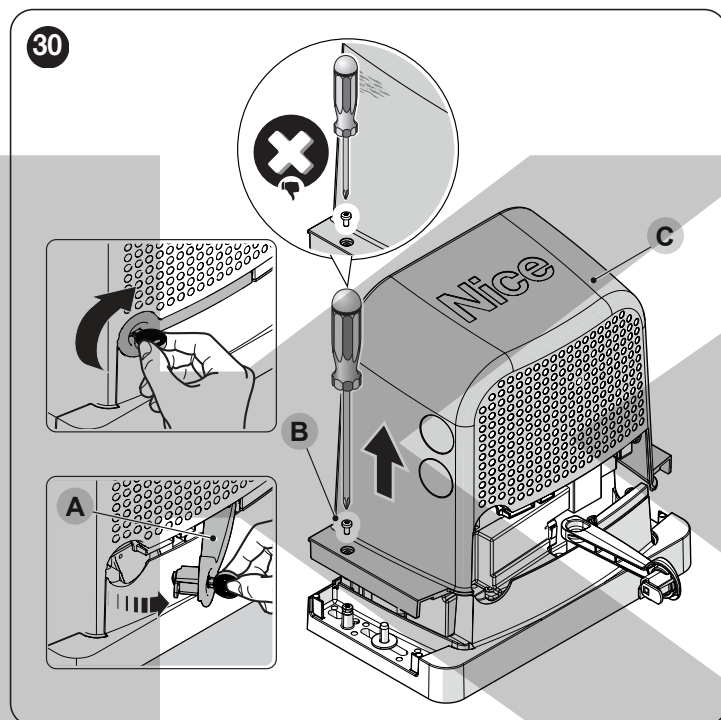
4.1 PŘEDBĚŽNÁ KONTROLA

⚡ Všechna elektrická připojení musí být prováděna při odpojení systému od elektrické sítě a při odpojení nouzového napájení (pokud je přítomno).

⚠ Elektrická připojení smí provádět pouze kvalifikované osoby.

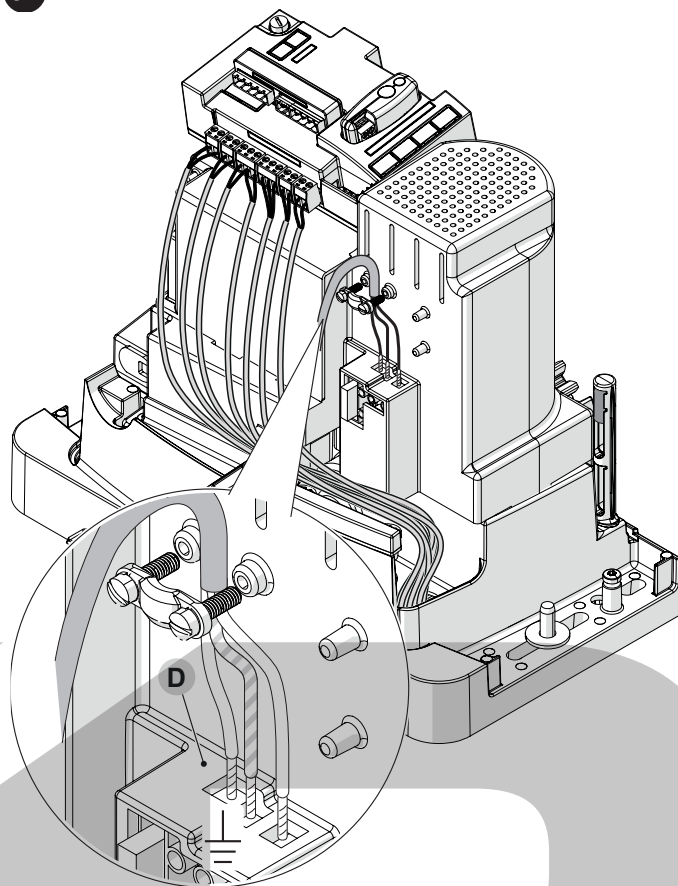
Pro provedení elektrických připojení:

1. Odklopte zajišťovací páčku (A) pomocí příslušného klíče.
2. Odstraňte šrouby (B)
3. Sejměte kryt (C) („Obrázek 30“)



4. Protáhněte napájecí kabel příslušným otvorem (ponechte 20–30 cm volného kabelu) a připojte jej k příslušné svorkovnici (D).
5. Kabel upevněte ke krytu pomocí dodané kabelové svorky.
6. Všechny propojovací kabely zapojte do jednotlivých zařízení a nechte je o 20–30 cm delší, než je nutné. Typ kabelů najdete v „Tabulce 3“ a zapojení v „Obrázku 33“.
7. Pomocí stahovací pásky svažte všechny kabely vstupující do pohonu („Obrázek 31“).

31

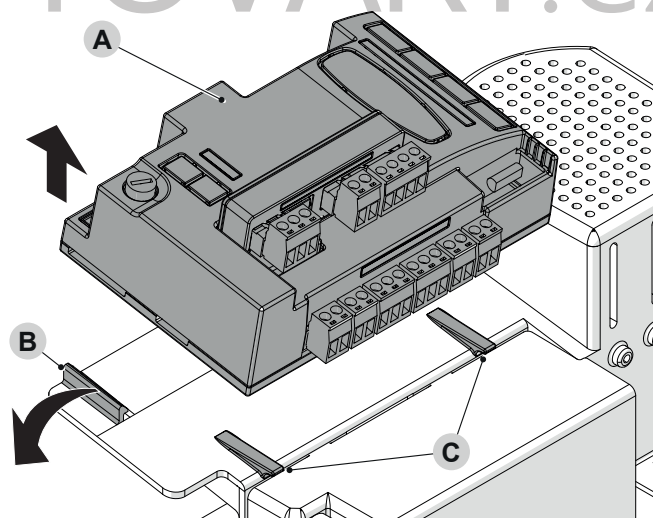


4.2 DEMONTÁŽ ŘÍDÍČ JEDNOTKY

Pokud nastanou potíže s elektrickým zapojením, můžete pro řídicí jednotku vyjmout.

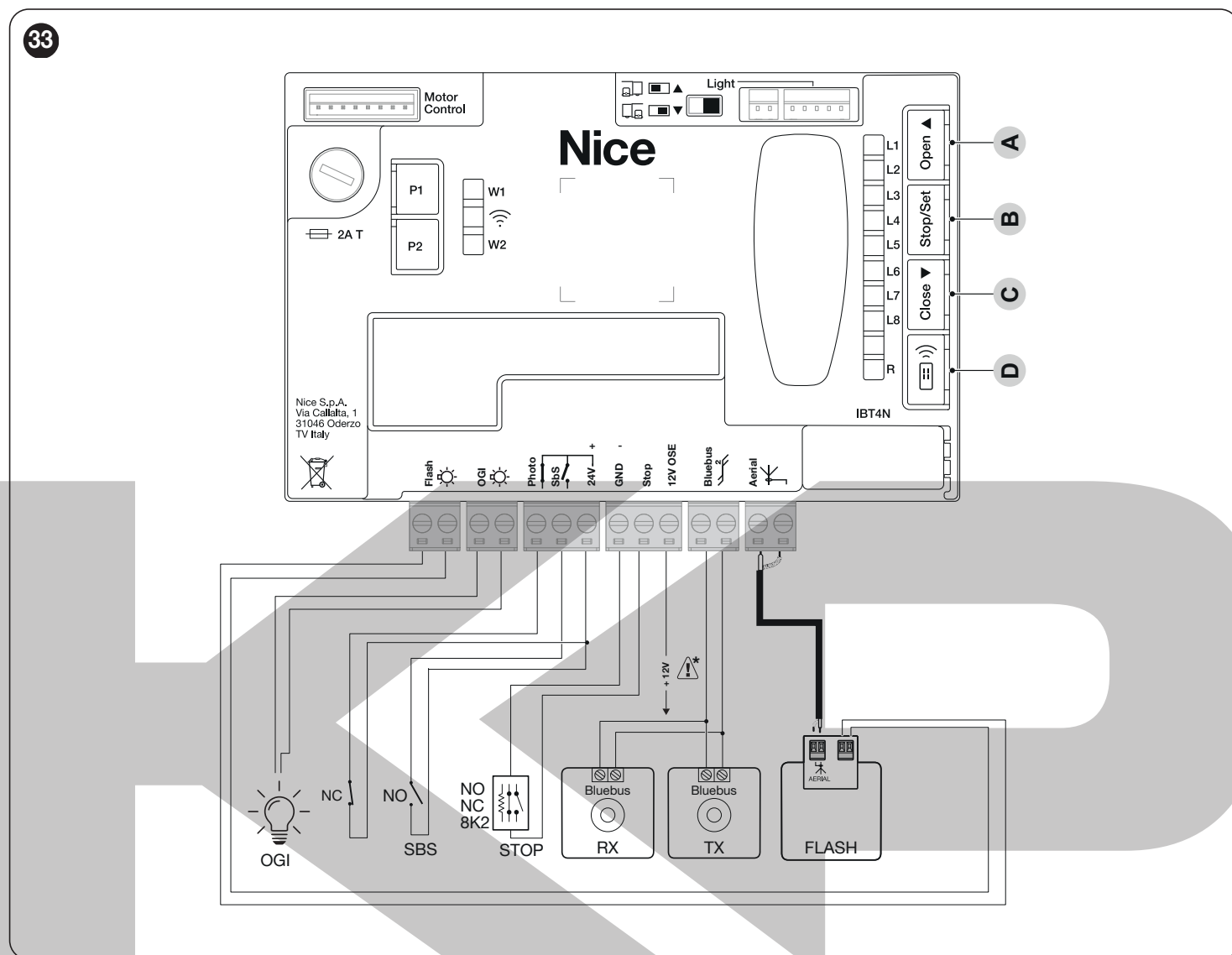
1. Jednou rukou pevně držte řídicí jednotku (A).
2. Odstraňte všechny kabely nebo svorky.
3. Opatrně stlačte plastový úchyt (B) směrem dolů a vyjměte řídicí jednotku.
4. Řídicí jednotka je připevněna ke dvěma úchytům (C) („Obrázek 32“).

32



4.3 SCHÉMA A POPIS ZAPOJENÍ

4.3.1 SCHÉMA ZAPOJENÍ



4.3.2 POPIS ZAPOJENÍ

Tabulka 4

ELEKTRICKÁ ZAPOJENÍ	
Svorky	Popis
FLASH (výstup max. 10 W – 24 V)	Tento výstup je ve výchozím nastavení naprogramován tak, aby ovládal Výstražný maják . Výstup lze naprogramovat prostřednictvím všech kompatibilních rozhraní (viz kapitola „ PROGRAMOVÁNÍ ŘÍDÍCÍ JEDNOTKY “). Režimy konfigurace výstupu jsou uvedeny v „ Tabulce 42 “.
OGI (výstup max. 10 W – 24 V)	Tento výstup je ve výchozím nastavení naprogramován tak, aby ovládal indikátor otevřené brány . Výstup lze také naprogramovat pomocí tlačítek ovládací jednotky (viz kapitola „ PROGRAMOVÁNÍ OVLÁDACÍ JEDNOTKY “). Režimy konfigurace výstupu jsou uvedeny v „ Tabulce 43 “.
BLUEBUS	Tento terminál lze použít k připojení kompatibilních zařízení, která jsou všechna připojena souběžně pouze dvěma vodiči přenášejícími elektrickou energii i komunikační signály. Další informace o systému BlueBUS naleznete v odstavci „ Adresování zařízení připojených k systému BlueBUS “.
STOP	Vstup pro zařízení, která blokují nebo v případě potřeby zastaví právě probíhající pohyb. Na tento vstup je nutné připojit (v souladu s odpovídajícím zapojením) kontakty typu „Normálně sepnutý“ (NC) nebo „Normálně rozepnutý“ (NO), případně pevný odpor nebo optická zařízení (viz odstavec „ Vstup STOP “).
SbS	Vstup pro zařízení, která řídí pohyb v režimu Krok-za-Krokem; je nutné připojit kontakty typu „Normálně rozepnutý“ (NO).
PHOTO	Vstup pro bezpečnostní zařízení: k tomuto vstupu je možné připojit kontakty typu „Normálně sepnutý“ (NC).
ANTENNA	Vstup pro připojení antény pro rádiový přijímač; anténa je zabudována ve výstražném majáku; alternativně lze použít externí anténu.
12V OSE	Tento výstup poskytuje napájení 12 V DC a maximální proud 15 mA. Varování! Pouze pro použití s optickou bezpečnostní hranou (OSE) (max. 15 mA)

4.3.3 POUŽITÍ TLAČÍTEK ŘÍDICÍ JEDNOTKY

Řídicí jednotka má 4 tlačítka, která se chovají různě v závislosti na aktuálním stavu řídicí jednotky.

CHOVÁNÍ BĚHEM PROGRAMOVÁNÍ

A [Open ▲]

- posouvá programovací menu vpřed
- zvýší hodnotu upravovaného parametru o jednu úroveň

B [Stop/Set]

- vstoupí do konfigurace vybraného parametru
- potvrzuje zadanou hodnotu zvoleného parametru

C [Close ▼]

- posouvá programovací menu zpět
- sníží hodnotu upravovaného parametru o jednu úroveň

D [Radio 📡]

- není povoleno

BĚŽNÉ CHOVÁNÍ

A [Open ▲]

- otevírá bránu

B [Stop/Set]

- zastaví aktuální pohyb
- při zastaveném pohonu, zhasne přídavné osvětlení
- pokud podržíte tlačítko 3 sekundy, vstoupíte do nabídky programování

C [Close ▼]

- zavírá bránu

D [Radio 📡]

- umožňuje ukládání nebo mazání dálkových ovladačů

4.4 ADRESOVÁNÍ ZAŘÍZENÍ PŘIPOJENÝCH K SYSTÉMU BLUEBUS

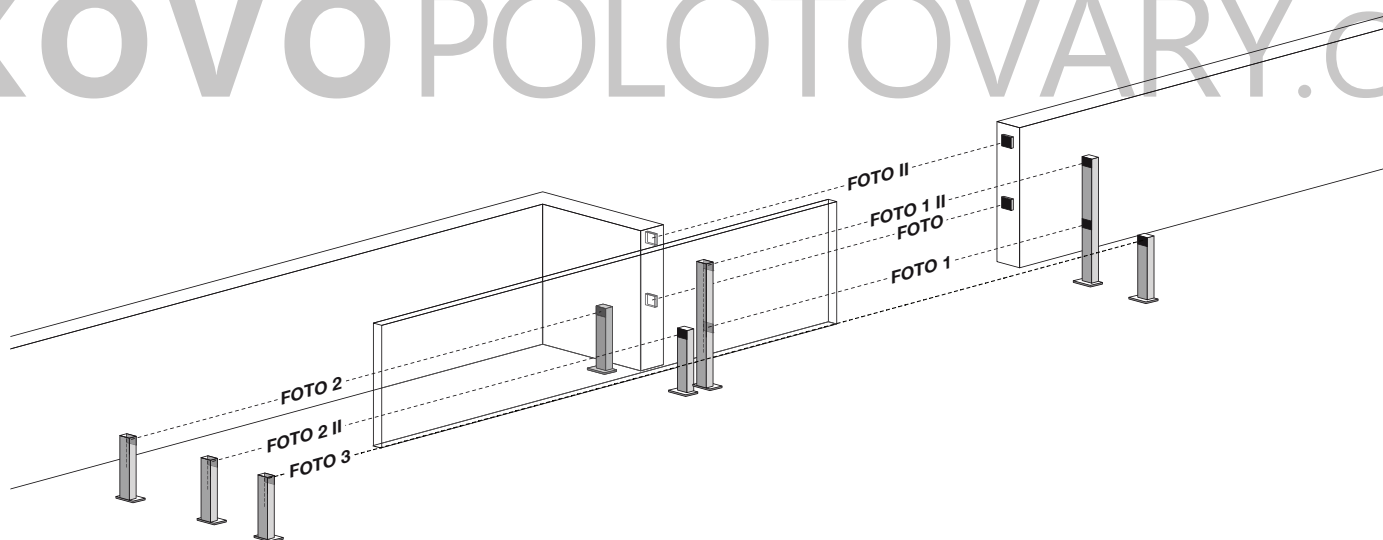
Adresováním pomocí speciálních propojek umožňuje systém „BlueBUS“ uživateli, aby řídicí jednotka rozpoznala fotobuňky a přiřadila jim správnou funkci detekce.

Adresování musí být provedeno na fotobuňkách TX i RX (nastavením propojek stejným způsobem), přičemž je třeba se ujistit, že neexistují žádné různé páry fotobuněk se stejnou adresou.

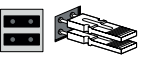
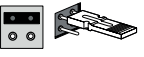
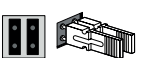
Při automatizaci posuvné brány lze fotobuňky instalovat např. tak, jak je znázorněno na obrázku níže.



Na konci instalačního postupu nebo po odstranění fotobuněk či jiných zařízení je nutné dokončit proces učení (viz odstavec „Učení připojených zařízení“).



Tabulka 5

ADRESACE FOTOBUŇEK	
Fotobuňky	Pozice propojek
FOTO (PHOTO) Vnější fotobuňky, h = 50 cm, aktivní při zavírání brány	
FOTO II (PHOTO II) Vnější fotobuňky, h = 100 cm, aktivní při zavírání brány	
FOTO 1 (PHOTO 1) Vnitřní fotobuňky, h = 50 cm, aktivní při zavírání brány (zastaví bránu a obrátí směr jejího pohybu)	
FOTO 1 II (PHOTO 1 II) Vnitřní fotobuňky, h = 100 cm, aktivní při zavírání (zastaví bránu a obrátí směr jejího pohybu)	
FOTO 2 (PHOTO 2) Vnější fotobuňky, aktivní během otevírání brány	
FOTO 2 II (PHOTO 2 II) Vnitřní fotobuňky, aktivní během otevírání brány	
FOTO 3 (PHOTO 3) Jediný pár fotobuněk, pokrývající celou šířku chodu brány. Zastaví bránu a po odstranění překážky ji otevře.	



Aby bylo možné společně nainstalovat PHOTO 3 a PHOTO II, musí poloha jednotlivých fotobuněk tvořící pár (TX-RX), odpovídat upozornění uvedenému v návodu k použití fotobuněk.

4.4.1 FOTOBUŇKY FT210B

Fotobuňky FT210B kombinují v jediném zařízení systém omezení síly (typ C, v souladu s normou EN12453) a snímač přítomnosti, který detekuje překážky v zorném poli mezi vysílačem TX a přijímačem RX (typ D, v souladu s normou EN12453). Ve fotobuňkách FT210B jsou signály týkající se stavu citlivé hrany vysílány prostřednictvím fotobuněk, čímž jsou oba systémy integrovány do jednoho zařízení. Vysílací prvek umístěný na pohyblivém křídle je napájen baterií, což eliminuje vizuálně nevzhledné přívodní kabely; speciální obvody snižují spotřebu baterie a zajišťují životnost až 15 let (podrobnosti o odhadu životnosti najdete v návodu k produktu).

Jediné zařízení FT210B v kombinaci s citlivou hranou (například TCB65) umožňuje dosáhnout úrovně bezpečnosti „primární hrany“ požadované normou EN12453 pro všechny „typy použití“ a „typy aktivace“.

Fotobuňky FT210B v kombinaci s „odporovými“ citlivými hranami (8,2 kΩ) jsou odolné proti poruchám (kategorie 3 podle normy EN 13849-1). Jsou vybaveny speciálním protikolizním obvodem, který zabráňuje rušení jiných detektorů, i když nejsou synchronizovány, a umožňuje přidání dalších fotobuněk, například v případě průjezdu těžkých vozidel, kde je druhá fotobuňka obvykle umístěna 1 m nad zemí.



Další informace o způsobech připojení a adresování naleznete v návodu k použití FT210B.

4.5 REŽIM „SLAVE“



Kompatibilita je zaručena se dvěma produkty současné generace nebo s jedním produktem současné generace a jedním produktem předchozí generace (ne starším než leden 2019).

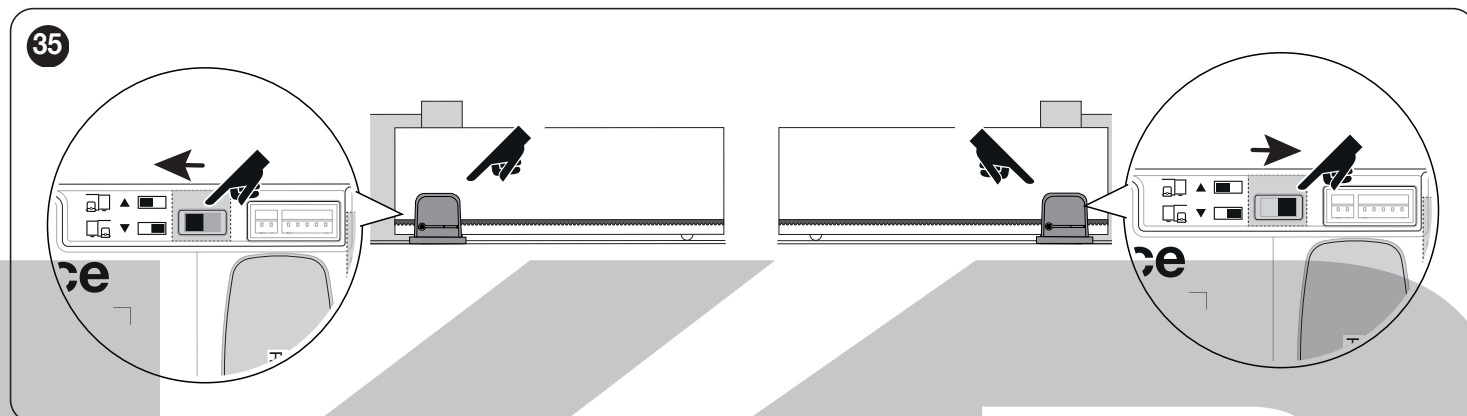
Při správném naprogramování a připojení může **ROBUS** fungovat v režimu „Slave“; tento typ funkce se používá, když je třeba automatizovat 2 protilehlá křídla brány se synchronizovaným pohybem obou křídel. V tomto režimu jeden **ROBUS** funguje jako Master a řídí pohyb obou pohonů, zatímco druhý **ROBUS** funguje jako Slave a provádí příkazy předávané Masterem (všechny pohony **ROBUS** jsou ve výchozím nastavení Master).

Chcete-li nakonfigurovat **ROBUS** jako Slave, musí být aktivován „režim Slave“ úrovně jedna (viz „**Postup programování úrovně 1^a**“).

Spojení mezi Master **ROBUS** a Slave **ROBUS** se provádí přes BlueBus.



V tomto případě je nutné při připojování dvou pohonů ROBUS dodržovat polaritu, jak je znázorněno na obrázku („Obrázek 36“) (ostatní zařízení nadále polaritu nemají).



Postupujte podle následujících pokynů k instalaci 2 pohonů **ROBUS** v režimu Master a Slave:

– Mechanicky namontujte 2 motory

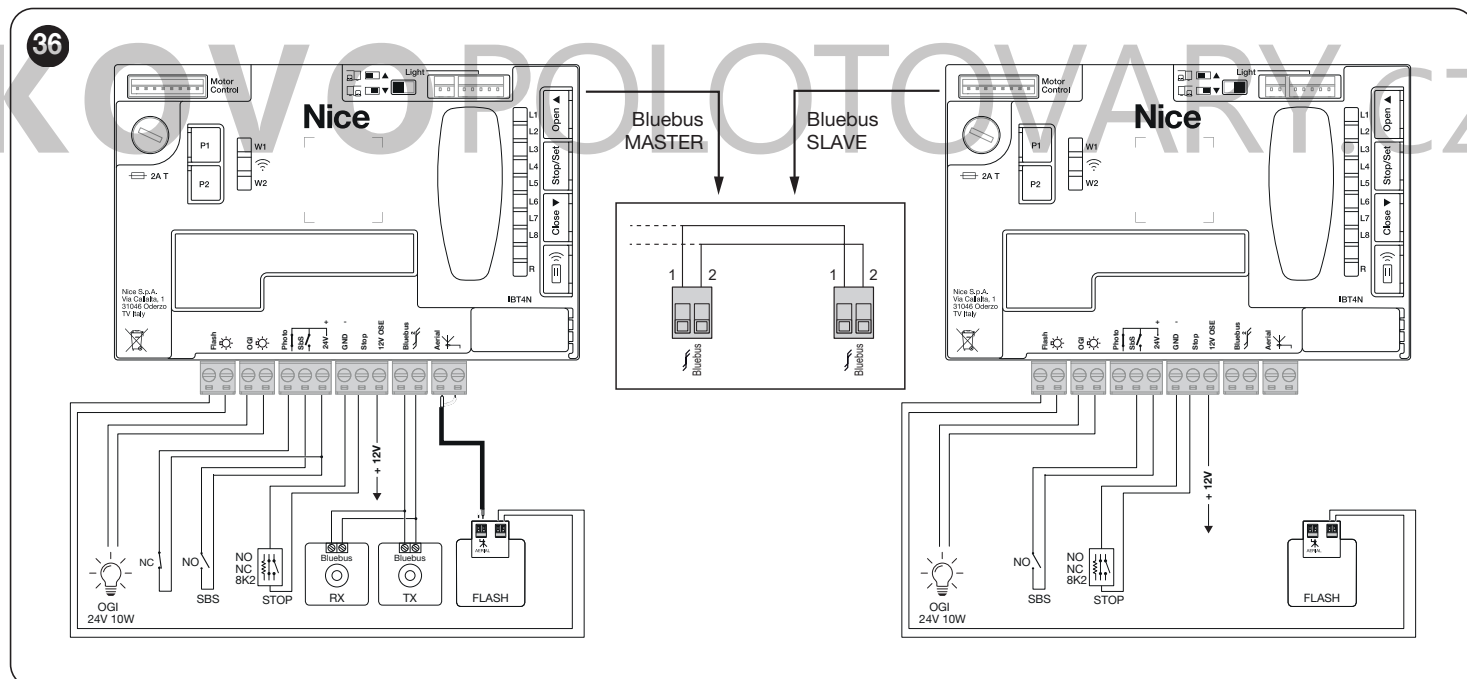
Není důležité, který motor bude fungovat jako Slave nebo Master; při výběru je třeba zohlednit praktičnost připojení a skutečnost, že příkaz „krok za krokem“ pohonu Slave umožňuje pouze úplné otevření jeho křídla brány.

Předpokládá se úplné vymazání pohonů Slave (S) i Master (M) do továrního nastavení.

1. (S) Vyberte směr otevírání (pomocí přepínače směru);
2. (S) Na pohonu Slave spusťte postup učení zařízení a učení délky křídla brány (viz odstavce „**Učení připojených zařízení**“ a „**Učení délky křídla brány**“). Pokud je obrácený směr otevírání, opakujte bod 1.
3. (S) Na pohonu Slave naprogramujte funkci „Režim Slave“ (režim Slave = zapnutý, viz „**Postup programování úrovně 1^a**“).
4. (S+M) Propojte oba pohony podle schématu na obrázku „**Obrázek 36**“.
5. (M) Vyberte směr otevírání (pomocí přepínače směru);
6. (M) Na pohonu Master spusťte postup učení zařízení a učení délky křídla brány (viz odstavce „**Učení připojených zařízení**“ a „**Učení délky křídla brány**“).

Během procesu učení délky křídla pohonu Master se bude pohybovat také pohon Slave.

Pokud je obrácený směr otevírání, opakujte bod 5.



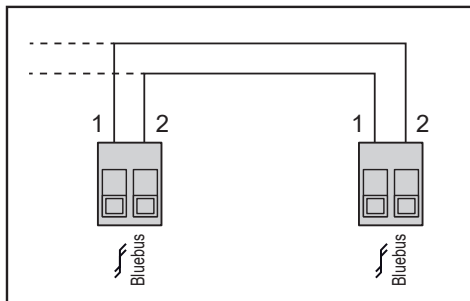


V režimu Slave s produkty předchozí generace (RBA3) musí být polarita propojovacích kabelů Bluebus mezi pohony obráceně.

37

Bluebus
MASTER

Bluebus
SLAVE



Při připojení 2 pohonů ROBUS v režimu Master-Slave se ujistěte, že:

- Všechna zařízení jsou připojena k pohonu **ROBUS** Master, včetně rádiového přijímače.
- Při použití záložních baterií má každý motor svou vlastní.
- Všechny funkce naprogramované na pohonu **ROBUS** Slave jsou ignorovány (funkce na pohonu **ROBUS** Master mají přednost), s výjimkou funkcí uvedených v „**Tabulce 6**“.

Tabulka 6

PROGRAMOVÁNÍ FUNKCÍ NA POHONU ROBUS SLAVE, NEZÁVISLÝCH NA POHONU ROBUS MASTER

Funkce úrovně 1 (ON-OFF funkce)	Funkce úrovně 2 (nastavitelné parametry)
Stand-by	Rychlost pohonu
Rozběh	Výstup OGI
Režim slave	Síla pohonu
	Seznam chyb

Na pohon Slave je možné připojit:

- výstražný maják (Flash)
- vlastní indikátor otevřené brány (OGI)
- citlivou hranu (Stop)
- vlastní zařízení na vstup krok za krokem (SbS), který ovládá celkové otevření pouze křídla brány pohonu Slave

Vstup pro fotobuňky se na pohonu Slave nepoužívá. Funkce automatického zavírání, zavírání po fotobuňce, vždy zavřít a předblikání jsou deaktivovány. A je vypnutý i rádiový přijímač.

5

ZÁVĚREČNÁ KONTROLA A SPUŠTĚNÍ

5.1 PŘIPOJENÍ NAPÁJENÍ

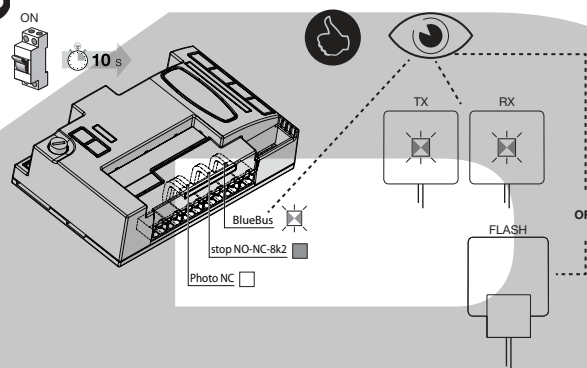


Připojení napájení smí provádět pouze kvalifikovaný a zkušený pracovník, který splňuje nezbytné požadavky a plně dodržuje platné zákony, předpisy a normy.

Okamžitě po připojení pohonu do elektrické sítě zkontrolujte následující:

1. zkontrolujte, zda LED kontrolka BlueBus bliká pravidelně jednou za vteřinu.
2. ujistěte se, že LED kontrolky na fotobuňkách (TX i RX) blikají; způsob blikání není důležitý, protože závisí na dalších faktorech.
3. zkontrolujte, že výstražný maják nebo stavové světlo připojené na výstup FLASH jsou vypnuté
4. zkontrolujte, zda svítí LED kontrolka Photo NC.
5. zkontrolujte, že přidavné světlo je zhasnuté. (pokud je k dispozici)

38



Pokud nejsou výše uvedené podmínky splněny, okamžitě vypněte napájení řídicí jednotky a pečlivě zkontrolujte elektrické připojení. Další užitečné informace o vyhledávání a diagnostice závad jsou uvedeny v odstavci „**Řešení závad**“ (strana 38).

5.2 UČENÍ PŘIPOJENÝCH ZAŘÍZENÍ

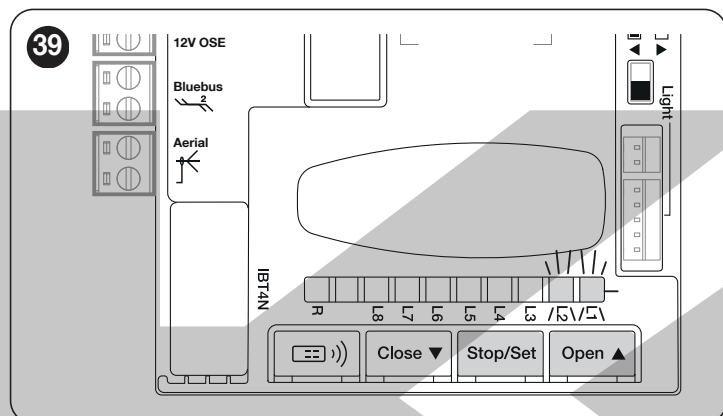
Po připojení napájení se musí řídicí jednotka naučit zařízení připojená ke vstupům „BlueBus“ a „STOP“ a také **směr otevírání brány** nastavený na přepínači. Tímto postupem řídicí jednotka navíc rozpozná a zapamatuje si připojené vstupní a výstupní rozšiřující moduly. Před touto fází budou blikat LED kontrolky „L1“ a „L2“, které signalizují, že je nutné provést rozpoznání zařízení.



Fáze učení musí být provedena i v případě, že k řídicí jednotce není připojeno žádné zařízení.

Postupujte podle následujících pokynů:

1. současně stisknete a podržíte tlačítka [Open ▲] a [Stop/Set]
2. uvolníte tlačítka, když LED kontrolky „L1“ a „L2“ začnou rychle blikat (přibližně po 3 vteřinách)
3. počkejte několik vteřin, než řídicí jednotka dokončí fázi učení zařízení
4. po ukončení této fáze musí svítit LED kontrolka „Stop“ a LED kontrolky „L1“ a „L2“ musí zhasnout. V případě prvotní instalace začnou blikat LED kontrolky „L3“ a „L4“.



Fáze samoučení připojených zařízení může být opakována kdykoli, i po instalaci, například pokud je třeba přidat nebo odebrat zařízení.



Pokud potřebujete změnit směr otevírání brány, je nutné znovu provést postup učení zařízení.

5.3 Učení délky křídla brány

5.3.1 PŘEDBĚŽNÁ KONTROLA

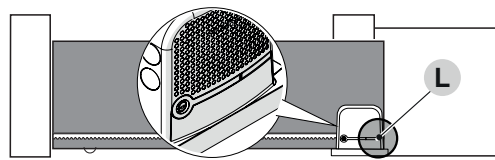
Jakmile jsou zařízení naučena, začnou blikat LED kontrolky „L3“ a „L4“; to znamená, že řídicí jednotka se potřebuje naučit délku křídla brány (vzdálenost mezi koncovými spínači zavření a otevření); toto změření je nezbytné pro výpočet bodů zpomalení a bodu částečného otevření. Než budete pokračovat, ujistěte se, že je pohon odblokován. Pokud není, pohon odblokujte a bránu ručně zavřete (viz odstavec „**Ruční odblokování a zablokování pohonu**“).

Při zavření brány mohou nastat 3 situace:

- stavová LED kontrolka (L) svítí červeně (správná situace). Pohon správně detekoval koncový spínač pro polohu zavřeno.
- stavová LED kontrolka (L) svítí zeleně (přepínač směru otevírání je obráceně). Zkontrolujte přepínač směru („**Obrázky 26 a 27**“).
- stavová LED kontrolka (L) nesvítí. Zkontrolujte správnost polohy koncového spínače („**Obrázky 19 a 20**“).

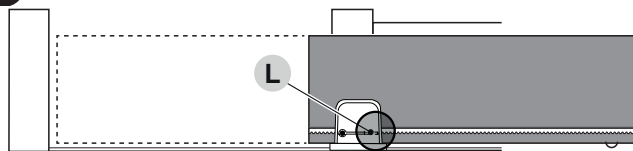
Stavová LED kontrolka (L) svítí červeně.

40



S odblokovaným motorem posuňte bránu do otevřené polohy. V tuto chvíli musí stavová LED kontrolka (L) svítit zeleně. Zavřete bránu a motor opět zamkněte.

41



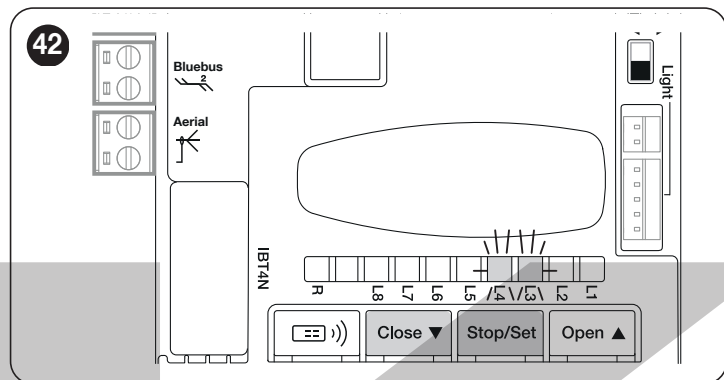
Stavová LED kontrolka (L) svítí zeleně.

Ověřte správnou polohu přepínače směru otevírání podle pokynů v odstavci **Montáž pohonu** („**Obrázky 26 a 27**“).

5.3.2 POSTUP UČENÍ DÉLKY KŘÍDLA BRÁNY

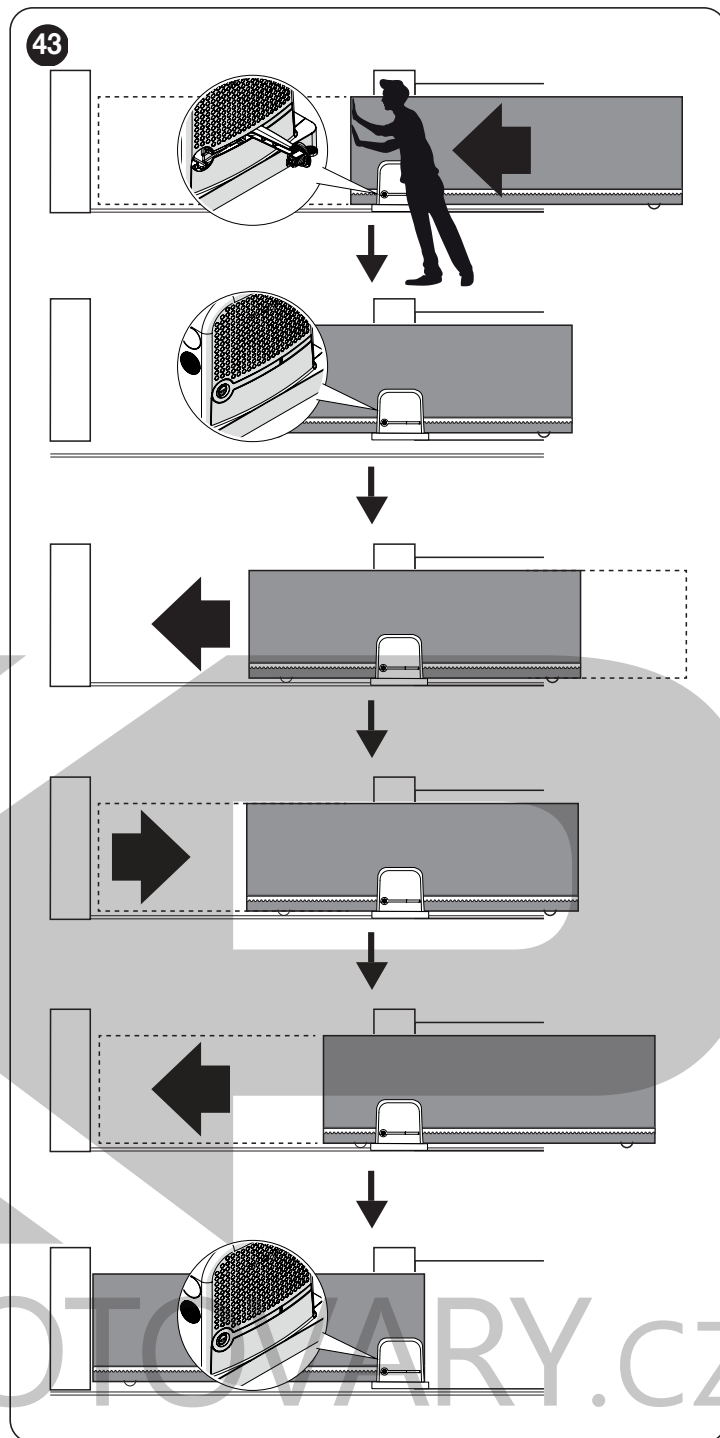
Než budete pokračovat, ujistěte se, že je křídlo brány prostřed své dráhy (není zcela zavřené ani zcela otevřené). Pokud tomu tak není, odblokujte motor, posuňte bránu a motor znovu zablokujte.

- Podržte stisknutá tlačítka **[Stop/Set]** a **[Close ▼]**.
- Jakmile se začne brána hýbat, tlačítka pusťte (po cca 3 vteřinách).
- Ověřte, že se brána zavírá, pokud ne stiskněte tlačítko **[Stop/Set]** a pečlivě zkontrolujte postupy popsané na „**Obrázcích 19, 20, 21, 22, 26 a 27**“.
- Počkejte, než řídicí jednotka dokončí zavírání brány až k dorazu pro polohu zavřeno; ihned poté se začne brána otvírat, až k dorazu pro polohu otevřeno.
- Počkejte, než řídicí jednotka dokončí otevírání brány.
- Počkejte, než řídicí jednotka naposledy zavře bránu.



Tento postup zajišťuje rychlé naprogramování poloh otevření a zavření, přičemž řídicí jednotka automaticky vypočítá mezilehlé polohy, které lze později upravit pomocí aplikace „myNice Pro“ a kompatibilních rozhraní.

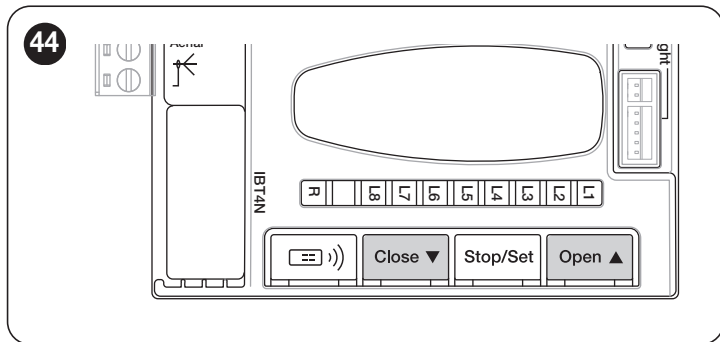
Pokud byl postup úspěšný, LED kontrolky „L3“ a „L4“ zhasnou.



Upozornění! Postup programování poloh (prováděný pomocí tlačítek řídicí jednotky) je automatický. Pokud je postup přerušen, je nutné jej začít znovu od začátku.

5.4 KONTROLA AUTOMATIZOVANÉHO POHYBU

Jakmile je délka křídla brány naučena, je vhodné provést několik pohybů, abyste ověřili, že automatizace funguje správně.

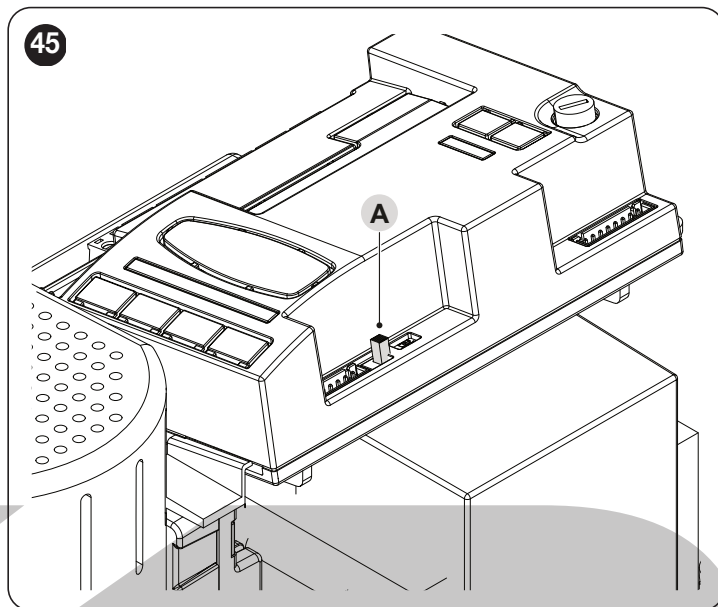


- Stiskněte tlačítko **[Open ▲]** pro „Otevření“ brány; zkontrolujte, zda se brána otevírá plynule bez jakýchkoli změn rychlosti; brána by měla zpomalit ve vzdálenosti od 70 cm do 50 cm od koncového spínače pro polohu otevřeno, a poté se zastavit ve vzdálenosti 2 až 3 cm od mechanického dorazu, sepnutím koncového spínače.
- Stiskněte tlačítko **[Close ▼]** pro „Zavření“ brány; zkontrolujte, zda se brána zavírá plynule bez jakýchkoli změn rychlosti; brána by měla zpomalit ve vzdálenosti od 70 cm do 50 cm od koncového spínače pro polohu zavřeno, a poté se zastavit ve vzdálenosti 2 až 3 cm od mechanického dorazu, sepnutím koncového spínače.
- Během pohybu brány zkontrolujte, že výstražný maják bliká v intervalu 0,5 vteřiny svítí a 0,5 vteřiny nesvítí. Pokud je k dispozici, zkontrolujte také blikání kontrolky připojené ke svorce OGI: pomalé blikání během otevírání, rychlé blikání během zavírání.
- Několikrát otevřete a zavřete bránu, abyste se ujistili, že nedochází k nadměrnému tření a že montáž ani seřízení nevykazují žádné nedostatky.
- Zkontrolujte, zda jsou pohon ROBUS, ozubený vodící hřeben a držáky koncových spínačů pevně a bezpečně upevněny a zda jsou dostatečně odolné i při náhlém zrychlení nebo zpomalení brány.

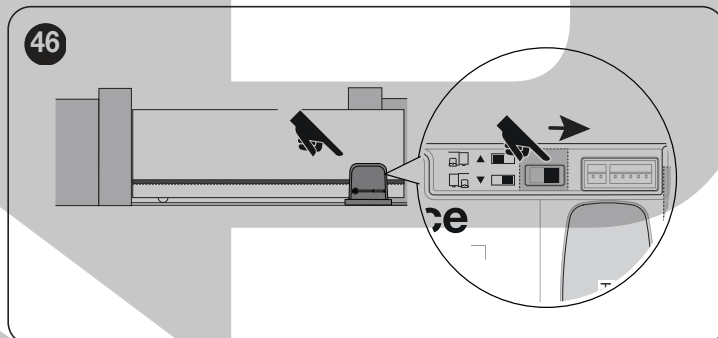
5.5 OBRÁCENÍ SMĚRU OTEVÍRÁNÍ

Chcete-li změnit směr otevírání, jednoduše nastavte přepínač (A) do požadovaného směru a zahajte postup vyhledávání BlueBus (viz kapitola „Učení připojených zařízení“ na straně 21).

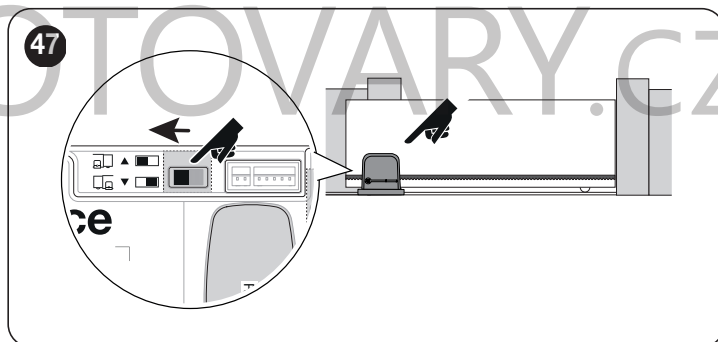
Je také nutné opakovat postup určení polohy (viz kapitola „Učení délky křídla brány“ na straně 21).



Při poloze přepínače podle **Obrázku 46** (výchozí nastavení, typická instalace) se brána otevírá pohybem ve směru motoru.



Při poloze přepínače podle **Obrázku 47** se brána otevírá směrem od motoru.



Změna směru nebude provedena až do zahájení postupu učení zařízení (viz kapitola „Učení připojených zařízení“ na straně 21 a kapitola „Učení délky křídla brány“ na straně 21).

6 TESTOVÁNÍ A UVEDENÍ DO PROVOZU

Jedná se o nejdůležitější část automatizace, protože maximalizuje bezpečnost celého systému. Následující testy lze použít také k pravidelné kontrole zařízení, z nichž se automatizovaný systém skládá.



Testování a uvedení automatizovaného systému do provozu musí provádět proškolený a kvalifikovaný personál, odpovědný za testy nezbytné k ověření správnosti výběru řešení s ohledem na existující rizika a za zajištění souladu se všemi právními předpisy, normami a nařízeními, zejména se všemi požadavky normy EN 12453, která definuje zkušební metody pro kontrolu automatizace vrat.

Přídavná zařízení musí projít specifickými zkouškami, a to jak z hlediska jejich funkčnosti, tak i správné spolupráce s řídicí jednotkou. Viz návody k použití jednotlivých zařízení.

6.1 TESTOVÁNÍ

Tyto zkoušky lze provádět také jako pravidelnou kontrolu funkčnosti automatizačních zařízení. Každá součást systému (citlivé hrany, fotobuňky, nouzové zastavení atd.) vyžaduje specifický postup zkoušky; u těchto zařízení dodržujte postupy uvedené v příslušných návodech k použití.

Během testování:

1. ověřte, že byly přesně dodrženy všechny pokyny uvedené v kapitole „**OBCENÁ BEZPEČNOSTNÍ UPOZORNĚNÍ A OPATŘENÍ**“ (strana 3).
2. odblokujte pohon podle pokynů v odstavci „**Ruční odblokování a zablokování pohonu**“ (strana 14) („**Obrázky 85 a 86**“).
3. ověřte, zda je možné ručně pohybovat bránou v obou směrech (otevřít a zavřít) silou, která nepřesahuje hodnotu odpovídající limitům použití uvedeným v „**Tabulce 1**“.
4. zablokujte pohon.
5. pomocí ovládacích zařízení (klíčový spínač, dálkový ovladač atd.) bránu otevřít, zavřít a zastavit a ujistěte se, že se chová dle očekávání. Cyklus opakujte několikrát, abyste zkontrolovali plynulost pohybu, zda nejsou nějaké vady v nastavení pohonu nebo sestavení brány a zda nedochází k nadměrnému tření.
6. Pro kontrolu fungování fotobuněk a zajištění, že nedochází k rušení jinými zařízeními, proveďte test pomocí válce (průměr 5 cm, délka 30 cm) na optické ose, nejprve v blízkosti fotobuňky „TX“, poté v blízkosti fotobuňky „RX“ a nakonec v polovině vzdálenosti mezi nimi, a ověřte, zda se zařízení ve všech těchto případech spustí a přepne se z pohotovostního režimu do stavu poplachu a naopak; ujistěte se, že spouští zamýšlenou akci v řídicí jednotce; například, že obrátí chod během zavírání. Zkontrolujte správnou funkci všech bezpečnostních zařízení (fotobuňky, citlivé hrany atd.). Pokud dojde k aktivaci některého zařízení, LED kontrolka „BlueBus“ na řídicí jednotce dvakrát rychle zabliká, aby potvrdila její rozpoznání.
7. pokud byly nebezpečné situace způsobené pohybem eliminovány omezením nárazové síly, je nutné provést měření této síly v souladu s normou EN 12453. Pokud je navíc využita funkce „nastavení síly“ jako pomocný prvek pro snížení nárazové síly, je třeba vyzkoušet různá nastavení a najít takové, které poskytne nejlepší výsledky.

6.2 UVEDENÍ DO PROVOZU



Uvedení do provozu lze provést až po úspěšném dokončení všech zkoušek.



Před uvedením systému do provozu se ujistěte, že je majitel řádně informován ohledně všech zbylých rizik a nebezpečí.



Brána nesmí být uvedena do provozu částečně nebo za „dočasných“ podmínek.

Pro uvedení do provozu:

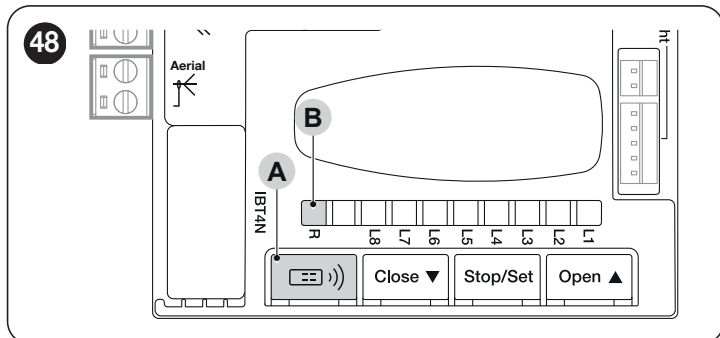
1. sestavte technickou dokumentaci automatizace, která musí obsahovat následující dokumenty: celkový výkres automatizace, schéma zapojení, posouzení rizik a přijatá příslušná opatření, prohlášení výrobce o shodě všech použitých zařízení a prohlášení o shodě sestavené montážní firmou.
2. umístěte poblíž brány permanentní štítek nebo ceduli s popisem postupu odblokování brány a jejího ručního ovládání.
3. na bránu umístěte štítek s údaji, který obsahuje alespoň následující informace: typ pohonu, název a adresu výrobce (odpovědného za uvedení do provozu), sériové číslo, rok výroby a značku CE.
4. předějte majiteli automatického systému prohlášení o shodě pohonu.
5. předějte majiteli automatického systému uživatelský návod pohonu.
6. vypracujte a předějte majiteli „Plán údržby“ automatického systému, obsahující pokyny k údržbě všech zařízení v systému.



Pro všechny výše uvedené dokumenty poskytuje Nice prostřednictvím své služby technické podpory následující: návody k použití a příručky

7.1 POPIS PROGRAMOVÁNÍ PŘIJÍMAČE

Během provádění programování se podívejte na „**Obrazek 48**“, abyste určili tlačítko **A** a LED kontrolky **R** (B) na řídicí jednotce.

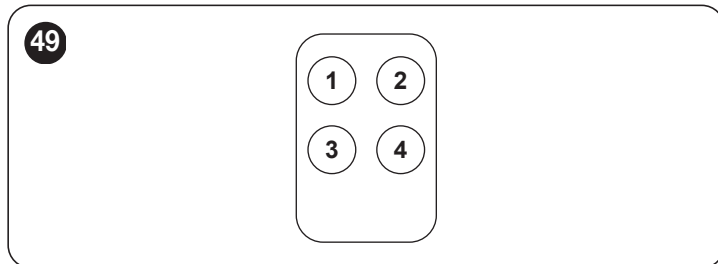


Jednotlivé úkony mají časový limit pro provedení. Před jejich zahájením je nutné pochopit celý postup.

Symbody používané v postupech programování a mazání s použitím interního rádiového přijímače jsou uvedeny v „**Tabulce 9**“.

7.1.1 POSTUP UKLÁDÁNÍ TLAČÍTEK DÁLKOVÉHO OVLADAČE

Dálkové ovladače lze uložit do paměti dvěma způsoby: v „běžném“ režimu (Režim 1) nebo v „rozšířeném“ režimu (Režim 2).



7.1.1.1 BĚŽNÝ režim ukládání (Režim 1: všechna tlačítka)

Tento režim umožňuje současně naučit do přijímače **všechna tlačítka** na dálkovém ovladači. Systém automaticky přiřadí každému tlačítku předem definovaný příkaz podle následujícího schématu:

Tabulka 7

PÁROVÁNÍ FUNKCÍ NA TLAČÍTKA DÁLKOVÉHO OVLADAČE	
Příkaz	Tlačítko
Krok-za-Krokem	Bude spárování s tlačítkem 1
Částečné otevření	Bude spárování s tlačítkem 2
OTEVŘÍT	Bude spárování s tlačítkem 3
ZAVŘÍT	Bude spárování s tlačítkem 4

7.1.1.2 ROZŠÍŘENÝ režim ukládání (Režim 2: po jednom tlačítku)

Tento režim umožňuje učit do přijímače **jednotlivé tlačítka** dálkového ovladače po jednom, každé zvlášť. Montážní technik rozhoduje, které tlačítko přiřadí k danému příkazu na základě potřeb automatizace. Příkazy dostupné v tomto režimu jsou uvedeny v „**Tabulce 8**“.

Tabulka 8

OXI / OXIBD / OXIFM / OXIT / OXITFM ROZŠÍŘENÝ REŽIM II		
Číslo	Příkaz	Popis
1	Krok-za-Krokem	Příkaz „SbS“ (Krok-za-Krokem)
2	Částečné otevření 1	Příkaz „Částečné otevření 1“
3	Otevřít	Příkaz „Otevřít“
4	Zavřít	Příkaz „Zavřít“
5	Stop	Zastaví pohyb
6	Spolužívání Krok-za-Krokem	Příkaz krok za krokem v režimu spolužívání
7	Vysoká priorita Krok-za-Krokem	Příkaz ovládání i při zamknutém pohonu nebo aktivovaných jiných ovládacích prvcích
8	Částečné otevření 2	Částečné otevření (brána se otevře do polohy nastavení jako Částečné otevření 2)
9	Částečné otevření 3	Částečné otevření (brána se otevře do polohy nastavení jako Částečné otevření 3)
10	Otevřít a zamknout pohon	Vyšle příkaz Otevřít a po otevření brány uzamkne pohon; řídicí jednotka nepřijme žádný jiný příkaz než „Vysoká priorita Krok-za-Krokem“, „Odemknout pohon“, „Odemknout a zavřít“ a „Odemknout a otevřít“.
11	Zavřít a zamknout pohon	Vyšle příkaz Zavřít a po zavření brány uzamkne pohon; řídicí jednotka nepřijme žádný jiný příkaz než „Vysoká priorita Krok-za-Krokem“, „Odemknout pohon“, „Odemknout a zavřít“ a „Odemknout a otevřít“.
12	Zamknout pohon	Zastaví bránu a uzamkne pohon; řídicí jednotka nepřijme žádný jiný příkaz než „Vysoká priorita Krok-za-Krokem“, „Odemknout pohon“, „Odemknout a zavřít“ a „Odemknout a otevřít“.
13	Odemknout pohon	Odemkne pohon a obnoví normální funkčnost.
14	Přídavné osvětlení s časovačem	Sepne výstup pro přídavné osvětlení s časovačem pro rozeptnutí.
15	Přídavné osvětlení zapnout-vypnout	Vypíná a zapíná přídavné osvětlení.



UPOZORNĚNÍ = Další podrobnosti týkající se funkcí spojených se zásuvnými rádiovými přijímači naleznete na webových stránkách www.niceforyou.com

Tabulka 9

VYSVĚTLENÍ SYMBOLŮ POUŽITÝCH V NÁVODU

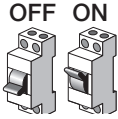
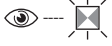
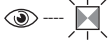
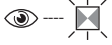
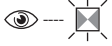
Popis	Symbol
LED kontrolka "R" svítí	
LED kontrolka "R" bliká pomalu	
LED kontrolka "R" bliká rychle	
LED kontrolka "R" je zhasnutá	
Odpojte přívod napájení / Obnovte přívod napájení (vyjměte pojistku F2 a baterii – pokud je k dispozici)	OFF ON
Počkejte...	
Proveďte akci do 5 vteřin.	>5 sec <
Stiskněte a podržte tlačítko rádiového přijímače na řídicí jednotce.	
Stiskněte a uvolněte tlačítko rádiového přijímače na řídicí jednotce.	
Uvolněte tlačítko rádiového přijímače na řídicí jednotce.	
Stiskněte a uvolněte příslušné tlačítko dálkového ovladače.	
Držte stisknuté příslušné tlačítko dálkového ovladače.	
Uvolněte příslušné tlačítko dálkového ovladače.	
Sledujte, zda LED kontrolka „R“ signalizuje.	

KOVOPOLOTOVARY.cz

7.2 OVĚŘENÍ TYPU KÓDOVÁNÍ DÁLKOVÉHO OVLADAČE

Chcete-li ověřit, jaký typ kódování mají nastaveny dálkové ovladače již uložené v rádiovém přijímači, postupujte podle pokynů v následující tabulce:

Tabulka 10

OVĚŘENÍ TYPU KÓDOVÁNÍ JIŽ ULOŽENÝCH DÁLKOVÝCH OVLADAČŮ		
Popis	Pomocné symboly	
Odpojte napájení řídicí jednotky a poté jej znovu připojte. Spočítejte počet po sobě jdoucích bliknutí:		
2 zelené bliknutí = dálkové ovladače uložené v paměti jsou s kódováním typu O-Code		X 2
2 zelené bliknutí a 1 oranžové bliknutí = ovladače uložené v paměti jsou s kódováním typu O-Code + BD		X 2+1
5 zelených bliknutí = žádný dálkový ovladač není v paměti uložen		X 5
5 zelených bliknutí a 1 oranžové bliknutí = dálkové ovladače uložené v paměti jsou s kódováním typu BD		X 5+1

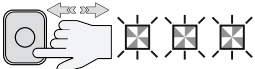
7.3 UKLÁDÁNÍ PŘÍKAZŮ DÁLKOVÉHO OVLÁDÁNÍ

7.3.1 UKLÁDÁNÍ V „REŽIMU 1“

Během postupu uvedeného v „**Tabulce 11**“ se přijímač naučí všechna tlačítka dálkového ovladače a automaticky přiřadí příkaz číslo 1 k tlačítku číslo 1, příkaz číslo 2 k tlačítku číslo 2 atd.

Naučení zabere celkem jednu pozici v paměti a příkaz přiřazený ke každému tlačítku bude odpovídat „Seznamu příkazů“ v řídicí jednotce pohonu.

Tabulka 11

UKLÁDÁNÍ V REŽIMU 1	
Popis	Pomocné symboly
Stiskněte a podržte tlačítko „Radio“ na řídicí jednotce a počkejte, až se rozsvítí zelená LED kontrolka „R“. Uvolněte tlačítko „Radio“.	
Na dálkovém ovladači, který ukládáte do paměti:	
Na jednosměrném ovladači podržte libovolné tlačítko po dobu 10 vteřin a uvolněte jej, jakmile LED kontrolka „R“ na řídicí jednotce blikne poprvé ze sekvence 3 zelených bliknutí (= uložení bylo úspěšné). (*1)	
Na obousměrném ovladači stiskněte a okamžitě uvolněte libovolné tlačítko; LED kontrolka „R“ na řídicí jednotce 3x zeleně zabliká (= uložení bylo úspěšné). (*1)	

(*1) - Pokud je třeba uložit do paměti další ovladače, opakujte postup na dalším ovladači během 15 vteřin od uložení předchozího ovladače. Po uplynutí této doby se režim učení automaticky ukončí.



Chcete-li režim učení přerušit okamžitě (např., abyste se vyhnuli ukládání dalších dálkových ovladačů do paměti), stiskněte jednou tlačítko „Radio R“.

7.3.2 UKLÁDÁNÍ V „REŽIMU 2“

Během postupu uvedeného v „**Tabulce 12**“ se přijímač naučí jedno tlačítko z tlačítek na ovladači a přiřadí mu funkci zvolenou montážním technikem. Chcete-li naučit další tlačítka, opakujte postup od začátku pro každé tlačítko, které chcete přijímač naučit.

Naučení zabere celkem jednu pozici v paměti a příkaz přiřazený k tlačítku bude ten, který vybere montážní technik ze „Seznamu příkazů“ v řídicí jednotce pohonu (viz „**Tabulka 8**“).

Tabulka 12

UKLÁDÁNÍ V REŽIMU 2 (ROZŠÍŘENÝ REŽIM)	
Popis	Pomocné symboly
Vyberte příkaz, který chcete naučit, z příkazů uvedených v „ Tabulce 8 “ a zapište si jeho identifikační číslo (n).	
Krátce stiskněte tlačítko „Radio“ tolikrát, aby počet stisknutí odpovídal identifikačním číslu příkazu (n). LED kontrolka „R“ zabliká odpovídajícím počtem bliknutí.	  ... (n)
Na dálkovém ovladači, který ukládáte do paměti: Na jednosměrném ovladači podržte tlačítko, které chcete k příkazu přiřadit, po dobu 10 vteřin a uvolněte jej, jakmile LED kontrolka „R“ na řídicí jednotce blikne poprvé ze sekvence 3 zelených bliknutí (= uložení bylo úspěšné). (*2)	    
Na obousměrném ovladači během 10 vteřin stiskněte a okamžitě uvolněte tlačítko, které chcete k příkazu přiřadit; LED kontrolka „R“ na řídicí jednotce 3x zeleně zabliká (= uložení bylo úspěšné). (*2)	   

(*2) - Pokud je třeba uložit do paměti další tlačítka nebo ovladače pro stejný příkaz, opakujte postup na dalším tlačítku nebo ovladači během 15 vteřin od uložení předchozího tlačítka. Po uplynutí této doby se režim učení automaticky ukončí.

Upozornění! Není možné okamžitě přerušit proces učení v Režimu 2. V případě potřeby (např. aby se zabránilo nechtěnému spárování) odpojte pojistku F2, počkejte 30 sekund a poté ji znovu vložte.

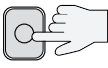
7.3.3 UKLÁDÁNÍ NOVÉHO OVLADAČE „V BLÍZKOSTI PŘIJÍMAČE“

Upozornění! Pouze pro jednosměrné ovladače.

Během provádění postupu uvedeného v „**Tabulce 13**“ přijme nový ovladač stejná nastavení jako ovladač již uložený v paměti řídicí jednotky. Postup nevyžaduje žádné přímé použití tlačítka „Radio“ na řídicí jednotce, pouze přítomnost ovladače v dosahu přijímače.

Ukládání „v blízkosti přijímače“ lze zabránit zablokování funkcí přijímače, jak je popsáno v odstavci „**Zablokování (anebo odblokování) ukládání do paměti, které se provádí procedurou „v blízkosti řídicí jednotky“ anebo pomocí „aktivačního kódu“**“.

Tabulka 13

UKLÁDÁNÍ NOVÉHO OVLADAČE „V BLÍZKOSTI PŘIJÍMAČE“	
Popis	Pomocné symboly
Na novém ovladači stiskněte a podržte tlačítko, které chcete naučit do paměti. Počkejte 7 vteřin a poté tlačítko uvolněte.	 x 7 sec. 
Na ovladači, který je již naučen v paměti, třikrát pomalu stiskněte a uvolněte tlačítko, které chcete zkopírovat. (*3)	  
Na novém ovladači stiskněte a uvolněte stejné tlačítko, které jste stiskli na začátku postupu. (*3)	

(*3) - Pokud je třeba uložit do paměti další tlačítka nebo ovladače pro stejný příkaz, opakujte postup na dalším tlačítku nebo ovladači během 15 vteřin od uložení předchozího tlačítka. Po uplynutí této doby se režim učení automaticky ukončí.

7.3.4 UKLÁDÁNÍ NOVÉHO OVLADAČE POMOCÍ „AKTIVAČNÍHO KÓDU“ STARÉHO OVLADAČE, JIŽ ULOŽENÉHO V PŘIJÍMAČI

Upozornění! Pouze pro ovladače s kódováním „O-Code“ a „BD“.

Paměť ovladačů s kódováním O-Code a BD obsahuje „aktivační kód“ (heslo), který lze použít k aktivaci nového ovladače v přijímači.

Chcete-li provést tento aktivační postup, přečtěte si návod k ovladači a připravte si starý ovladač, který je již uložen ve stejném přijímači, do kterého chcete uložit nový ovladač.

Aktivační kód lze přenášet pouze mezi dvěma identickými ovladači, které mají stejné rádiové kódování.

Následně, když bude nový aktivovaný ovladač použit, odešle přijímači (v prvních 20 přenosech) příkaz, svůj vlastní identifikační kód a přijatý „aktivační kód“. V tomto okamžiku přijímač rozpozná aktivační kód starého ovladače a automaticky si zapamatuje identifikační kód nového ovladače.

Nežádoucím zapamatování ovladačů pomocí „aktivačního kódu“ lze zabránit zablokováním funkcí přijímače (viz odstavec „**Zablokování (anebo odblokování) ukládání do paměti, které se provádí procedurou „v blízkosti řídicí jednotky“ anebo pomocí „aktivačního kódu“**“).

7.4 MAZÁNÍ PŘÍKAZŮ DÁLKOVÉHO OVLÁDÁNÍ

7.4.1 SMAZÁNÍ JEDNOHO PŘÍKAZU PŘIDRUŽENÉHO K TLAČÍTKU Z PAMĚTI PŘIJÍMAČE

Postupem uvedeným v „**Tabulce 14**“ je možné vymazat příkaz přidružený ke konkrétnímu tlačítku dálkového ovladače.



Upozornění! Pokud je ovladač uložen v „**Režimu 1**“ (viz odstavec „**Ukládání v „Režimu 1“**“), během tohoto postupu dojde k vymazání celého ovladače, tj. všech tlačítek dálkového ovládání.

Tabulka 14

VYMAZÁNÍ JEDNOHO TLAČÍTKA Z PAMĚTI PŘIJÍMAČE	
Popis	Pomocné symboly
Stiskněte a podržte tlačítko „Radio“ na řídicí jednotce a počkejte, až se LED kontrolka „R“ rozsvítí zeleně a zhasne. Poté tlačítko uvolněte.	 
Na ovladači, kde chcete tlačítko smazat	
Na jednosměrném ovladači stiskněte a podržte tlačítko (*4) které chcete vymazat a uvolněte jej poté, co LED kontrolka „R“ na řídicí jednotce 5x rychle blikne (=smazání bylo úspěšné).	  
Na obousměrném ovladači krátce stiskněte tlačítko, které chcete vymazat (*4); LED kontrolka „R“ na řídicí jednotce 5x rychle zeleně blikne (=smazání bylo úspěšné).	    

(*4) - Pokud je ovladač uložen v paměti v „**Režimu 1**“ (viz „**Ukládání v „Režimu 1“**“), lze stisknout libovolné tlačítko. Pokud je vysílač uložen v paměti v „**Režimu 2**“ (viz „**Ukládání v „Režimu 2“**“), je nutné celý postup opakovat pro každé uložené tlačítko, které má být smazáno.

7.4.2 VYMAZÁNÍ PAMĚTI PŘIJÍMAČE (ÚPLNÉ)

V jednosměrném systému se postup mazání kódu týká pouze přijímače. V obousměrném systému je nutné smazat kód také na dálkovém ovladači. Chcete-li kód smazat i z ovladače, prostudujte si návod k obsluze příslušného dálkového ovladače.

Tabulka 15

ÚPLNÉ VYMAZÁNÍ PAMĚTI PŘIJÍMAČE	
Popis	Pomocné symboly
Stiskněte a podržte tlačítko „Radio“ na řídicí jednotce a počkejte, až se LED kontrolka „R“ rozsvítí zeleně a zhasne. Po několika vteřinách začne blikat.	  
Režim mazání	
Pro vymazání paměti přijímače uvolněte tlačítko „Radio“ přesně při pátém bliknutí.	     
Počkejte, až LED kontrolka „R“ na řídicí jednotce 5x rychle blikne (=smazání bylo úspěšné).	    

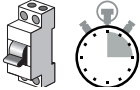
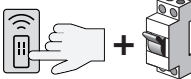
KOVOPOLOTOVARY.CZ

7.4.3 ZABLOKOVÁNÍ (ANEBO ODBLOKOVÁNÍ) UKLÁDÁNÍ DO PAMĚTI, KTERÉ SE PROVÁNÍ PROCEDUROU „V BLÍZKOSTI ŘÍDÍCÍ JEDNOTKY“ ANEBO POMOCÍ „AKTIVAČNÍHO KÓDU“

Postupem uvedeným v „**Tabulce 16**“ je možné zabránit ukládání nových ovladačů do přijímače při pokusu o použití postupu „v blízkosti přijímače“ (viz „**Ukládání nového ovladače „v blízkosti přijímače“**“) nebo pomocí „aktivačního kódu“ (viz „**Ukládání nového ovladače pomocí „aktivačního kódu“ starého ovladače již uloženého v přijímači**“).

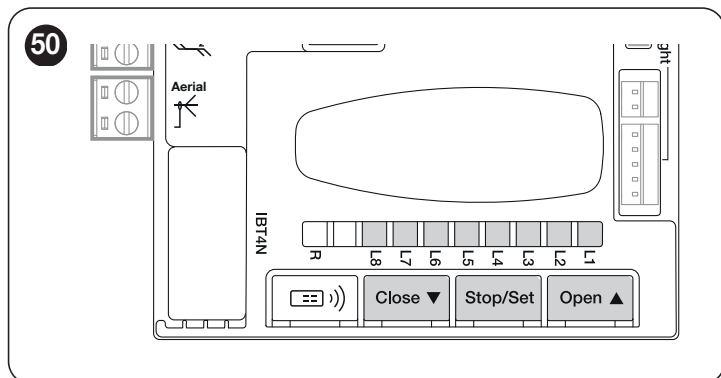
Výchozí nastavení je pro oba postupy „ZAPNUTO“. Pro provedení následujícího postupu je nutné mít v přijímači již uložený ovladač.

Tabulka 16

ZABLOKOVÁNÍ (NEBO ODBLOKOVÁNÍ) PAMĚTI PROVÁDĚNÉ POSTUPEM „V BLÍZKOSTI ŘÍDÍCÍ JEDNOTKY“ A/NEBO POMOCÍ „AKTIVAČNÍHO KÓDU“	
Popis	Pomocné symboly
Odpojte napájení vyjmutím pojistky F2 a záložní baterie (pokud je k dispozici). Počkejte 10 vteřin.	OFF 10 s 
Stiskněte a podržte tlačítko „Radio“ a současně obnovte napájení.	ON 
LED kontrolka „R“ nejprve zabliká sekvenci týkající se uložených ovladačů, poté začne blikat oranžově.	
Uvolněte tlačítko přesně po druhém oranžovém bliknutí.	
Během 5 sekund opakovaně krátce stiskněte tlačítko „Radio“ pro výběr jedné z následujících funkcí, které lze identifikovat stavem LED kontrolky „R“:	< 5 sec >
Odblokováno = LED kontrolka nesvítí	
Zablokování ukládání postupem „v blízkosti řídicí jednotky“ = ČERVENÁ LED	
Zablokování ukládání pomocí „aktivačního kódu“ = ZELENÁ LED	
Zablokování obou postupů („v blízkosti řídicí jednotky“ a „aktivačním kódem“) = ORANŽOVÁ LED	
Do 5 vteřin na ovladači, který je již uložen v přijímači, krátce stiskněte tlačítko (naučené do paměti) pro uložení právě zvolené funkce.	

8 PROGRAMOVÁNÍ ŘÍDICÍ JEDNOTKY

Na řídicí jednotce jsou 3 tlačítka: **[Open ▲]**, **[Stop/Set]** a **[Close ▼]** („**Obrázek 50**“), která lze použít jak k ovládání řídicí jednotky, tak k programování dostupných funkcí.



Dostupné programovatelné funkce jsou seskupeny do **dvou úrovní** a jejich stav je signalizován osmi LED kontrolkami „**L1 ... L8**“ na řídicí jednotce (LED svítí = funkce je povolena; LED nesvítí = funkce je zakázána).

8.1 POUŽITÍ PROGRAMOVACÍCH TLAČÍTEK

[Open ▲]

Tlačítko lze použít k ovládání pohybu otevírání nebo k posunutí voleb programování nahoru.

[Stop/Set]

Tlačítko slouží k zastavení pohybu brány.

Pokud je stisknuto déle než 3 vteřiny, umožní vstup do programovacího režimu.

[Close ▼]

Tlačítko lze použít k ovládání pohybu zavírání nebo k posunutí voleb programování dolů.



Varování! Během pohybu brány, ať už otevírání nebo zavírání, všechna tlačítka plní funkci STOP a zastavují pohyb brány.

8.2 PROGRAMOVÁNÍ ÚROVNĚ 1 (ON-OFF)

Všechny funkce úrovně 1 jsou z výroby nastaveny na „OFF“ (vypnuto) a lze je kdykoli změnit. Pro kontrolu funkcí se podívejte se „**Tabulku 17**“.

8.2.1 POSTUP PROGRAMOVÁNÍ ÚROVNĚ 1



Uživatel má maximálně 20 vteřin mezi stisknutím tlačítek během programování. Po uplynutí této doby se proces automaticky ukončí a změny se uloží do paměti.

Pro programování Úrovně 1:

1. stisknete a podržíte tlačítko **[Stop/Set]**, dokud nezačne blikat LED kontrolka „L1“
2. uvolníte tlačítko **[Stop/Set]**
3. mačkejte tlačítka **[Open ▲]** nebo **[Close ▼]** pro posunutí blikající LED kontrolky na pozici přiřazené k funkci, kterou chcete upravit
4. krátce stisknete tlačítko **[Stop/Set]** pro okamžitou změnu nastavení zvolené funkce:
 - krátké blikání = **OFF (vypnuto)**
 - dlouhé blikání = **ON (zapnuto)**
5. počkejte 20 vteřin (maximální doba) bez stisknutí jakéhokoli tlačítka, abyste ukončili programovací režim.



Chcete-li během jednoho postupu nastavit další funkce na „ON“ nebo „OFF“, opakujte body 2 a 3.

Tabulka 17

FUNKCE ÚROVNĚ 1 (ON-OFF)		
LED	Funkce	Popis
L1	Automatické zavírání	Tato funkce způsobí automatické zavření brány po uplynutí naprogramované doby pauzy. Výchozí nastavená doba pauzy je 30 vteřin, ale lze ji upravit na 5, 15, 30, 45, 60, 80, 120 nebo 180 vteřin. Pokud funkce není aktivována, použije se „poloautomatický“ režim. Varování: Nastavte dobu vstupu do stand-by režimu tak, aby byla delší než doba pauzy pro automatického zavření.
L2	Zavřít po foto	Tato funkce umožňuje udržet bránu otevřenou pouze po dobu nezbytně nutnou k průjezdu. Aktivace a následná deaktivace fotobuněk vždy spustí zavírání s časem pauzy 5 vteřin (bez ohledu na nastavenou hodnotu). Brána vždy nejprve dokončí otevření (i když v průběhu dojde k průjezdu). Po uvolnění fotobuněk se spustí odpočet pro automatické zavření s časem pauzy 5 vteřin.
L3	Zavřít Vždy	Funkce „Zavřít Vždy“ při obnovení napájení vždy zavře bránu, pokud již není zavřená. Z bezpečnostních důvodů předchází zavření 5 vteřin upozornění blikáním výstražného světla. Pokud je funkce neaktivní, brána po obnovení napájení zůstane ve stavu, ve kterém se nachází.
L4	Stand-by	Funkce Stand-by, jinými slovy úsporný režim , minimalizuje spotřebu a je zvláště užitečná v případě použití záložní baterie. Pokud je tato funkce aktivní, po 5 minutách od poslední operace řídicí jednotka vypne fotobuňky BlueBus a všechny LED kontrolky, s výjimkou LED kontrolky BlueBus, která bude blikat pomaleji. Po přijetí nového příkazu obnoví řídicí jednotka plný provoz. Varování: v tovární nastavení je funkce Stand-by aktivní. Uživatel může funkci deaktivovat s vědomím, že se spotřeba energie zvýší, i když pohon neprovádí žádný pohyb brány.
L5	Rozběh	Pokud je tato funkce aktivní, bude plynulé zrychlení na začátku každého manévru deaktivováno; umožní se tak použití rázové síly, které je užitečné vždy, když je vysoké statické tření, např. pokud bránu blokuje sníh nebo led. Pokud je funkce rozběh neaktivní, pohyb začne plynulým zrychlením.
L6	Před-blikání	Funkce Aktivní: Výstražný maják začne blikat 3 vteřiny (nastavitelné) před zahájením pohybu brány, aby byla potenciálně nebezpečná situace signalizována předem. Funkce Neaktivní: Výstražný maják začne blikat společně se zahájením pohybu brány.
L7	Deaktivace integrovaného přijímače	Funkce AKTIVNÍ: deaktivuje integrovaný rádiový BiDi přijímače uvnitř řídicí jednotky. Funkce NEAKTIVNÍ: normální provoz. Tuto funkci aktivujte při použití externího nebo zásuvného přijímače typu OXI.
L8	Režim „Slave“	Aktivací této funkce se pohon ROBUS stane podřízeným pohonem v režimu „Slave“: to umožňuje synchronizaci 2 pohonů na protilehlých křídlech, kde jeden pohon funguje jako nadřízený „Master“ a druhý jako podřízený „Slave“; další informace naleznete v odstavci „ Režim „Slave“ “.



Během normálního provozu, tj. když není prováděn žádný pohyb, jsou LED kontrolky „L1 ... L8“ zapnuté nebo vypnuté v závislosti na stavu příslušné funkce; například „L1“ svítí, když je aktivována funkce „Automatické zavírání“. Během pohybu blikají LED kontrolky „L1 ... L8“, aby signalizovaly sílu potřebnou k pohybu brány v daném okamžiku. Pokud bliká „L1“, požadovaná síla je nízká, a tak dále, až do blikání LED kontrolky „L8“, která signalizuje maximální sílu. Neexistuje žádný vztah mezi úrovní síly indikovanou LED kontrolkami během pohybu (což je absolutní hodnota) a úrovní indikovanou LED kontrolkami během fáze programování síly (což je relativní hodnota). Viz „L5“ v „Tabulce 18**“. Produkt bude mít ve výchozím nastavení rozsvícenou LED kontrolku L4, která signalizuje, že je aktivní funkce Stand-by.**

8.3 PROGRAMOVÁNÍ ÚROVNĚ 2 (NASTAVITELNÉ PARAMETRY)

Všechny parametry úrovně 2 jsou nastaveny z výroby, jak je zvýrazněno „**ŠEDOU**“ barvou v „**Tabulce 18**“, a lze je kdykoli změnit. Parametry lze nastavit v rozsahu od 1 do 8. Hodnotu odpovídající každé LED kontrolce najdete v „**Tabulce 18**“.



Pokud nastavení parametrů (Úroveň 2) není v aktuální konfiguraci rozpoznána, řídicí jednotka současně rozbliká dvě LED kontrolky L1 a L8, tím signalizuje, že aktuální hodnota je mimo rozsah. V případě potřeby lze hodnoty přepsat stisknutím tlačítka [Open ▲] nebo [Close ▼].

8.3.1 POSTUP PROGRAMOVÁNÍ ÚROVNĚ 2



Uživatel má maximálně 20 vteřin mezi stisknutím tlačítek během programování. Po uplynutí této doby se proces automaticky ukončí a změny se uloží do paměti.

Pro programování Úrovně 2:

1. stiskněte a podržte tlačítko **[Stop/Set]**, dokud nezačne blikat LED kontrolka „**L1**“
2. uvolněte tlačítko **[Stop/Set]**
3. mačkejte tlačítka **[Open ▲]** nebo **[Close ▼]** pro posunutí blikající LED kontrolky na pozici přiřazené k funkci, kterou chcete upravit
4. stiskněte a držte tlačítko **[Stop/Set]**. Se stisknutým tlačítkem **[Stop/Set]**:
 - počkejte přibližně 3 vteřiny, dokud se nerozsvítí LED kontrolka představující aktuální úroveň parametru, který chcete změnit
 - mačkejte tlačítka **[Open ▲]** nebo **[Close ▼]** pro posunutí LED kontrolky na pozici přiřazenou k požadované hodnotě parametru
5. uvolněte tlačítko **[Stop/Set]** pro návrat do první úrovně
6. počkejte 20 vteřin (maximální doba) bez stisknutí jakéhokoli tlačítka, abyste ukončili programovací režim.



Chcete-li během jednoho postupu nastavit další nastavitelné parametry, opakujte body 2 až 4.

Tabulka 18

FUNKCE ÚROVNĚ 2 (NASTAVITELNÉ PARAMETRY)				
Vstupní LED	Funkce	LED (úroveň)	Nastavená hodnota	Popis
L1	Čas Pauzy	L1	5 vteřin	Nastavuje dobu pauzy, tedy dobu před automatickým zavřením. Funkce je účinná pouze v případě, že je aktivována funkce „Automatické zavírání“.
		L2	15 vteřin	
		L3	30 vteřin	
		L4	45 vteřin	
		L5	60 vteřin	
		L6	80 vteřin	
		L7	120 vteřin	
		L8	180 vteřin	
L2	Funkce Krok-za-Krokem	L1	Otevřít - Stop - Zavřít - Stop	Řídí posloupnost ovládacích příkazů spojených se vstupem SbS nebo rádiovým příkazem číslo 1. POZNÁMKA: nastavením hodnoty na L4, L5, L7, L8 se mění také chování příkazů „Otevřít“ a „Zavřít“.
		L2	Otevřít - Stop - Zavřít - Otevřít	
		L3	Otevřít - Zavřít - Otevřít - Zavřít	
		L4	Spolužívání	
		L5	Spolužívání 2 (více než 2 vteřiny způsobí „Stop“)	
		L6	Krok-za-Krokem 2 (více než 2 vteřiny způsobí „Částečné Otevření“)	
		L7	Hold-to-run (Drž pro chod)	
		L8	Otevírání v „polo-automatickém“ režimu, zavírání v režimu „hold-to-run“	
L3	Rychlost motoru	L1	Rychlost 1 (30% - pomalu)	Upravuje rychlost motoru během běžného pohybu.
		L2	Rychlost 2 (44%)	
		L3	Rychlost 3 (58%)	
		L4	Rychlost 4 (72%)	
		L5	Rychlost 5 (86%)	
		L6	Rychlost 6 (100% - rychle)	
		L7	Otevírání rychlost 4, zavírání rychlost 2	
		L8	Otevírání rychlost 6, zavírání rychlost 4	

FUNKCE ÚROVNĚ 2 (NASTAVITELNÉ PARAMETRY)				
Vstupní LED	Parametr	LED (úroveň)	Nastavená hodnota	Popis
L4	Výstup OGI	L1	Funkce „Indikátor Otevřené Brány“ (OGI)	Nastavuje funkci přidruženou k výstupu OGI. Bez ohledu na přidruženou funkci poskytuje výstup (pokud je aktivní) napětí 24 V --- (-30 % +50 %) s maximálním výkonem 10 W.
		L2	Aktivní při zavřené bráně	
		L3	Aktivní při otevřené bráně	
		L4	Aktivní s rádiovým kanálem č. 2	
		L5	Aktivní s rádiovým kanálem č. 3	
		L6	Aktivní s rádiovým kanálem č. 4	
		L7	Indikátor údržby	
		L8	Elektrický zámek	
L5	Síla motoru	L1	Ultralehká brána	Upravuje systém, který řídí sílu motoru, aby se přizpůsobil hmotnosti brány. Systém řízení síly také měří okolní teplotu a v případě zvláště nízkých teplot automaticky zvyšuje sílu.
		L2	Velmi lehká brána	
		L3	Lehká brána	
		L4	Průměrně těžká brána	
		L5	Středně těžká brána	
		L6	Těžká brána	
		L7	Velmi těžká brána	
		L8	Ultratěžká brána	
L6	Částečné otevření	L1	0,5 m	Upravuje vzdálenost částečného otevření.
		L2	1 m	
		L3	1,5 m	
		L4	2 m	
		L5	2,5 m	
		L6	3 m	
		L7	3,4 m	
		L8	4 m	
L7	Připomenutí údržby	L1	1 000	Upravuje počet cyklů, po kterých se spustí připomenutí údržby pohonu a brány.
		L2	2 000	
		L3	4 000	
		L4	7 000	
		L5	10 000	
		L6	15 000	
		L7	17 000	
		L8	20 000	
L8	Seznam poruch	L1	Záznam 1. cyklu (nejnovější)	Umožňuje zkontrolovat typ poruchy, která se vyskytla během posledních 8 cyklů (viz odstavec „Záznam chyb“).
		L2	Záznam 2. cyklu	
		L3	Záznam 3. cyklu	
		L4	Záznam 4. cyklu	
		L5	Záznam 5. cyklu	
		L6	Záznam 6. cyklu	
		L7	Záznam 7. cyklu	
		L8	Záznam 8. cyklu	

Všechny parametry lze podle potřeby nastavit bez jakýchkoli komplikací; pouze nastavení „Síly motoru“ může vyžadovat zvláštní pozornost:

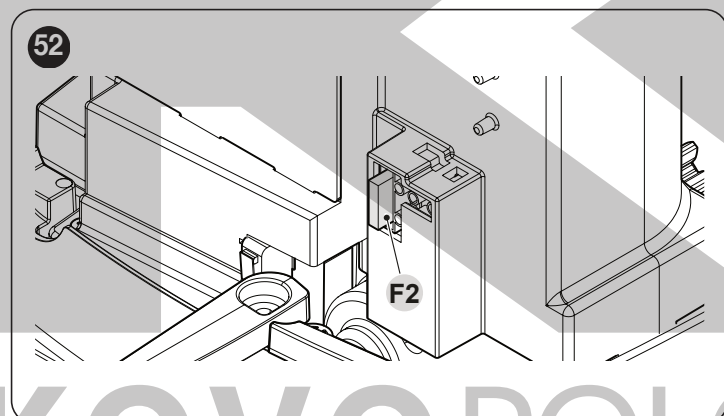
- vysoké hodnoty síly by neměly být používány k vyrovnání míst, kde dochází k abnormálnímu tření během pohybu brány. Nadměrná síla může ohrozit fungování bezpečnostního systému nebo poškodit bránu.
- pokud se nastavení „Síly motoru“ používá ke snížení síly nárazu, změřte sílu znovu, po každé změně nastavení v souladu s normou EN 12453.
- opotřebení a povětrnostní podmínky mohou ovlivnit pohyb brány, proto může být potřeba pravidelně upravovat nastavení síly motoru.

STAVY LED KONTROLEK WI-FI MODULU			
WiFi /BT (W2)	Napájení/Sys (W1)	Stav LED W1 a W2	Popis
Svítil zelená	Svítil zelená	Trvalý	Integrovaný modul je v normálním provozním stavu a je k němu připojen chytrý telefon.
Svítil zelená	8 zelených bliknutí	Dočasný (několik vteřin)	Modul provedl akci „Identifikace“ uživatelem.
Bliká zelená	Svítil zelená	Trvalý	Modul čeká na přijetí konfigurace Wi-Fi sítě od uživatele. Ke konfiguraci modulu použijte aplikaci.
Svítil oranžová	Svítil zelená	Trvalý	Modul je v normálním provozním stavu a není připojen žádný chytrý telefon.
Bliká oranžová	Svítil zelená	Dočasný (několik vteřin)	Modul konfiguruje Wi-Fi připojení. Pokud je tento stav trvalý, znamená to, že během konfigurace Wi-Fi připojení došlo k problému.
Vypnutá	Svítil zelená	Trvalý	Modul nelze nakonfigurovat, protože od zapnutí uplynulo 30 minut (pouze u modulu, který ještě nebyl nakonfigurován). Chcete-li modul nakonfigurovat, odpojte napájení řídicí jednotky a poté jej obnovte.
Vypnutá	Bliká oranžová	Dočasný (cca 1 minuta)	Modul se aktualizuje. Počkejte, až bude operace dokončena. Pokud operace nebude dokončena správně, modul se po 5 minutách automaticky restartuje.
Bliká červená	Vypnutá	Dočasný	Modul detekoval stisknutí tlačítka reset při zapnutí řídicí jednotky.
Svítil červená	Svítil zelená	Trvalý	Modul se nemůže připojit k domácí Wi-Fi síti nebo se nemůže připojit ke cloudu Nice.

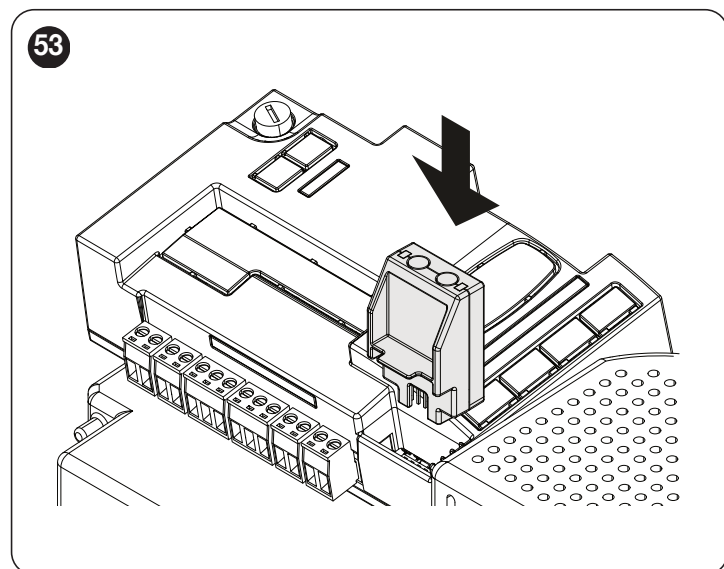
8.5.2 ROZHRAŇÍ BIDI-WI-FI

Pro připojení rozhraní BiDi-Wi-Fi:

1. Odpojte napájení řídicí jednotky vyjmutím pojistky F2 a v případě potřeby odpojte také záložní zdroj.



2. Před pokračováním se ujistěte, že jsou všechny LED kontrolky řídicí jednotky vypnuté. Zasuňte rozhraní BiDi-Wi-Fi do konektoru BUS T4 na řídicí jednotce.



Varování! Pokud modul není správně zasunut, může dojít k poškození rozhraní BiDi-Wi-Fi nebo k trvalému poškození řídicí jednotky.

3.

Vložte pojistku F2 zpět, aby se řídicí jednotka znovu zapnula.

4.

Počkejte, než začne blikat LED kontrolka **Data**.

5.

Nakonfigurujte rozhraní prostřednictvím aplikace.

6.

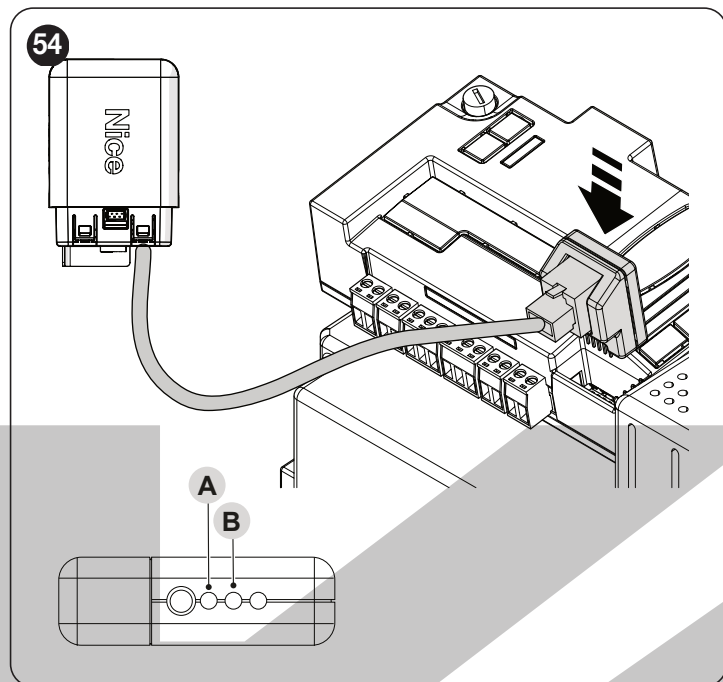
Počkejte, až se zeleně rozsvítí a zůstane svítit LED kontrolka Data. V tomto okamžiku je konfigurace dokončena.



Další podrobnosti týkající se funkcí spojených s rozhraním BiDi-Wi-Fi naleznete na webových stránkách www.niceforyou.com

8.6 PŘIPOJENÍ PRO-VIEW

Řídicí jednotka je vybavena konektorem BusT4, ke kterému je možné přes rozhraní IBT4N připojit rozhraní „Pro-View“, které umožňuje kompletní a rychlou správu instalace, údržby a diagnostiku pohonu prostřednictvím připojení Wi-Fi a aplikace MyNice Pro. Po správném zapojení ProView automaticky vytvoří síť Wi-Fi, ke které se uživatel může připojit. Po správném spárování příslušenství ProView se rozsvítí zelená LED kontrolka „stav napájení“ (A) a „stav Wi-Fi“ (B).



 Další podrobnosti týkající se funkcí spojených s rozhraním Pro-View a aplikací MyNice Pro naleznete na webových stránkách www.niceforyou.com

8.7 Z-WAVE™

Motory **ROBUS** jsou kompatibilní s protokolem Z-Wave™, který uživatelům umožňuje velmi snadno ovládat všechny funkce pohonu prostřednictvím aplikace Z-Wave™ gateway nainstalované v domácnosti. Konkrétně je konektivita Z-Wave™ k dispozici s rozhraním BiDi-ZWave, které lze použít k ovládání pohybu a stavu brány.

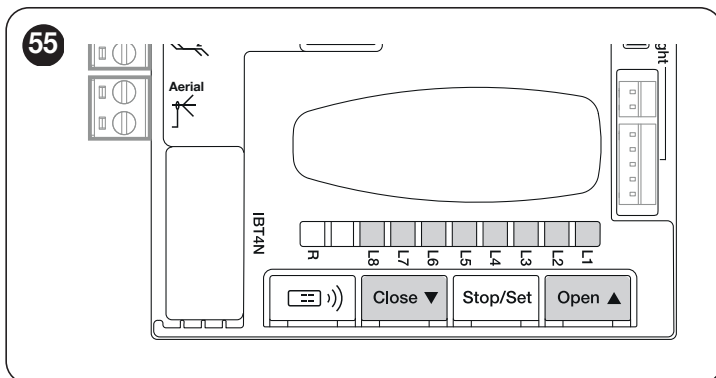
 Použití rozhraní BiDi-ZWave k portu busT4 na řídicí jednotce, je zamýšleno jako alternativa k rozhraní BiDi-Wi-Fi.

 Další podrobnosti týkající se funkcí spojených s rozhraním BiDi-ZWave naleznete na webových stránkách www.niceforyou.com.

8.8 MAZÁNÍ PAMĚTI



Níže popsaný postup obnoví tovární nastavení řídicí jednotky. Všechna vlastní nastavení budou ztracena.



Pro vymazání paměti řídicí jednotky a obnovení všech nastavení na tovární hodnoty, postupujte podle následujících pokynů:

1. Podržte stisknutá tlačítka **[Open ▲]** a **[Close ▼]**, dokud se nerozsvítí LED kontrolky „L1-L8“ (přibližně po 3 vteřinách).
2. Uvolněte tlačítka.
3. Pokud byla operace úspěšná, LED kontrolky „L1“ až „L8“ rychle blikají po dobu 3 vteřin.



Pomocí tohoto postupu je možné také odstranit všechny chyby, které zůstaly v paměti.



Tento postup nesmaže kódy uložené v rádiovém přijímači (integrovaném ani externím).

9.1 ŘEŠENÍ ZÁVAD

Níže uvedená tabulka obsahuje užitečné pokyny k řešení případných poruch nebo chyb, které mohou nastat během instalace nebo v případě závady.

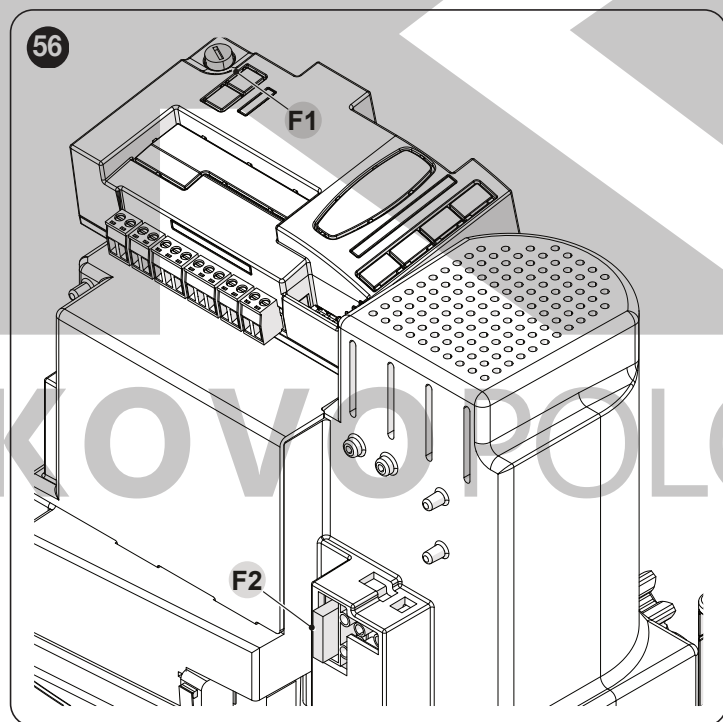
Tabulka 21

ŘEŠENÍ ZÁVAD	
Problémy	Doporučení ověřit
Dálkový ovladač neovládá pohon a LED kontrolka na dálkovém ovladači nesvítí.	Zkontrolujte, zda není baterie v dálkovém ovladači vybitá, a v případě potřeby ji vyměňte.
Dálkový ovladač neovládá pohon, ale LED kontrolka na dálkovém ovladači svítí.	Zkontrolujte, zda byl dálkový ovladač správně uložen do paměti rádiového přijímače.
Není zadán žádný příkaz a LED kontrolka „OK“ neblíká.	Zkontrolujte, zda je pohon napájen z elektrické sítě. Zkontrolujte, zda nejsou spálené pojistky F1 a F2 ; pokud ano, zjistěte příčinu poruchy a vyměňte pojistky za jiné se stejným proudovým zatížením a charakteristikami.
Žádný požadovaný pohyb se nezahájí a výstražný maják nesvítí ani neblíká.	Zkontrolujte, zda byl příkaz skutečně přijat. Pokud příkaz dorazí na vstup SbS, musí se rozsvítit LED kontrolka „OK“; pokud je místo toho použit dálkový ovladač, musí LED kontrolka „OK“ dvakrát rychle bliknout.
Požadovaný pohyb se nezahájí a výstražný maják několikrát blikne.	Spočítejte počet bliknutí a vyhledejte odpovídající hodnotu v kapitole „ Signalizace výstražným majákem “.
Požadovaný pohyb začne, ale ihned následuje zpětný chod.	Nastavení síly může být pro tento typ brány příliš nízké. Zkontrolujte, zda nejsou v cestě nějaké překážky, a v případě potřeby sílu zvýšte. Zkontrolujte, zda se nespustilo bezpečnostní zařízení připojené ke vstupu Stop.
Pohyb je proveden správně, ale výstražný maják nefunguje.	Zkontrolujte, zda je během pohybu brány na svorce FLASH, pro výstražný maják, přítomné napětí (vzhledem k tomu, že se jedná o přerušované napětí, jeho hodnota není významná: přibližně 10–30 V $\Rightarrow$); pokud je napětí přítomno, problém je způsoben svítidlem, které je třeba vyměnit za svítidlo se stejnými vlastnostmi; pokud napětí není přítomno, mohlo dojít k přetížení výstupu FLASH. Zkontrolujte, zda nedošlo ke zkratu kabelu.

Tabulka 22

VLASTNOSTI POJISTEK F1 A F2

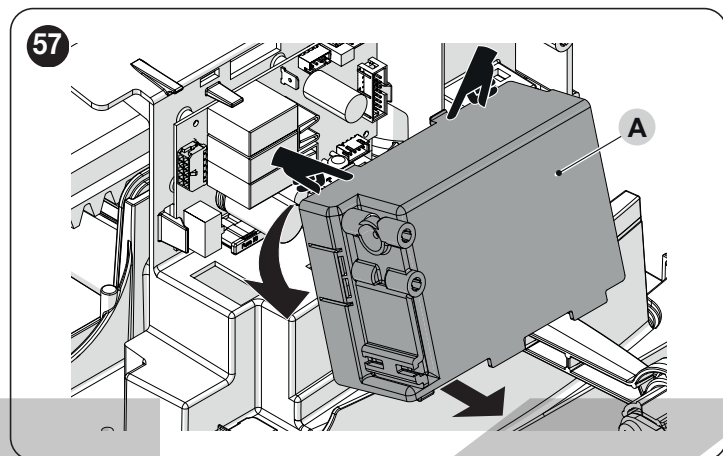
F1	Pojistka řídicí jednotky = 2 A pomalá (zpožděná)
F2	Pojistka přívodu napájení = 1,6 A pomalá (zpožděná)



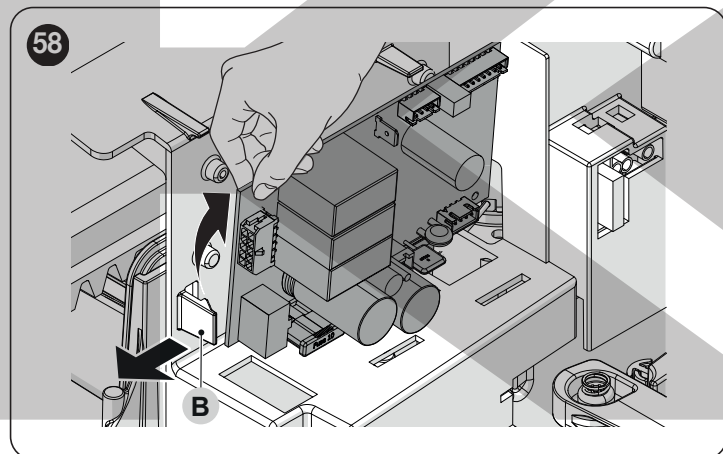
9.2 VÝMĚNA ŘÍDICÍ JEDNOTKY

V případě poruchy lze řídicí jednotku pohonu vyměnit provedením níže popsaného postupu.

1. Odpojte napájení řídicí jednotky odstraněním pojistky F2 a v případě potřeby odpojte také záložní zdroj.
2. Odpojte všechny kabely.
3. Vyměňte řídicí jednotku (příslušné informace naleznete v kapitole **„Demontáž řídicí jednotky“**).
4. Stlačte plastový kryt (A) ve vyznačených bodech a sejměte jej.



1. Držte jednotku jednou rukou.
2. Posuňte plastovou záračku (B) směrem doleva.
3. Vyměňte jednotku a nahraďte ji vyhovující verzí.



9.3 SIGNALIZACE VÝSTRAŽNÝM MAJÁKEM

Během pohybu brány bliká výstražný maják „FLASH“ jednou za vteřinu; při výskytu anomálií bliká maják kratšími intervaly; blikání se opakuje dvakrát s vteřinovou pauzou mezi jednotlivými cykly.

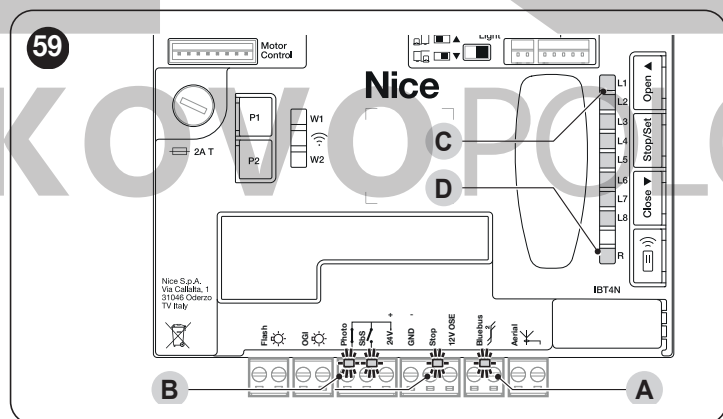
Tabulka 23

SIGNALIZACE BLIKÁNÍM VÝSTRAŽNÉHO MAJÁKU		
Rychlé záblesky	Příčina	AKCE
2 záblesky pauza 1 vteřina 2 záblesky	Zásah fotobuněk	Na začátku cyklu blokuje pohyb jedna nebo více fotobuněk; zkontrolujte, zda nejsou v cestě nějaké překážky. Během pohybu je to normální, pokud je v cestě překážka.
3 záblesky pauza 1 vteřina 3 záblesky	Zásah omezovače „Síly motoru“	Během pohybu brány došlo k nadměrnému tření; zjistěte příčinu.
4 záblesky pauza 1 vteřina 4 záblesky	Aktivace vstupu STOP	Na začátku nebo během pohybu brány se aktivoval vstup STOP; zjistěte příčinu.
5 záblesků pauza 1 vteřina 5 záblesků	Chyba při ukládání interních parametrů	Počkejte alespoň 30 vteřin a poté zkuste zadat příkaz. Pokud problém přetrvává, znamená to, že došlo k poruše a je nutné vyměnit řídicí jednotku.
6 záblesků pauza 1 vteřina 6 záblesků	Byl překročen maximální počet cyklů za hodinu.	Počkejte několik minut, dokud se omezovač cyklů nesníží pod maximální limit.
7 záblesků pauza 1 vteřina 7 záblesků	Chyba v integrovaných elektrických obvodech	Na několik vteřin odpojte a znovu zapojte všechny napájecí obvody a poté zkuste znovu zadat příkaz. Pokud problém přetrvává, znamená to, že došlo k vážné poruše řídicí jednotky nebo kabeláže pohonu. Vše nezbytné zkontrolujte a případně vyměňte.
8 záblesků pauza 1 vteřina 8 záblesků	Příkaz již byl zadán	Jiný příkaz je již zadán. Zrušte již zadáný příkaz, abyste mohli zadat další příkazy.
9 záblesků pauza 1 vteřina 9 záblesků	Pohon je zastaven	Pohon byla zastaven příkazem „STOP“.

9.4 SIGNALIZACE NA ŘÍDICÍ JEDNOTCE

Řídicí jednotka má řadu LED kontrolek, z nichž každá může vysílat různé signály jak během běžného provozu, tak i v případě výskytu závady. Další informace naleznete v „**Tabulce 26**“ a „**Tabulce 27**“.

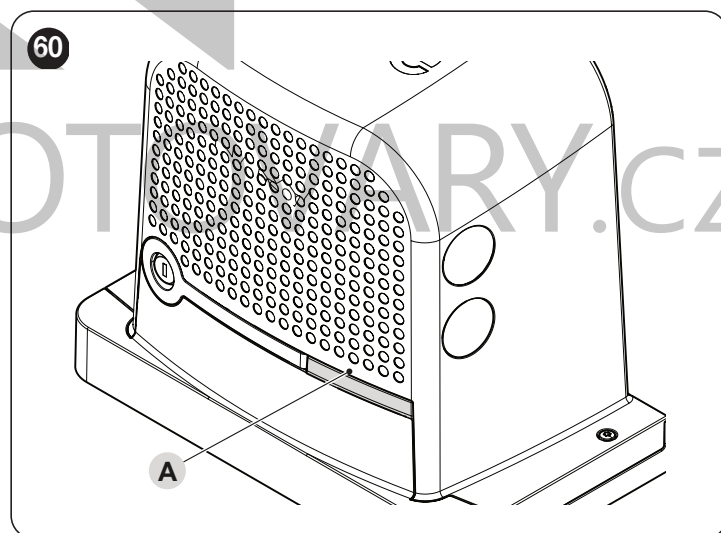
- A LED kontrolka BlueBus
- B LED kontrolky Photo, Sbs, Stop
- C programovací LED kontrolky „L1 ... L8“
- D LED kontrolka Radio "R"



9.5 SVĚTELNÉ SIGNÁLY

9.5.1 STAVOVÉ SVĚTLO

Stavové světlo motoru (A) („**Obrázek 60**“) má dvě barvy (červenou a zelenou) a slouží k signalizaci případných poruch. „**Tabulka 24**“ uvádí možné stavy tohoto světla.



STAVOVÉ SVĚTLO	
Zelené světlo	
Svítil	Pokud nejsou v systému žádné chyby, kontrolka svítí během pohybu brány.
Vypnuto	Běžný provoz.
Červené světlo	
Svítil	Pokud byl překročen nastavený počet cyklů pro připomenutí údržby, kontrolka svítí během pohybu brány.
Vypnuto	Běžný provoz.
Bliká	Řídicí jednotka zjistila chybu: Viz „ Tabulka 23 “.

Stavové světlo s ještě nenaučenými koncovými polohami

Table 25

STAVOVÉ SVĚTLO	
Zelené světlo	
Svítil	Světlo se rozsvítí, když je dosaženo koncového spínače pro polohu otevřeno.
Vypnuto	Běžný provoz.
Červené světlo	
Svítil	Světlo se rozsvítí, když je dosaženo koncového spínače pro polohu zavřeno.
Vypnuto	Běžný provoz.
Bliká	Řídicí jednotka zjistila chybu: Viz „ Tabulka 23 “.

9.5.2 LED KONTROLKY NA ŘÍDICÍ JEDNOTCE

Tabulka 26

KONEKTOROVÉ LED KONTROLKY NA ŘÍDICÍ JEDNOTCE		
Stav	Význam	Možné řešení
LED kontrolka BlueBus		
Vypnuta	Chyba	Zkontrolujte přítomnost napájení; zkontrolujte, zda nejsou spálené pojistky; v případě potřeby zjistěte příčinu poruchy a vyměňte pojistky za jiné se stejnými charakteristikami.
Svítil	Vážná chyba	Došlo k vážné chybě; zkuste na několik vteřin vypnout řídicí jednotku; pokud problém přetrvává, znamená to, že došlo k poruše a je nutné vyměnit řídicí jednotku.
2 zelené záblesky za vteřinu	Vše v pořádku	Normální provoz řídicí jednotky.
2 krátké zelené záblesky	Změna stavu na vstupech	To je běžné, když dojde ke změně na jednom ze vstupů: SBS, STOP, OPEN, CLOSE, zasáhnou fotobuňky nebo se použije dálkový ovladač.
Série záblesků oddělených 1vteřinovou pauzou	Různé	Viz „ Signalizace výstražným majákem “.
Série rychlých a dlouhých červených záblesků	Zkrat na svorkovnici BlueBUS	Odpojte svorku a zjistěte příčinu zkratu na svorkách BlueBUS. Pokud je zkrat odstraněn, LED kontrolka začne po asi deseti vteřinách normálně blikat.
LED kontrolka STOP		
Vypnuta	Zásah vstupu STOP	Zkontrolujte zařízení připojená ke vstupu STOP.
Svítil	Vše v pořádku	Vstup STOP je aktivní.
LED kontrolka SbS		
Vypnuta	Vše v pořádku	Vstup SbS není aktivní.
Svítil	Zásah vstupu SbS	Běžný stav v případě, že je zařízení připojené ke vstupu SbS opravdu aktivní.
LED kontrolka PHOTO		
Vypnuta	Zásah na vstupu PHOTO	Aktivace zařízení na vstupu PHOTO.
Svítil	Vše v pořádku	To je běžné, pokud bezpečnostní zařízení nezasáhlo.

TLAČÍTKOVÉ LED KONTROLKY NA ŘÍDICÍ JEDNOTCE	
LED kontrolka L1	Popis
Vypnuta	Během běžného provozu signalizuje, že funkce „Automatické zavírání“ je vypnuta.
Svítilí	Během běžného provozu signalizuje, že funkce „Automatické zavírání“ je zapnuta.
Bliká	Probíhá programování funkcí. Pokud bliká společně s LED kontrolkou „L2“, znamená to, že je nutné provést fázi učení zařízení (viz odstavec „ Učení připojených zařízení “).
LED kontrolka L2	Popis
Vypnuta	Během běžného provozu signalizuje, že režim „Zavřít po foto“ je vypnuta.
Svítilí	Během běžného provozu signalizuje, že režim „Zavřít po foto“ je zapnuta.
Bliká	Probíhá programování funkcí. Pokud bliká společně s LED kontrolkou „L1“, znamená to, že je nutné provést fázi učení zařízení (viz odstavec „ Učení připojených zařízení “).
LED kontrolka L3	Popis
Vypnuta	Během běžného provozu signalizuje, že funkce „Zavřít vždy“ je vypnuta.
Svítilí	Během běžného provozu signalizuje, že funkce „Zavřít vždy“ je zapnuta.
Bliká	Probíhá programování funkcí. Pokud bliká společně s LED kontrolkou „L4“, znamená to, že je nutné naučit koncové polohy pro otevření a zavření křídla brány (viz odstavec „ Učení délky křídla brány “).
LED kontrolka L4	Popis
Vypnuta	Během běžného provozu signalizuje, že funkce „Stand-by“ je vypnuta.
Svítilí	Během běžného provozu signalizuje, že funkce „Stand-by“ je zapnuta.
Bliká	Probíhá programování funkcí. Pokud bliká společně s LED kontrolkou „L3“, znamená to, že je nutné naučit koncové polohy pro otevření a zavření křídla brány (viz odstavec „ Učení délky křídla brány “).
LED kontrolka L5	Popis
Vypnuta	Během běžného provozu signalizuje, že funkce „Rozběh“ je vypnuta.
Svítilí	Během běžného provozu signalizuje, že funkce „Rozběh“ je zapnuta.
Bliká	Probíhá programování funkcí.
LED kontrolka L6	Popis
Vypnuta	Během běžného provozu signalizuje, že funkce „Před-blikání“ je vypnuta.
Svítilí	Během běžného provozu signalizuje, že funkce „Před-blikání“ je zapnuta.
Bliká	Probíhá programování funkcí.
LED kontrolka L7	Popis
Vypnuta	Během běžného provozu signalizuje, že funkce „Deaktivace integrovaného přijímače“ je vypnuta. (integrovaný přijímač funguje)
Svítilí	Během běžného provozu signalizuje, že funkce „Deaktivace integrovaného přijímače“ je zapnuta. (integrovaný přijímač nefunguje)
Bliká	Probíhá programování funkcí.
LED kontrolka L8	Popis
Vypnuta	Během běžného provozu signalizuje, že pohon ROBUS je nastaven jako „master“, tedy nadřízený.
Svítilí	Během běžného provozu signalizuje, že pohon ROBUS je nastaven jako „slave“, tedy podřízený.
Bliká	Probíhá programování funkcí.

 Pokud nastavení parametrů (Úroveň 2) není v aktuální konfiguraci rozpoznána, řídicí jednotka současně rozbliká dvě LED kontrolky L1 a L8, tím signalizuje, že aktuální hodnota je mimo rozsah. V případě potřeby lze hodnoty přepsat stisknutím tlačítka [Open ▲] nebo [Close ▼].

 **VAROVÁNÍ!** Během každého manévru se rozsvítí LED kontrolky, které signalizují sílu vyvíjenou motorem k pohybu brány.

Během každého manévru se LED kontrolky rozsvítí úměrně síle, kterou motor vyvíjí k pohybu brány. Níže je uvedena sekvence, ve které se LED kontrolky rozsvítí v závislosti na síle:

- od L1 do L3 v případě malé síly
- od L1 do L5 v případě střední síly
- od L1 do L8 v případě velké síly

 **VAROVÁNÍ!** při nečinném motoru postupné rozsvícení LED kontrol L1 → L2 → L3 → L4 → L5 → L6 → L7 → L8 signalizuje probíhající aktualizaci FW produktu, proto je nutné počkat na dokončení aktualizace, než bude možné pohon znovu použít! Doporučujeme neodpojovat motor od napájení.

SIGNALIZACE LED KONTROLKY R (RADIO) NA ŘÍDÍCÍ JEDNOTCE

Dlouhé záblesky > ZELENÉ při spuštění

Stávající typ kódování: „O-Code“

2



Žádný dálkový ovladač není uloženo v paměti

5



Dlouhé záblesky > ZELENÉ během pohybu brány

Signalizuje, že přijatý kód není uložen v paměti.

1



Uložení kódu do paměti.

3



Paměť vymazána.

5



Během programování signalizuje, že kód není autorizován pro uložení do paměti.

6



Během programování signalizuje, že paměť je plná.

8



Krátké záblesky > ZELENÉ

„Aktivační kód“ není platný pro ukládání.

1



Během programování signalizuje, že kód nelze uložit do paměti, protože vysílá „Aktivační kód“.

2



Výstup v „režimu 2“ není dostupný na řídicí jednotce.

4



Během procesu mazání signalizuje, že kód byl smazán.

5



„Aktivační kód“ s nižší prioritou, než je přípustná.

5



Chyba synchronizace kódu.

6



Dlouhé záblesky > ČERVENÉ

Neoriginální blok kódu

1



Kód s nižší prioritou, než je přípustná.

2



Krátké záblesky > ČERVENÉ

Blokování programování v režimu „V blízkosti přijímače“

1



Blokování programování pomocí „Aktivačního kódu“

1



Blokování paměti (vyžadován PIN kód)

2



Dlouhé záblesky > ORANŽOVÉ

(Při zapnutí, po několika zelených bliknutích). Signalizuje přítomnost obousměrných vysílačů.

1



Krátké záblesky > ORANŽOVÉ

Signalizuje aktivaci programování bloků (při zapnutí)

2



KOVOPOLOTOVARY.CZ

9.7 ZÁZNAM CHYB

Pohon **ROBUS** může zobrazit všechny poruchy, které se vyskytly během posledních 8 cyklů, například přerušení pohybu v důsledku aktivace fotobuňky nebo citlivé hrany. Chcete-li zkontrolovat záznam chyb, postupujte podle pokynů v „**Tabulce 29**“.

Tabulka 29

ZÁZNAM CHYB			
Popis	Pomocné symboly		
Držte stisknuté tlačítko [Stop/Set] po dobu přibližně 3 vteřiny.		3s	
Uvolněte tlačítko [Stop/Set] jakmile LED kontrolka L1 začne blikat			L1
Krátce stiskněte tlačítko [Open ▲] nebo [Close ▼] pro posunutí blikající LED kontrolky na kontrolku „L8“ pro výběr funkce „Záznam chyb“.			
Držte stisknuté tlačítko [Stop/Set], které musí zůstat stisknuté během následujících kroků.			
Počkejte přibližně 3 vteřiny, poté se rozsvítí LED kontrolky odpovídající cyklům s chybou. LED kontrolka L1 indikuje výsledek posledního cyklu a LED kontrolka L8 indikuje výsledek osmého cyklu. Pokud je LED kontrolka rozsvícená, znamená to, že během cyklu došlo k chybám; pokud je LED kontrolka zhasnutá, znamená to, že během cyklu nedošlo k žádné chybě.			
Krátce stiskněte tlačítko [Open ▲] nebo [Close ▼] pro výběr požadovaného cyklu: Příslušná LED kontrolka zabliká tolikrát, kolikrát by normálně zablikal výstražný maják po výskytu dané poruchy.			
Uvolněte tlačítko [Stop/Set]			

10 DOPLŇUJÍCÍ INFORMACE (Příslušenství)

10.1 PŘIDÁVÁNÍ A ODEBÍRÁNÍ ZAŘÍZENÍ

Po namontování pohonu je možné kdykoli přidávat nebo odebírat zařízení. Konkrétně lze ke vstupům „BlueBUS“ a „STOP“ připojit různé typy zařízení, jak je popsáno v následujících odstavcích.



Po přidání nebo odebrání zařízení je nutné je naučit do řídicí jednotky, jak je popsáno v odstavci „Načítání dalších zařízení“.

10.1.1 BLUEBUS

BlueBUS je technologie, která umožňuje připojení kompatibilních zařízení pouze pomocí dvou vodičů, přes které prochází jak napájení, tak komunikační signály. Všechna zařízení jsou připojena paralelně na stejné 2 vodiče BlueBUS a bez nutnosti dodržovat polaritu; každé zařízení je rozpoznáno individuálně, protože mu je během instalace přidělena jedinečná adresa.

K BlueBUS lze připojit následující zařízení: fotobuňky, bezpečnostní zařízení, ovládací tlačítka, signalizační světla atd. Řídicí jednotka rozpozná všechna připojená zařízení jednotlivě prostřednictvím příslušné fáze učení a dokáže s absolutní přesností detekovat všechny možné anomálie. Z tohoto důvodu je nutné při připojení nebo odpojení zařízení od BlueBUS provést fázi učení na řídicí jednotce, jak je popsáno v odstavci „Načítání dalších zařízení“.

10.1.2 VSTUP STOP

Vstup STOP způsobí okamžité přerušení pohybu, následované krátkým reverzním pohybem. K tomuto vstupu lze připojit zařízení s výstupem s normálně otevřenými kontakty „NO“ i s normálně uzavřenými kontakty „NC“ a i zařízení s výstupem s odporem 8,2 kΩ, jako jsou citlivé hrany. Během fáze učení zařízení řídicí jednotka rozpozná typ zařízení připojeného ke vstupu STOP a později, během běžného používání pohonu, řídicí jednotka vydá příkaz STOP, když zaznamená změnu vůči původnímu stavu.

Ke vstupu STOP lze připojit více zařízení, i různých typů, pokud jsou provedena odpovídající opatření:

- Libovolný počet zařízení NO lze připojit k sobě paralelně.
- Libovolný počet zařízení NC lze připojit k sobě do série.
- Dvě zařízení s výstupem s pevným odporem 8,2 kΩ lze připojit paralelně; pokud je zařízení více než 2, musí být všechna připojena za sebou s jedním koncovým odporem 8,2 kΩ.
- Je možné kombinovat dva kontakty NO a NC jejich paralelním zapojením a současným zapojením odporu 8,2 kΩ do série s kontaktem NC (což umožňuje kombinovat 3 zařízení: NO, NC a 8,2 kΩ).

Pokud se vstup STOP používá k připojení zařízení s bezpečnostními funkcemi, pouze zařízení s odporem 8,2 kΩ zaručují bezpečnost kategorie 3 proti poruchám v souladu s normou EN 954-1.

10.1.3 I/O ROZŠÍŘUJÍCÍ MODUL (VOLITELNÉ PŘÍSLUŠENSTVÍ)

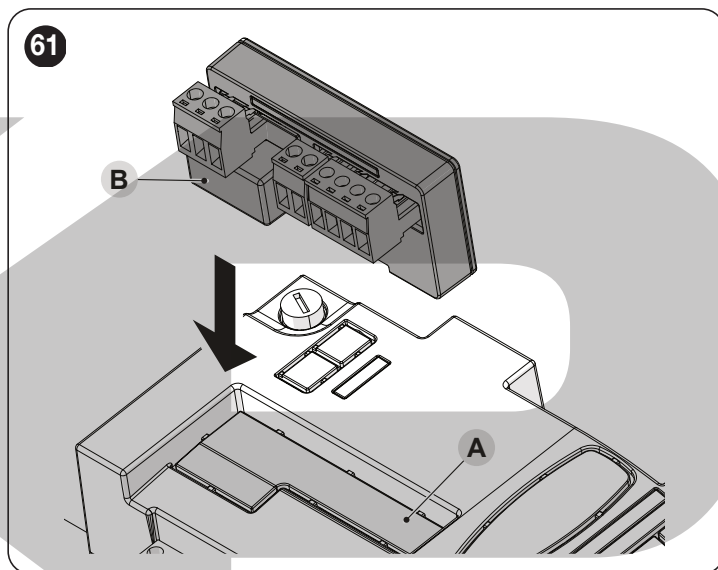
Řídicí jednotka je navržena pro použití několika verzí rozšiřujících modulů I/O, které poskytují další vstupy a výstupy. Každý další vstup/výstup lze nastavit tak, jako by se jednalo o fyzický vstup/výstup řídicí jednotky. Při každém vložení nebo vyjmutí rozšiřujícího modulu je nutné provést postup „Učení připojených zařízení“: pokud tak neučiníte, ovládání pohonu zůstane omezeno na funkci „hold-to-run“ (drž pro chod).



Přidávání a odebírání rozšiřujících modulů musí být vždy prováděno bez napájení (vyjmutím pojistky F2 a případně i záložního bateriového modulu).

Pro přidání rozšiřujícího modulu:

1. Odpojte řídicí jednotku od napájení.
2. Vyjměte záslepku (A).
3. Zasuňte rozšiřující modul (B) do příslušného slotu na řídicí jednotce.
4. Připojte napájení k řídicí jednotce.
5. Opakujte postup učení zařízení, jak je popsáno v odstavci „Učení připojených zařízení“.

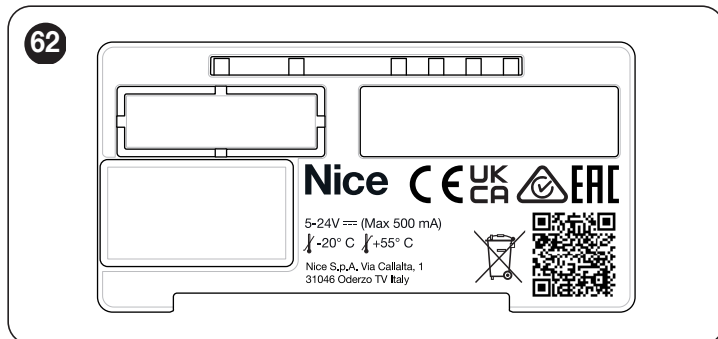


Varování! U některých modelů je rozšiřující modul dodáván jako standardní výbava.



Varování! Ověřte spotřebu elektřiny řídicí jednotky a rozšiřujícího modulu. Nepřekračujte maximální povolený odběr.

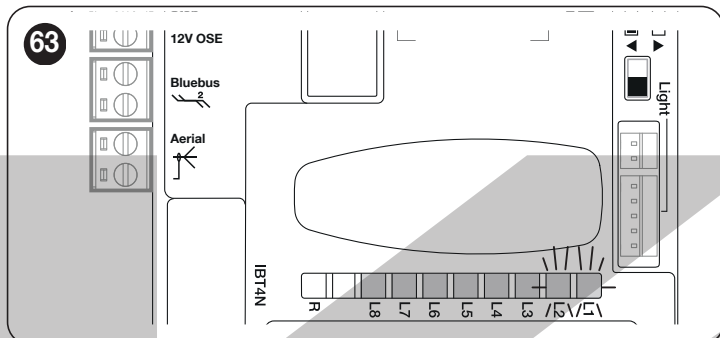
Návod k použití konkrétního rozšiřujícího modulu je k dispozici online. Použijte svůj chytrý telefon k naskenování QR kódu na modulu.



ROZŠÍŘUJÍCÍ MODUL			
Produkt	Popis	Vlastnosti vstupu	Vlastnosti výstupu
MLAE44	4 Vstupy 4 Výstupy	IN 3 = bezpotenciálový kontakt (COM – IN3) IN 4 = bezpotenciálový kontakt (COM – IN4) IN 5 = bezpotenciálový kontakt (COM – IN5) IN 6 = bezpotenciálový kontakt (COM – IN6)	OUT3 = otevřený odvod (max 10W = 24V - 0.4A) OUT4 = otevřený odvod (max 10W = 24V - 0.4A) OUT5 = otevřený odvod (max 10W = 24V - 0.4A) OUT6 = otevřený odvod (max 10W = 24V - 0.4A)
MLAE22	2 Vstupy 2 Výstupy	IN 3 = bezpotenciálový kontakt (COM – IN3) IN 4 = bezpotenciálový kontakt (COM – IN4)	OUT3 = otevřený odvod (max 10W = 24V - 0.4A) OUT4 = bezpotenciálový přepínací relé kontakt (230VAc – 5A)
MLAE21	2 Vstupy 1 Výstup	IN 3 = bezpotenciálový kontakt (COM – IN3) IN 4 = bezpotenciálový kontakt (COM – IN4)	OUT3 = otevřený odvod (max 10W = 24V - 0.4A)

10.1.4 NAČÍTÁNÍ DALŠÍCH ZAŘÍZENÍ

Obvykle se učení zařízení připojených k „BlueBus“ a vstupu „STOP“ provádí během instalace; pokud však dojde k přidání nových zařízení nebo odebrání starých, lze proces učení opakovat.



Postupujte takto:

1. současně držte stisknutá tlačítka [Open ▲] a [Stop/Set]
2. uvolněte tlačítka, když LED kontrolky „L1“ a „L2“ začnou rychle blikat (přibližně po 3 vteřinách)
3. počkejte několik vteřin, než řídicí jednotka dokončí fázi učení zařízení
4. na konci této fáze musí svítit LED kontrolka „Stop“, LED kontrolky „L1“ a „L2“ musí zhasnout, zatímco LED kontrolky „L1 ... L8“ se rozsvítí v závislosti na stavu funkcí ON-OFF, které zastupují



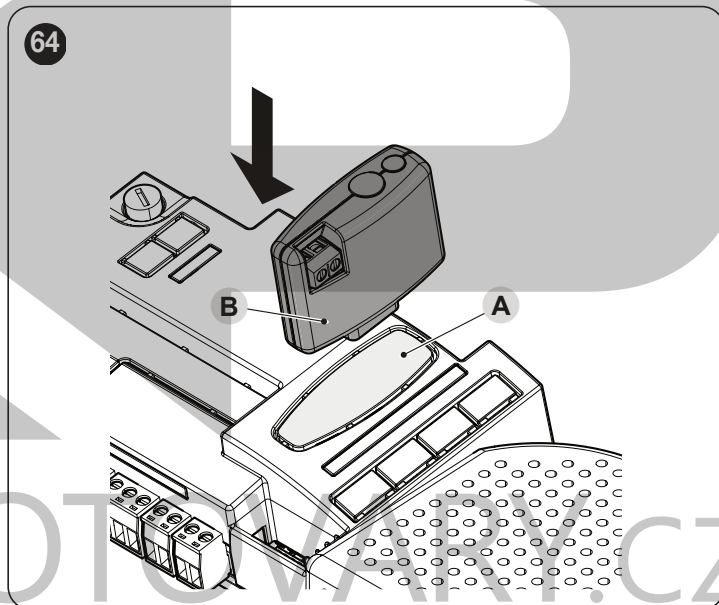
Po přidání nebo odebrání zařízení je nutné znovu provést test pohonu, jak je uvedeno v odstavci „Testování“.

10.1.5 PŘIPOJENÍ RÁDIOVÉHO PŘIJÍMAČE TYPU SM (VOLITELNÉ PŘÍSLUŠENSTVÍ)

Řídicí jednotka má slot pro osazení rádiovým přijímačem s konektorem SM (volitelné příslušenství) patřících do produktových řad OXI, OXIBD atd., které lze použít k dálkovému ovládání řídicí jednotky pomocí dálkových ovladačů. Před zahájením instalace přijímače zakažte činnost interního rádiového přijímače (viz odstavec „Programování úrovně 1 (ON-OFF)“) a odpojte napájení řídicí jednotky.

Zprovozněte přijímač následovně: „Obrázek 64“

1. Zakažte činnost interního rádiového přijímače (viz odstavec „Programování úrovně 1 (ON-OFF)“)
2. Odstraňte zásepku (A)
3. Zasuňte přijímač (B) do příslušného slotu na řídicí jednotce
4. Připojte napájení k řídicí jednotce



Informace o dostupných příkazech a režimech ukládání do paměti naleznete v režimech týkajících se programování integrovaného rádiového přijímače. (viz kapitola „PROGRAMOVÁNÍ RÁDIOVÉHO PŘIJÍMAČE“).

10.1.6 PŘÍDAVNÉ OSVĚTLENÍ

Tabulka 31

STAVOVÉ SVĚTLO	
Bílé světlo*	
Svíetí	Brána se pohybuje nebo se právě zastavila. Po uplynutí naprogramovaného času světlo automaticky zhasne.
Svíetí 3 vteřiny	Provedení příkazu kablování pohonu bylo dokončeno.
Vypnuto	Normální provoz / motor zastaven a čeká na příkaz.

*Příslušenství dostupné pouze pro ROBUS RBS600HS.

Řídicí jednotka je vybavena funkcí FOTOTEST, která zvyšuje spolehlivost bezpečnostních zařízení a umožňuje její zařazení do kategorie 2 podle normy EN 13849-1 týkající se kombinace řídicí jednotky a bezpečnostních fotobuněk.



Při zahájení pohybu se zkontrolují všechna bezpečnostní zařízení a pohyb započne pouze v případě, že vše funguje správně. Pokud test selže (fotobuňka zaslepená sluncem, zkrat kabelů atd.), chyba se zaznamená a pohyb se znemožní.

Schéma zapojení s reléovými fotobuňkami s funkcí FOTOTEST.



Všechny obrázky příslušenství jsou uvedeny pouze pro ilustrační účely.



Varování! Použití tohoto nastavení povede ke zvýšení průměrné spotřeby energie produktu.



Při výměně, přidání nebo odebrání jakýchkoli přídavných zařízení k pohonu je nutné provést proces učení (viz kapitola „Učení připojených zařízení“ na straně 21).



Varování: výstup 12 V slouží pouze pro připojení optoelektronické bezpečnostní hrany (OSE) (max. 15 mA).

10.1.8 RELÁTKOVÉ FOTOBUŇKY BEZ FUNKCE FOTOTEST

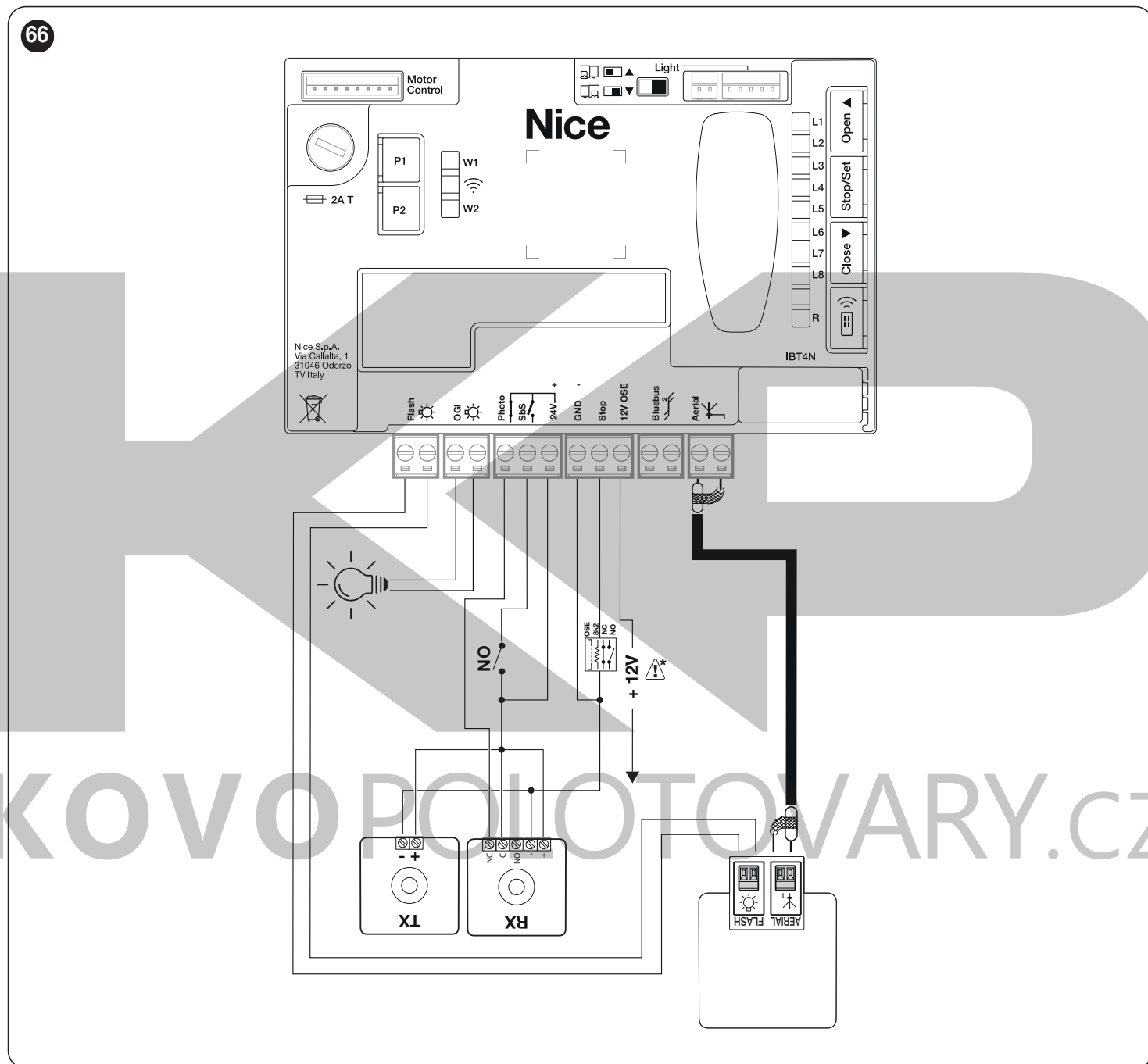
Řídicí jednotka má vyhrazený vstup PHOTO, ke kterému je možné připojit NC kontakt relé fotobuněk. Na rozdíl od nastavení s funkcí „FOTOTEST“ se po zadání příkazu provede pohyb brány bez kontroly platnosti signálu přicházejícího z fotobuněk, přičemž zůstává nezměněna reakce na změnu stavu vnějších fotobuněk.

Připojte fotobuňky podle obrázku „Obrázek 66“.

Schéma zapojení s reléovými fotobuňkami bez funkce FOTOTEST

 Všechny obrázky příslušenství jsou uvedeny pouze pro ilustrační účely.

 **Varování!** Použití tohoto nastavení povede ke zvýšení průměrné spotřeby energie produktu.



 **Varování:** výstup 12 V slouží pouze pro připojení optoelektronické bezpečnostní hrany (OSE) (max. 15 mA).

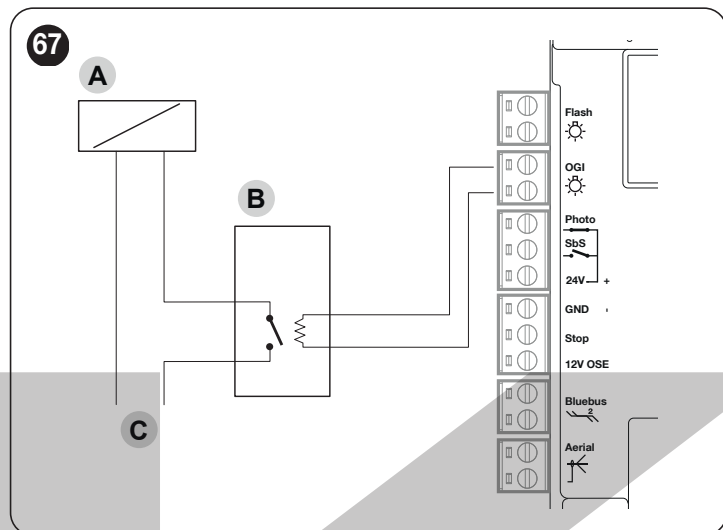
10.1.9 ELEKTRICKÝ ZÁMEK

Výstup OGI je ve výchozím nastavení určen pro funkci OGI (Indikátor Otevřené Brány), ale lze jej nastavit pro ovládání elektrického zámku (viz odstavec „**Programování úrovně 2 (nastavitelné parametry)**“ na straně 33).

Na začátku pohybu otevírání je výstup aktivován po dobu 2 vteřin, zatímco během zavírání aktivován není, proto musí být elektrický zámek resetován mechanicky.

Výstup nemůže ovládat elektrický zámek přímo, jelikož maximální zátěž výstupu je 24 V $\equiv$ 10W.

Výstup musí být propojen s relé, jak je znázorněno na obrázku.



- A Elektrický zámek
- B 24 V $\equiv$ pomocné relé
- C Zdroj napájení pro elektrický zámek

10.2 ZAPOJENÍ A INSTALACE NOUZOVÉHO ZDROJE NAPÁJENÍ

Tento produkt může být vybaven systémem záložního napájení, který zajišťuje provoz i při výpadku síťového napájení. Záložní napájení je zajištěno bateriemi, které musí být udržovány v nabitém stavu. Funkce nabíjení baterií je jednou z hlavních funkcí tohoto produktu; režim stand-by se aktivuje až po dokončení nabíjení baterií.

Maximální dobu potřebnou k úplnému nabití baterií najdete v pokynech k systému záložního napájení.

Tento produkt splňuje nařízení pro úsporný režim, pokud je připojen k bateriovému modulu PSS124. Produkt dokáže rozpoznat úroveň nabití modulu PSS124 a správně jej dobíjí, čímž se zabrání přechodu do režimu nízké spotřeby, pokud je úroveň nabití baterie nižší než 80 %.



VAROVÁNÍ

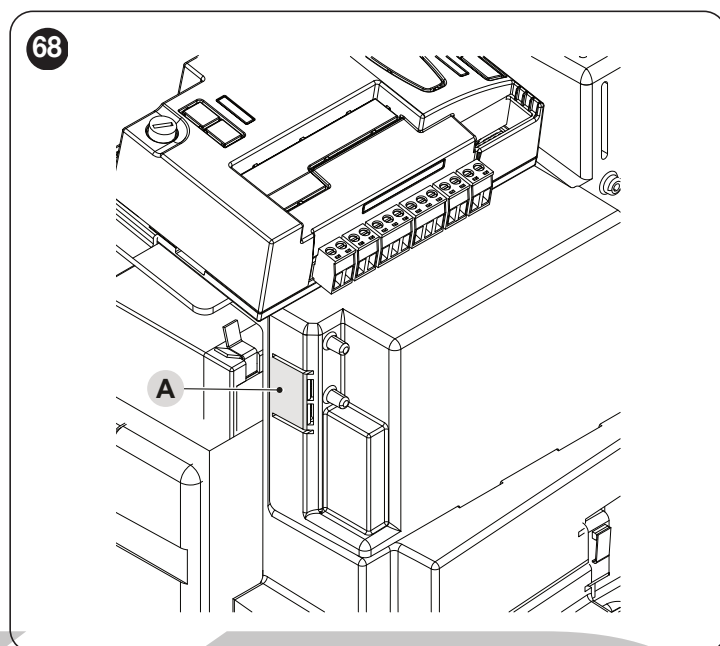
Je možné použít starší typ záložní baterie PS124 pomocí speciálního propojovacího kabelu (CABLA11) a deaktivaci režimu Stand-by. V tomto případě se zvýší průměrná spotřeba energie.



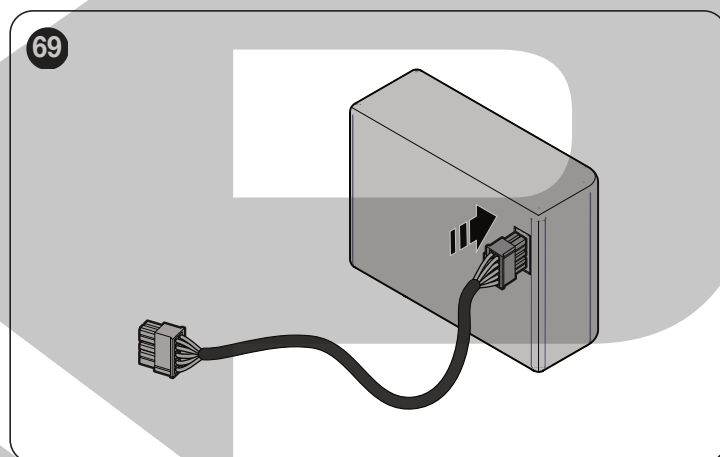
Elektrické připojení baterie k řídicí jednotce musí být provedeno až po dokončení všech fází instalace a programování, protože baterie slouží jen jako nouzový zdroj napájení.

Pokyny k instalaci a připojení baterie:

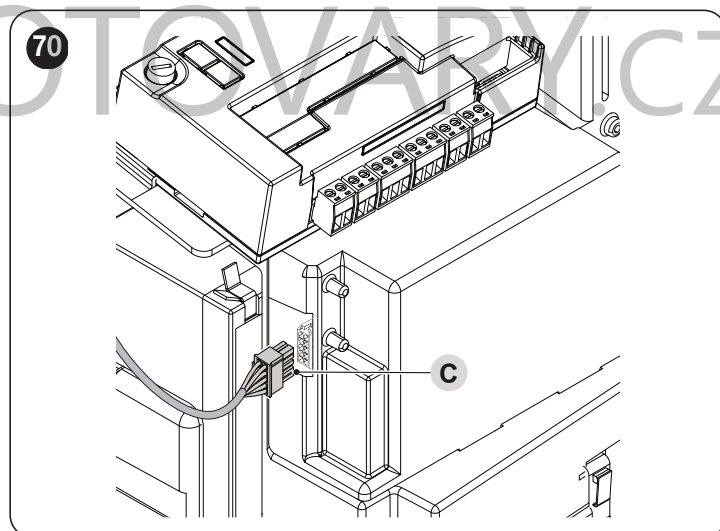
1. Odstraňte zásepku (A) („**Obrázek 68**“)



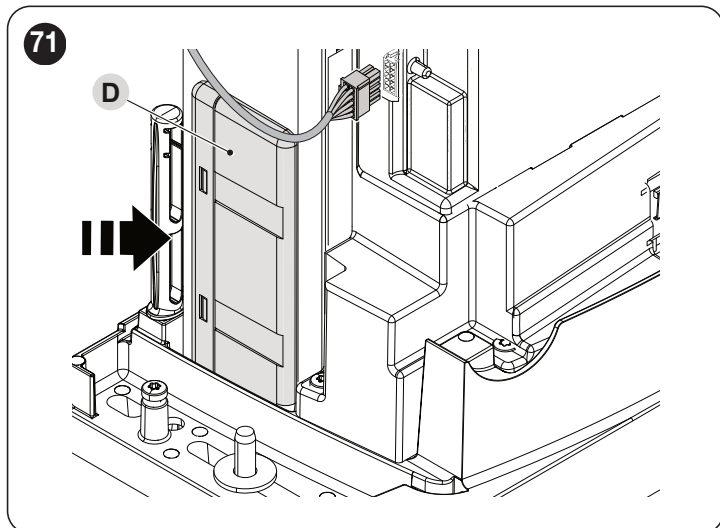
2. připojte příslušný kabel ke konektoru záložní baterie (PSS124) („**Obrázek 69**“)



3. zasuňte příslušný konektor (C) do konektoru vycházejícího z motorového prostoru („**Obrázek 70**“)



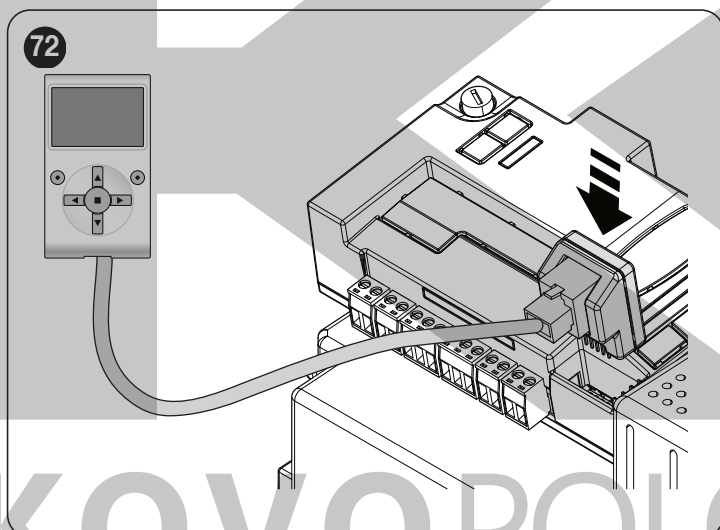
4. Vložte záložní baterii (D) do jejího pouzdra uvnitř těla motoru („Obrázek 71“).



10.3 ZAPOJENÍ PROGRAMOVACÍHO MODULU OVIEW

Řídicí jednotka je vybavena konektorem BusT4, ke kterému lze připojit programátor „Oview“ prostřednictvím rozhraní IBT4N. Programátor umožňuje kompletní a rychlou správu instalace, údržbu a diagnostiku pohonu.

Pro přístup ke konektoru postupujte podle obrázku a připojte konektor do příslušného otvoru.

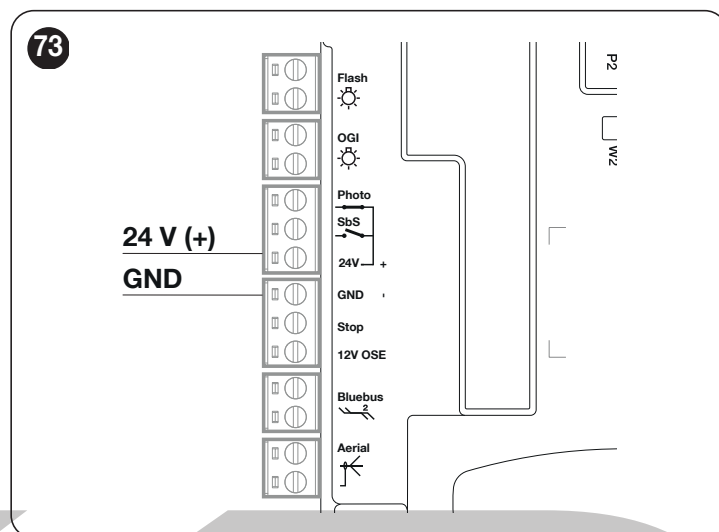


Oview lze připojit k více řídicím jednotkám současně (až 16 bez zvláštních opatření) a lze jej nechat připojený k řídicí jednotce během normálního provozu pohonu. V tomto případě jej lze použít k odesílání příkazů přímo do řídicí jednotky pomocí zvláštní „uživatelské“ nabídky.

10.4 ZAPOJENÍ DALŠÍCH ZAŘÍZENÍ

Pokud uživatel potřebuje napájet externí zařízení, jako je čtečka bezkontaktních karet a čipů nebo osvětlení klíčového spínače, lze napájení odebírat podle obrázku.

Napájecí napětí je **24 V** $\pm$ **-30 % ÷ +50 %** s maximálním dostupným proudem 100 mA.



10.4.1 FOTOBUŇKY EPMOB A PŘÍDAVNÉ OSVĚTLENÍ ELMM



ROBUS 600 HS se dodává bez montážních konzolí pro příslušenství. Sada RBSKITSAFE1 obsahuje konzole a přídatné osvětlení ELMM.



Jako alternativu k fotobuňkám EPMOB je možné nainstalovat odrazkové fotobuňky EPMOR.

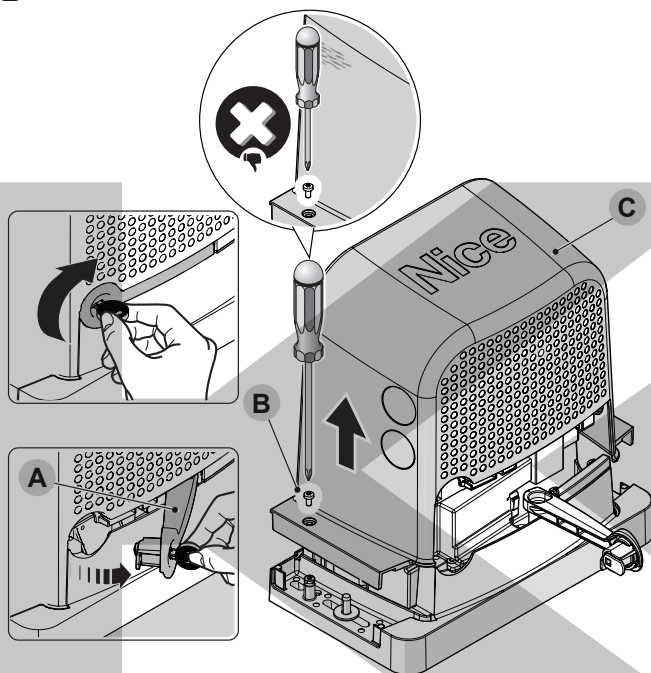


Viz také návody k dodanému příslušenství.

Pro montáž příslušenství:

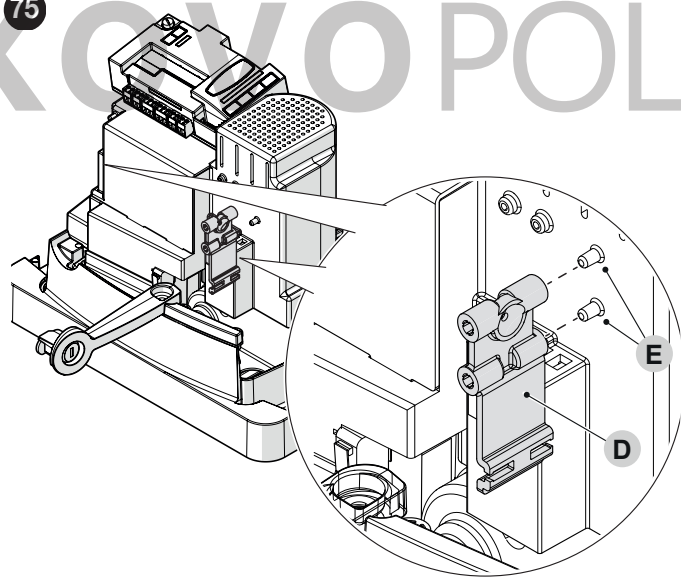
1. Odblokujte pohon (A) pomocí dodaného klíče
2. Povolte šrouby (B)
3. Odstraňte kryt (C) („Obrázek 74“)

74



4. Nasadte konzoli (D) na kolíčky (E) („Obrázek 75“)

75



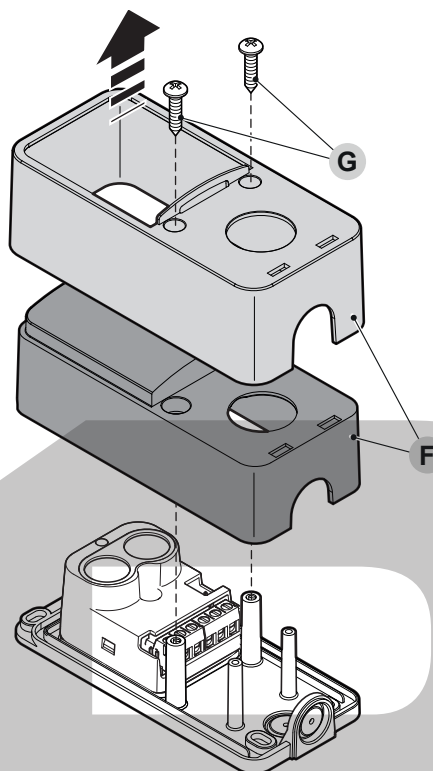
Instalace fotobuňky EPMOR je znázorněna níže. Další informace naleznete také v návodu dodaného spolu s fotobuňkou.



Uvedený postup platí také pro instalaci fotobuňky EPMOB.

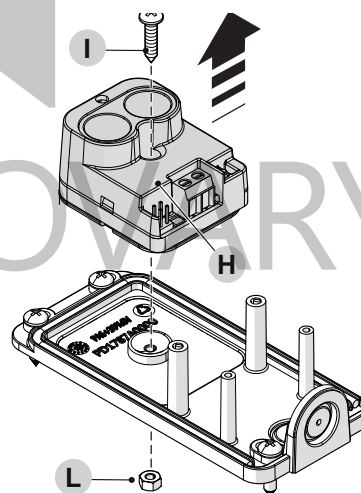
5. Odstraňte kryty (F) povolením šroubů (G) („Obrázek 76“)

76



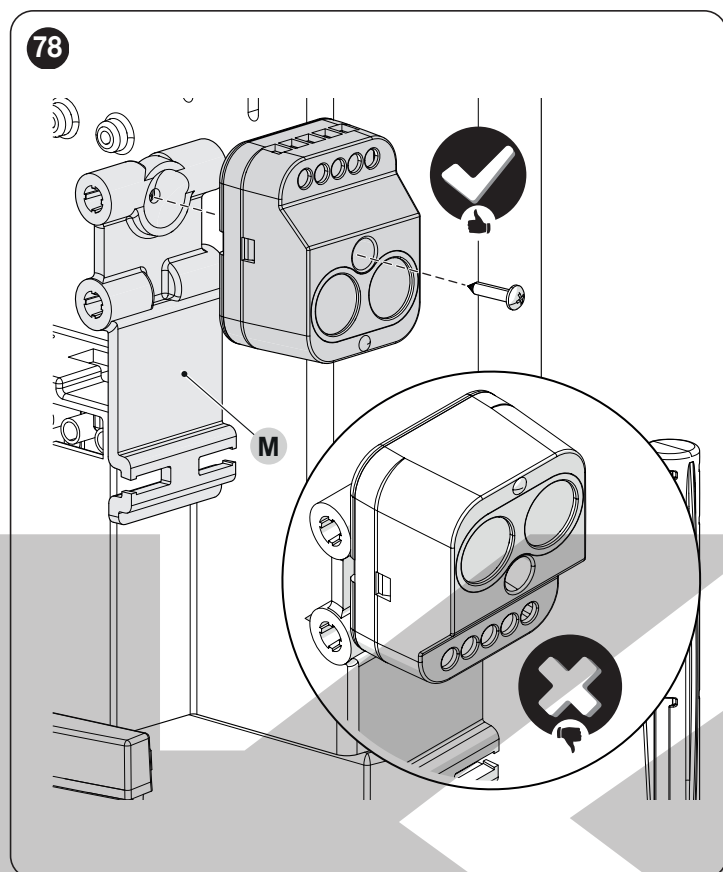
6. Vyměňte fotobuňku (H) povolením šroubu (I) a odstraněním matice (L) („Obrázek 77“)

77

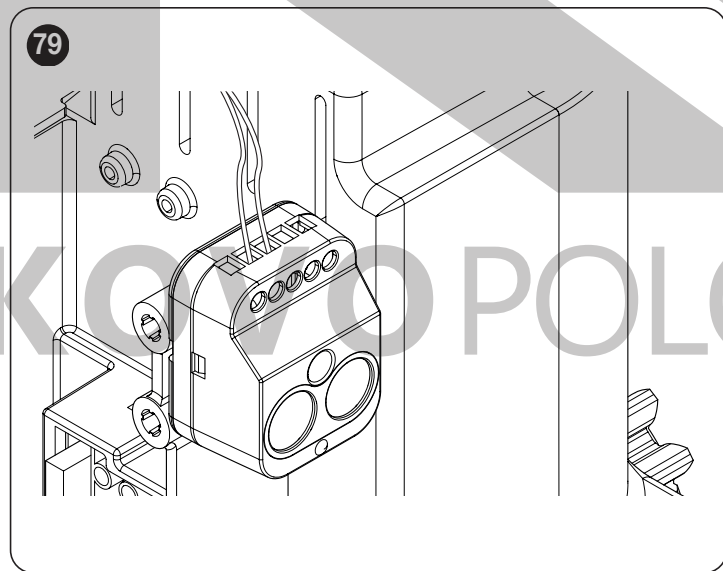


7. Připevněte fotobuňku k držáku (M) pomocí stejného šroubu a matice, které jste předtím odstranili („Obrázek 78“).

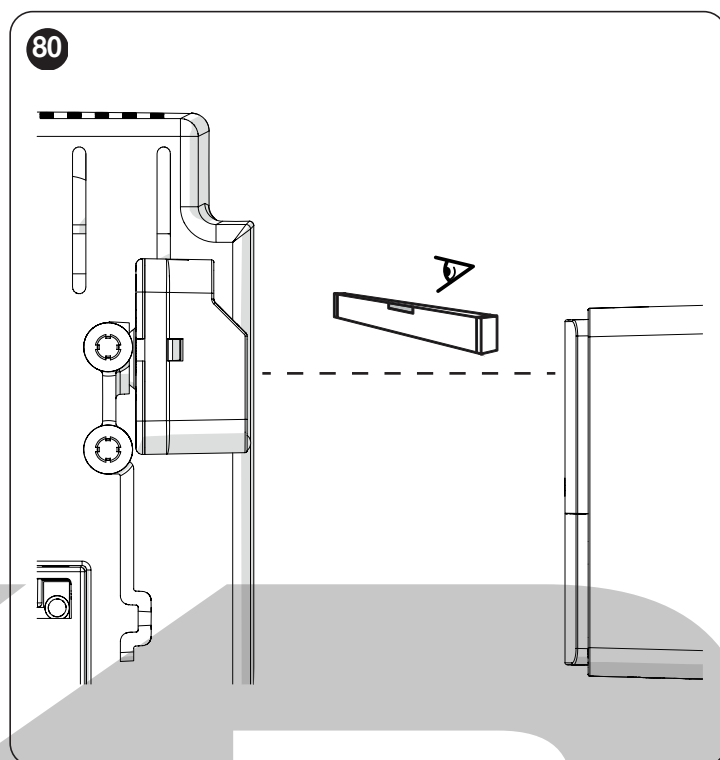
 **Upozornění!** Dávejte pozor na směr instalace fotobuňky.



8. Připojte zařízení („Obrázek 79“)

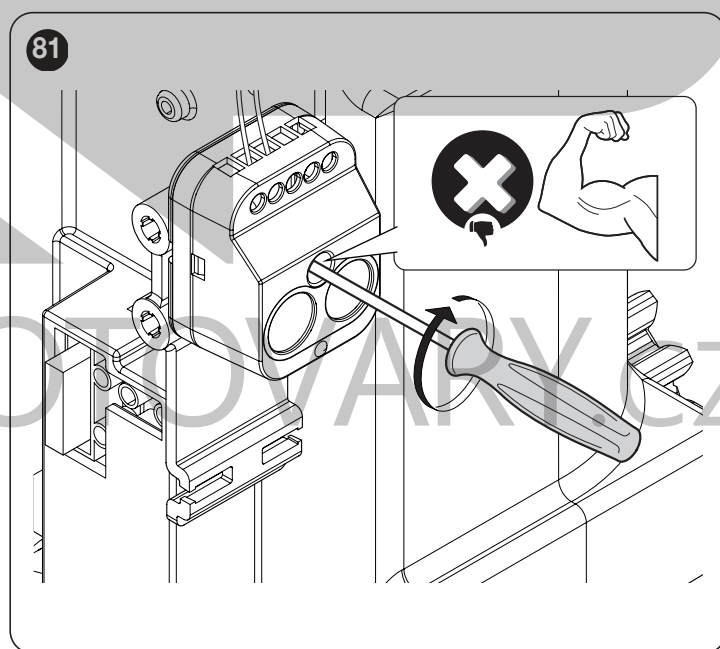


 **Upozornění!** Před závěrečným dotažením zkontrolujte, zda je fotobuňka zarovnána s protější částí (EPMOB) nebo (EPMOR).

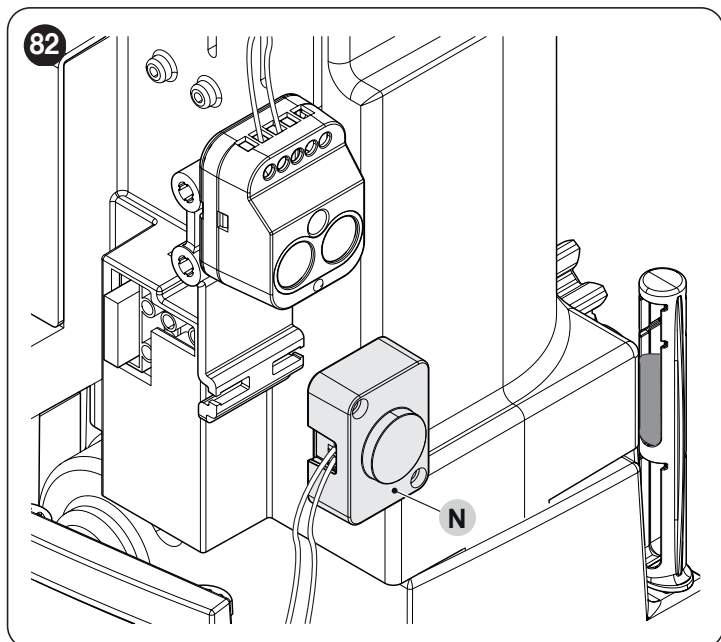


9. Fotobuňku napevno připevněte k montážní konzoli.

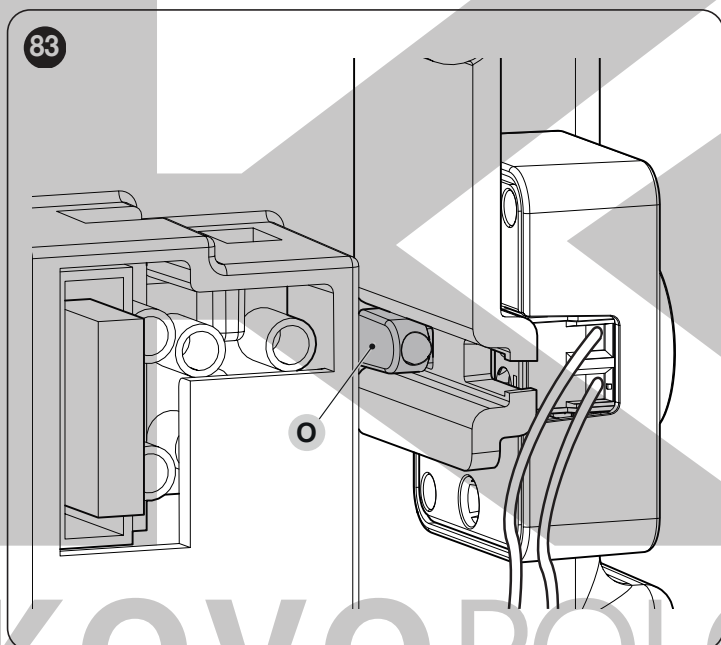
 **Při upevňování fotobuňky ke konzoli nevyvíjejte nadměrnou sílu.**



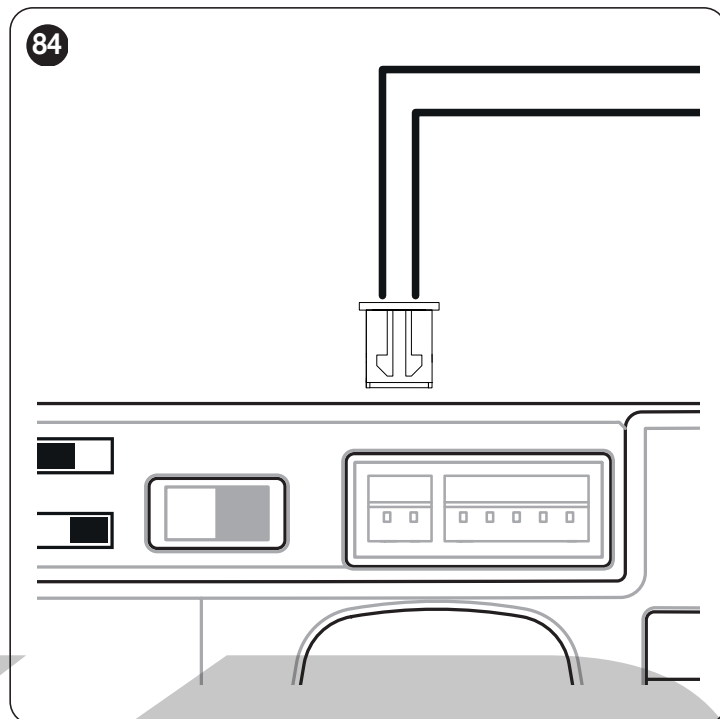
10. Připojte přídavné světlo (N) („Obrázek 82“).



11. Připevněte přídavné světlo pomocí klipu (O) („Figure 83“)



12. Připojte kabely podle pokynů („Obrázek 84“)



1. Umístěte kryt.
2. Dotáhněte šrouby.
3. Zablokujte pohon a vyjměte dodaný klíč.



Všechny technické údaje uvedené v této části se vztahují k okolní teplotě 20 °C (± 5 °C). Společnost Nice S.p.A. si vyhrazuje právo kdykoli provést změny produktu, pokud to bude považovat za nutné, aniž by tím byly ovlivněny jeho funkce a zamýšlené použití.

Tabulka 32

TECHNICKÉ PARAMETRY POHONU				
Popis	RBS400 RBS400/V1 RBS400/AU01	RBS600 RBS600/V1 RBS600/AU01	RBS600HS RBS600HS/V1 RBS600HS/AU01	RBS800
Typ produktu	Elektromechanický pohon pro automatický pohyb posuvných bran pro rezidenční použití, včetně elektronické řídicí jednotky.			
Pastorek	Z15m4	Z15m4	Z15m4	Z15m4
Max. četnost pracovních cyklů (při jmenovitém točivém momentu)	80 cyklů za den (řídicí jednotka omezuje počet cyklů na maximum uvedené v „ <i>Tabulce 2^a</i> “).	100 cyklů za den (řídicí jednotka omezuje počet cyklů na maximum uvedené v „ <i>Tabulce 2^a</i> “).	100 cyklů za den (řídicí jednotka omezuje počet cyklů na maximum uvedené v „ <i>Tabulce 2^a</i> “).	100 cyklů za den (řídicí jednotka omezuje počet cyklů na maximum uvedené v „ <i>Tabulce 2^a</i> “).
Max. doba nepřetržitého chodu (při jmenovitém točivém momentu)	7 minut (řídicí jednotka omezuje nepřetržitý chod na maximum uvedené v „ <i>Tabulce 2^a</i> “).	7 minut (řídicí jednotka omezuje nepřetržitý chod na maximum uvedené v „ <i>Tabulce 2^a</i> “).	6 minut (řídicí jednotka omezuje nepřetržitý chod na maximum uvedené v „ <i>Tabulce 2^a</i> “).	6 minut (řídicí jednotka omezuje nepřetržitý chod na maximum uvedené v „ <i>Tabulce 2^a</i> “).
Limity použití	Pohon ROBUS je obecně schopen automatizovat brány až do limitů hmotnosti nebo délky uvedených v „ <i>Tabulce 1^a</i> “.			
Životnost	Odhaduje se na 20 000 až 250 000 cyklů, v závislosti na podmínkách uvedených v „ <i>Tabulce 2^a</i> “.			
Napájení (230 V)	230 V~ (+10 %, -15 %) 50/60 Hz	230 V~ (+10 %, -15 %) 50/60 Hz	230 V~ (+10 %, -15 %) 50/60 Hz	230 V~ (+10 %, -15 %) 50/60 Hz
Verze V1 (120 V)	120 V~ 50/60 Hz	120 V~ 50/60 Hz	120 V~ 50/60 Hz	
Verze AU01 (250 V)	250 V~ 50/60 Hz	250 V~ 50/60 Hz	250 V~ 50/60 Hz	
Max. spotřeba ve špičce [odpovídající ampéry]	400 W [1,8 A] [3,9 A verze /V1] [3,9 A verze /AU01]	500 W [2,5 A] [3,9 A verze /V1] [3,9 A verze /AU01]	650 W [3,0 A] [3,9 A verze /V1] [3,9 A verze /AU01]	600 W [2,8 A]
Třída ochrany	1 (je vyžadováno ochranné uzemnění)			
Záložní zdroj napájení	S volitelným příslušenstvím PSS124			
Výstup výstražného majáku [Pozn. 1]	Pro až 2 výstražné LED majáky ELDC nebo maximálně 2 svítidla 12 V 21 W			
Výstup OGI [Pozn. 1]	Pro jedno 24 V svítidlo s maximálním výkonem 10 W (výstupní napětí se může pohybovat v rozmezí -30 až +50 % a může také ovládat malá relé)			
Výstup BLUEBUS	Jeden výstup s maximálním zatížením 15 jednotek BLUEBUS			
Vstup STOP	Pro normálně uzavřené nebo normálně otevřené kontakty nebo pro stálý rezistor 8,2 kΩ; v režimu samorozpoznávání (jakákoli změna oproti uloženému stavu spustí příkaz „STOP“)			
Vstup SbS	Pro normálně otevřené kontakty (uzavření kontaktu spustí příkaz Step-by-Step).			
Vstup PHOTO	Vstup pro relátkové fotobuňky.			
Vstup CLOSE	Nachází se na rozšiřujícím modulu (příslušenství). Viz odstavec „ <i>I/O rozšiřující modul (volitelné příslušenství)</i> “.			
Vstup AUX_IN	Nachází se na rozšiřujícím modulu (příslušenství). Viz odstavec „ <i>I/O rozšiřující modul (volitelné příslušenství)</i> “.			
Konektor pro rádiový přijímač	Konektor SM pro přijímače SMXI nebo OXI.			
Vstup pro ANTÉNU rádiového přijímače	52 Ω pro RG58 nebo podobný typ kabelu.			
Programovatelné funkce	8 ON-OFF a 8 nastavitelných funkcí. Viz odstavce „ <i>Programování úrovně 1 (ON-OFF)</i> “ a „ <i>Programování úrovně 2 (nastavitelné parametry)</i> “.			
Samoučící funkce	Automatické rozpoznání zařízení připojených k výstupu BlueBus. Samorozpoznání typu zařízení „STOP“ (normálně otevřený, normálně uzavřený kontakt nebo odpor 8,2 kΩ). Samoučení délky brány a výpočet bodů zpomalení a částečného otevření.			
Režim Stand-by vše (W)	0,4	0,4	0,4	0,4
Režim Stand-by vše kromě WiFi (W)	N/A	N/A	1,5	N/A

Pozn. 1 Výstup lze naprogramovat na jiné funkce (viz „*Tabulka 18^a*“ na straně 33, 34) nebo prostřednictvím kompatibilních rozhraní.

TECHNICKÉ PARAMETRY INTEGROVANÉHO RÁDIOVÉHO PŘIJÍMAČE	
Popis	Technické parametry
Typ produktu	Integrovaný obousměrný přijímač
Kódování	OXIBD: "BD" / "O-code"
Paměť	Až 100 ovladačů uložených v „Režimu 1“.
Impedance vstupu	50 Ω
Přijímací frekvence	433,92 MHz
Vysílací frekvence	433,92 MHz (pouze BD)
Citlivost	- 108 dBm
Vyzařovaný výkon (ERP)	< 10 mW (OXIDB)

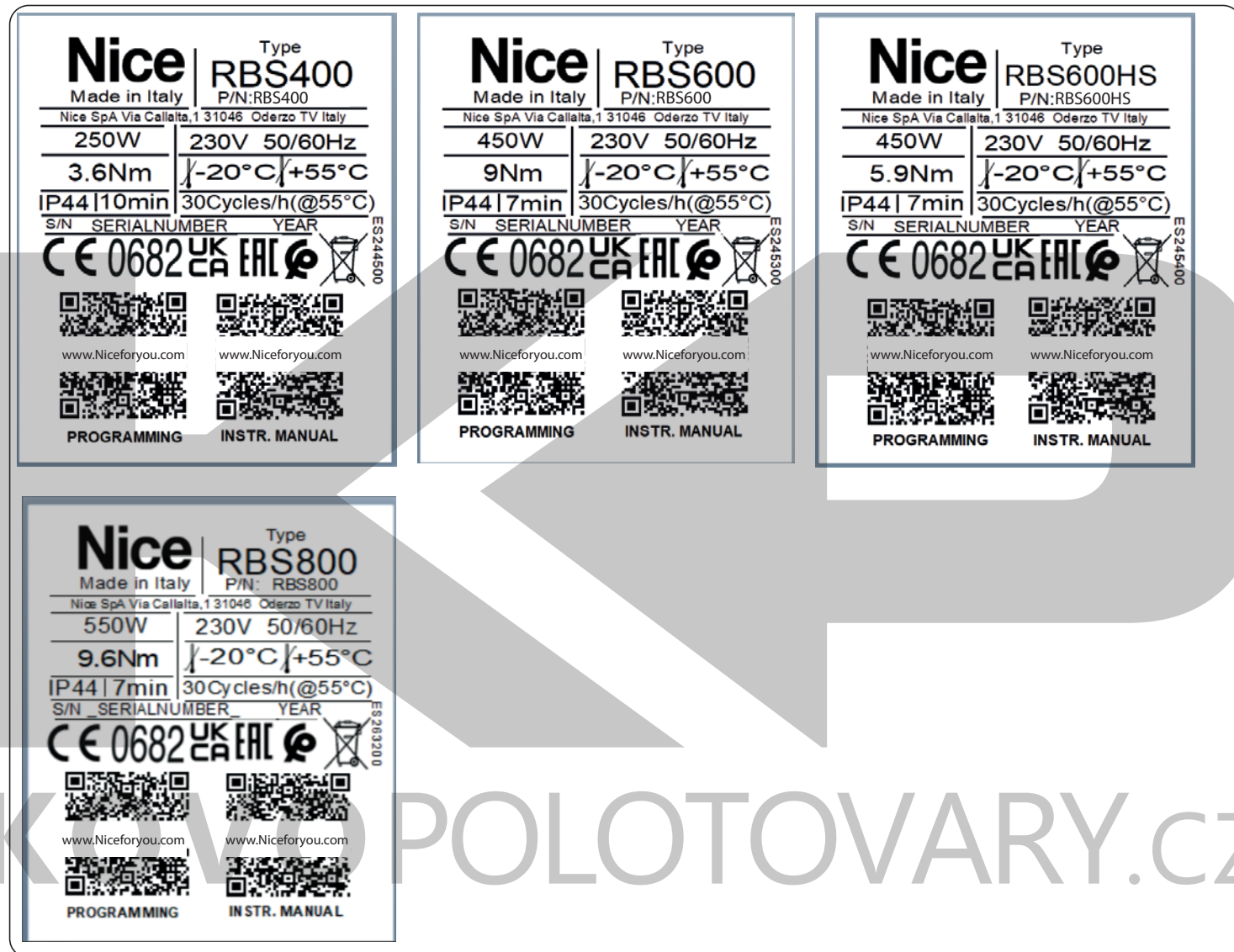
TECHNICKÉ PARAMETRY INTEGROVANÉHO WI-FI MODULU (POKUD JE K DISPOZICI)	
Popis	Technické parametry
Typ Wi-Fi rozhraní s interní anténou	802.11b/g/n – 2.4GHz
Zabezpečení Wi-Fi	OPEN/WEP/WPA-PSK/WPA2-PSK
Bluetooth ®	v4.2 BR/EDR/BLE
Vyzařovaný výkon (ERP)	P < 20 dBm

KKP

KOVOPOLOTOVARY.cz

Prohlášení o shodě EU a prohlášení o zabudování „částečně dokončeného strojního zařízení“

Nice S.p.A., výrobce tohoto zařízení, prohlašuje, že toto zařízení je ve shodě se směrnicí 2014/53/EU (RED) a směrnicí 2006/42/ES (strojní zařízení) podle přílohy II, část 1, oddíl B. Návod k obsluze a úplné znění Prohlášení o shodě EU jsou k dispozici na adrese: www.niceforyou.com, v sekci „Podpora“ a „Ke stažení“.



Poznámka: Uvedené štítky jsou kopíí štítku produktu aktualizovaného ke dni vydání tohoto návodu.

13 SERVIS VÝROBKU

Pohon a brána musí být pravidelně podrobeny údržbě, aby byla zaručena jejich dlouhá životnost.



Údržba musí být prováděna v přísném souladu s bezpečnostními předpisy uvedenými v tomto návodu a v souladu s platnými zákony a nařízeními.

Pravidelná údržba pohonu:

1. Naplánujte servisní zásahy nejpozději do 6 měsíců nebo po maximálně 2 000 cyklech od předchozího servisního zásahu.
2. Odpojte všechny zdroje napájení, včetně záložních baterií.
3. Zkontrolujte, zda nedošlo k poškození materiálů, z nichž je pohon vyroben, se zvláštním důrazem na erozi nebo oxidaci konstrukčních částí; vyměňte všechny části, které neodpovídají běžnému stavu.
4. Zkontrolujte stav opotřebení pohyblivých částí: pastorku, ozubeného vodícího hřebenu a všech součástí křídla brány; opotřebované části vyměňte.
5. Znovu připojte napájení a proveďte všechny testy a kontroly popsané v odstavci „**Testování**“ (strana 24).

14 LIKVIDACE VÝROBKU



Tento produkt je nedílnou součástí automatizace, a proto musí být likvidován společně s ní.

Stejně jako v případě instalace smí produkt na konci jeho životnosti demontovat pouze kvalifikovaný personál.

Tento produkt je složen z různých typů materiálů. Některé z těchto materiálů lze recyklovat, jiné je nutné zlikvidovat. Informujte se o možnostech recyklace nebo likvidace tohoto typu produktů ve vaší oblasti.



VAROVÁNÍ!

Některé části produktu mohou obsahovat znečišťující nebo nebezpečné látky. Pokud nejsou správně zlikvidovány, mohou tyto látky mít škodlivý vliv na životní prostředí a lidské zdraví.



Jak je uvedeno na tomto symbolu, tento výrobek nesmí být likvidován spolu s běžným komunálním odpadem. Odpad třídte podle místních předpisů a recyklujte jej, nebo vraťte výrobek prodejci při nákupu nového výrobku. Pokud je ve výrobku nainstalováno nouzové napájecí příslušenství, obsahuje baterie, které musí být vyjmuty a zlikvidovány podle postupů specifických pro daný typ baterie.



VAROVÁNÍ!

Místní zákony mohou ukládat vysoké pokuty, pokud tento produkt není zlikvidován v souladu se zákonem.

KOVOPOLOTOVARY.cz

Před prvním použitím automatizačního systému požádejte instalačního technika, aby vám vysvětlil zdroj možných rizik, a věnujte několik minut přečtení tohoto návodu k použití a souvisejících varování, které vám instalační technik předal.

Návod si uschovejte pro případné dotazy a zajistěte, aby byl k dispozici novým majitelům automatizačního systému.



VAROVÁNÍ!

Vaše automatizace je přístroj, který spolehlivě provádí příkazy zadávané uživatelem. Nedbalost a nesprávné používání mohou vést k nebezpečným situacím:

- neovládejte bránu, pokud se v jejím dosahu nacházejí lidé, zvířata nebo předměty
- je přísně zakázáno dotýkat se částí automatizace, když je v pohybu
- fotobuňky by neměly být považovány za neomylné bezpečnostní zařízení, ale pouze za pomocné bezpečnostní zařízení. Jsou navrženy s využitím vysoce spolehlivé technologie, ale v extrémních podmínkách mohou být náchylné k poruchám nebo potenciálním závadám, které v některých případech nemusí být okamžitě zřejmé
- pravidelně kontrolujte, zda fotobuňky fungují správně



Průjezd je PŘÍSNĚ ZAKÁZÁN, když se brána zavírá! Průjezd je povolen pouze v případě, že je brána zcela otevřená a nepohybuje se.



DĚTI

Pohon zaručuje vysokou míru bezpečnosti. Díky svým detekčním systémům dokáže kontrolovat a zabezpečit pohyb brány v přítomnosti osob nebo předmětů. Přesto je vhodné zakázat dětem hrát si v blízkosti brány a nenechávat dálkové ovladače v jejich dosahu, aby nedošlo k nechtěnému spuštění systému. Pohon není hračka!

Výrobek není určen k použití osobami, včetně dětí, s omezenými fyzickými, smyslovými nebo mentálními schopnostmi nebo osobami, které nemají zkušenosti nebo znalosti, pokud nejsou pod dohledem nebo proškoleny k používání výrobku osobou odpovědnou za jejich bezpečnost.

Poruchy: pokud automatizace vykazuje známky poruchy, odpojte napájení systému a ručně odblokujte motor (viz pokyny na konci kapitoly), abyste mohli automatizaci ovládat ručně. Nepokoušejte se provádět žádné opravy sami, ale kontaktujte svého důvěryhodného technika.



Neupravujte systém ani programovatelné a nastavitelné parametry řídicí jednotky: za tyto operace je výhradně odpovědný váš montážní technik.

Porucha nebo výpadek napájení: pokud systém není vybaven nouzovým napájením, lze automatizaci i během čekání na zásah instalačního technika nebo obnovení dodávky elektřiny používat ručním odblokováním motoru (viz pokyny na konci kapitoly) a ručním pohybem automatizace.

Porucha bezpečnostních zařízení: pohon lze použít i v případě, že některá z bezpečnostních zařízení jsou vadná nebo nefunkční. Pohon lze ovládat v režimu „Hold-to-run“ (drž pro chod) následujícím způsobem:

1. Odešlete příkaz k ovládání pohonu pomocí dálkového ovladače nebo klíčového spínače atd. Pokud vše funguje normálně, brána se bude běžně pohybovat, v opačném případě několikrát zabliká výstražná maják a pohyb se nespustí (počet bliknutí závisí na důvodu, proč se pohyb nemůže spustit).
2. V tomto případě do 3 vteřin znovu stiskněte a držte stisknuté ovládací tlačítko.
3. Po přibližně 2 vteřinách pohon dokončí požadovaný pohyb v režimu „Hold-to-run“ (drž pro chod), jinými slovy, bude pokračovat v pohybu, dokud bude ovládací tlačítko stisknuté.



Pokud je bezpečnostní zařízení mimo provoz, nechte systém co nejdříve opravit kvalifikovaným technikem.

Testování, pravidelná údržba a případné opravy musí být zdokumentovány osobou provádějící práce a dokumenty musí být uloženy u vlastníka pohonu. Jediné zásahy, které může uživatel pravidelně provádět, zahrnují čištění skleněných součástí fotobuněk (použijte měkký a mírně navlhčený hadřík) a odstranění listů nebo kamenů, které by mohly bránit pohybu brány.



Před provedením jakýchkoli údržbových prací musí uživatel pohonu ručně odblokovat motor, aby zabránil náhodnému spuštění pohybu brány (viz pokyny na konci kapitoly).

Údržba: aby byla zajištěna stálá úroveň bezpečnosti a co nejdelší životnost pohonu, je nutné provádět pravidelnou údržbu (alespoň jednou za 6 měsíců).



Kontroly, údržbu a opravy smí provádět pouze kvalifikovaný personál.

Likvidace: na konci své životnosti musí být pohon demontován kvalifikovaným personálem a materiály musí být recyklovány nebo zlikvidovány v souladu s platnými místními předpisy.

Výměna baterie dálkového ovladače: pokud se po určité době zdá, že dálkový ovladač nefunguje správně nebo přestane fungovat úplně, může to být způsobeno vybitými bateriemi (v závislosti na tom, jak často je zařízení používáno, mohou baterie vydržet několik měsíců až přes rok). To poznáte podle toho, že kontrolka signalizující přenos nesvíí, svítí slabě nebo svítí pouze krátce. Než se obrátíte na montážního technika, zkuste vyměnit baterii za baterii z jiného ovladače, který funguje správně: pokud se porucha vyřeší, jednoduše vyměňte vybité baterie za baterie stejného typu.

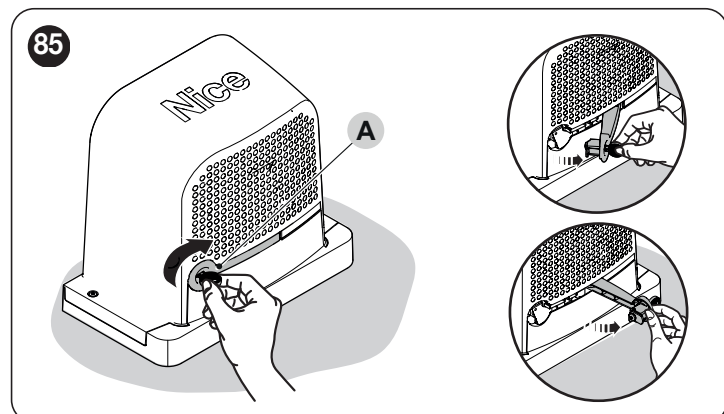
Ruční odblokování a zablokování pohonu

Pohon je vybaven mechanickým odblokovacím systémem, který umožňuje ruční otevírání a zavírání brány.

Tyto ruční operace by měly být prováděny pouze v případě výpadku proudu, poruchy nebo během instalace.

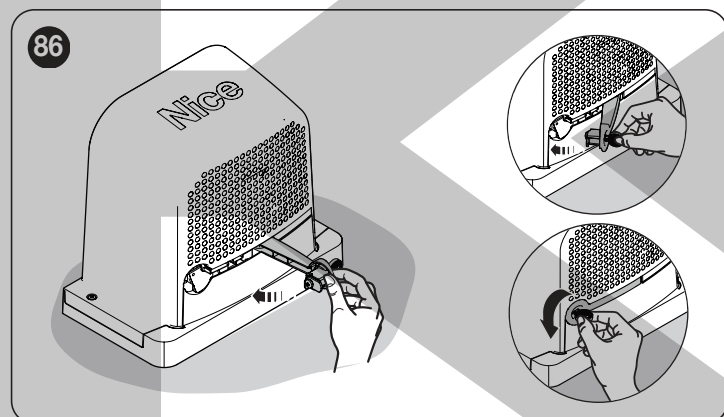
Pro odblokování pohonu:

1. Odemkněte a odklopte odblokovací páčku (A) použitím dodaného klíče („**Obrázek 85**“)



2. V tomto okamžiku lze bránu ručně posunout do požadované polohy.

Pro zablokování pohonu vraťte odblokovací páčku do původní polohy, zamkněte klíčem a klíč vyndejte.



15 PARAMETRY A PROGRAMOVATELNÉ FUNKCE

Na následujících stránkách jsou uvedeny všechny parametry a funkce řídicí jednotky s příslušnými referenčními hodnotami. S výjimkou několika parametrů, které jsou pouze pro čtení, lze téměř všechny dostupné parametry měnit prostřednictvím všech kompatibilních rozhraní Nice.



UPOZORNĚNÍ: Společnost Nice si vyhrazuje právo změnit referenční hodnoty a funkce bez předchozího upozornění.

15.1 VÝZNAM SYMBOLŮ

Tyto vysvětlivky zobrazují a popisují všechny symboly použité na následujících stránkách.

Ⓐ = Automatický proces

☞ = Ruční proces

□ = Víceúrovňový parametr

✕ = Parametr pouze pro čtení (neměnný parametr)

15.2 OBECNÉ PARAMETRY

Název

Tento parametr umožňuje uživateli přiřadit automatizaci jiný název než původní, aby se usnadnila identifikace (např. „severní brána“). Je možné zvolit jméno o délce maximálně 24 znaků včetně mezer.

Série (0 → 63, výchozí = 0)

Série je číslo, které musí být přiřazeno každému pohonu, přijímači nebo jinému zařízení, které lze připojit k síti BusT4, aby byla definována jeho „klasifikační oblast“. Následně, při použití automatizace v komplexním systému, lze všechna zařízení se stejným sériovým číslem ovládat současně.

Adresa (1 → 127, výchozí = 3)

Adresa je číslo, které musí být přiřazeno každému pohonu, přijímači nebo jinému zařízení, které lze připojit k síti BusT4, aby se odlišilo od ostatních zařízení v sérii. Proto musí mít všechna zařízení v sérii od sebe odlišné adresy.

Skupina (0 → 15, výchozí = 0)

Tato funkce umožňuje uživateli přiřadit číslo ovládanému zařízení (například pohonu nebo jinému zařízení potenciálně připojitelnému k síti BusT4), což umožňuje, aby toto zařízení patřilo do určité „ovládatelné skupiny“.

Součástí stejné skupiny může být více zařízení, a to i patřících do různých sérií. Lze vytvořit až 14 skupin zařízení a stejné zařízení může být vloženo do 4 různých skupin.

- současně ovládání různých zařízení vložených do skupiny, i když některá z nich patří do různých sérií.
- použití jednoho přijímače instalovaného v jednom ze zařízení patřících do skupiny k ovládání všech zařízení patřících do této skupiny.

Verze firmwaru ✕

Tuto funkci lze použít k zobrazení verze firmwaru přítomné v zařízení.

Verze hardwaru ✕

Tuto funkci lze použít k zobrazení verze hardwaru přítomné v zařízení.

Sériové číslo ✕

Tuto funkci lze použít k zobrazení sériového čísla identifikujícího konkrétní zařízení. Toto číslo se liší pro každé zařízení, i když se jedná o stejný model.



Vyhledávání BlueBus

(0x0A)

Tuto funkci lze použít ke spuštění procesu učení zařízení připojených ke vstupu BlueBus a ke vstupu STOP. Používá se také k identifikaci směru otáčení motoru (viz odstavec týkající se směru otáčení motoru) a k přidružení připojených rozšiřujících modulů.

Programování poloh

Tuto funkci lze použít k měření vzdálenosti mezi koncovým spínačem pro polohu Zavřeno a koncovým spínačem pro polohu Otevřeno (délka křídla brány). Toto měření používá řídicí jednotka k přesnému výpočtu bodů (poloh), ve kterých musí křídlo brány během pohybu začít zpomalovat, a k určení poloh částečného otevření.

Pro aktivaci vyhledávání polohy je nutné stisknout tlačítko „Start“.

– Rychlost pohybu (30 → 100 (%), výchozí = 40 (%))

Umožňuje definovat rychlost, která se má použít během procedury programování polohy.

– Maximální otevření

Umožňuje zobrazení polohy koncového spínače pro polohu otevřeno po jeho naučení.

– Zpomalení při otevírání

Funkce vyjádřená v metrech. Používá se k naprogramování přesného bodu (polohy), ve kterém musí brána začít zpomalovat před dosažením koncového spínače pro polohu otevřeno. Po naprogramování požadované polohy je nutné ji uložit tlačítkem „OK“.

– Zpomalení při zavírání

Funkce vyjádřená v metrech. Používá se k naprogramování přesného bodu (polohy), ve kterém musí brána začít zpomalovat před dosažením koncového spínače pro polohu zavřeno. Po naprogramování požadované polohy je nutné ji uložit tlačítkem „OK“.

– Částečné otevření 1

Funkce vyjádřená v metrech. Používá se k naprogramování přesného bodu (polohy), ve kterém se brána zastaví po příkazu „Částečné otevření 1“ během otevírání. Po naprogramování požadované polohy je nutné ji uložit tlačítkem „OK“.

– Částečné otevření 2

Funkce vyjádřená v metrech. Používá se k naprogramování přesného bodu (polohy), ve kterém se brána zastaví po příkazu „Částečné otevření 2“ během otevírání. Po naprogramování požadované polohy je nutné ji uložit tlačítkem „OK“.

– Částečné otevření 3

Funkce vyjádřená v metrech. Používá se k naprogramování přesného bodu (polohy), ve kterém se brána zastaví po příkazu „Částečné otevření 3“ během otevírání. Po naprogramování požadované polohy je nutné ji uložit tlačítkem „OK“.

**Níže popsané postupy mazání nelze zrušit.**

Tato funkce umožňuje uživateli smazat konfiguraci řídicí jednotky a v ní uložená data výběrem z následujících možností:

– **Žádné mazání**

Nesmaže se nic;

– **Zařízení BlueBus**

Smaže konfiguraci zařízení BlueBus, vstupu STOP a dříve naučených rozšiřujících modulů;

– **Polohy**

Smaže všechny uložené polohy;

– **Hodnoty funkcí**

Vymaže všechny hodnoty a nastavení funkcí týkajících se řídicí jednotky a resetuje je na tovární hodnoty;

– **Smazat vše**

Smaže všechna data v paměti řídicí jednotky (obnoví jejich tovární nastavení), s výjimkou neměnných parametrů: série, adresa, verze hardwaru, verze firmwaru, sériové číslo.

15.4 ZÁKLADNÍ PARAMETRY**Automatické zavírání (ON → OFF, výchozí = OFF)**

(0x80)

Tuto funkci lze použít k aktivaci automatického zavírání v řídicí jednotce po dokončení pohybu otevírání.

Funkce zapnuta = Automatické zavírání se spustí na konci doby nečinnosti naprogramované ve funkci „čas pauzy“.

Funkce vypnuta = Řídicí jednotka je v „poloautomatickém“ provozním režimu.

Čas pauzy (0 → 240 (s), výchozí = 30 s)

(0x81)

Tento parametr definuje požadovanou dobu nečinnosti, která musí uplynout mezi koncem pohybu otevírání a začátkem pohybu zavírání.



VAROVÁNÍ = Tato funkce se používá pouze tehdy, je-li funkce „automatické zavírání“ ZAPNUTA.

Zavřít po foto

(0x86)

– **Aktivní** (ON → OFF, výchozí = OFF)

Tato funkce umožňuje udržet bránu v otevřené poloze pouze po dobu nezbytně nutnou pro průjezd vozidel nebo osob. Po uplynutí této doby se automaticky aktivuje pohyb zavírání, který začne po uplynutí určité doby naprogramované ve funkci „čas stand-by“. (Funkce využívá fotobuňky k detekci průjezdu osob/vozidel a spuštění pohybu zavírání.)

Funkce ON = aktivuje funkci „Zavřít po foto“.

Funkce OFF = funkce je deaktivována.



VAROVÁNÍ = Funkce „zavřít po foto“ se automaticky deaktivuje, pokud je během probíhajícího pohybu odeslán příkaz Stop k jeho zastavení.

– **Režimy** (PLNĚ OTEVŘÍT → OTEVÍREJ DO UVOLNĚNÍ, výchozí = OTEVÍREJ DO UVOLNĚNÍ)

Tento parametr je z výroby nastaven na režim „otevírejte do uvolnění“. Funkce má 2 provozní režimy:

- **plně otevřít** = pokud bezpečnostní zařízení (fotobuňky) zasáhnou během pohybu zavírání, brána se zcela otevře. Po uplynutí „času stand-by“ pohon automaticky spustí pohyb zavírání.

- **otevírejte do uvolnění** = pokud se během pohybu zavírání aktivují bezpečnostní zařízení (fotobuňky), pohon spustí pohyb otevírání, který pokračuje, dokud se fotobuňky nedeaktivují. V tomto okamžiku se pohyb ukončí a pohon po uplynutí času stand-by naprogramovaného ve funkci „čas stand-by“ zahájí pohyb zavírání. Poznámka – Pokud funkce „Automatické zavírání“ není aktivní, řídicí jednotka se přepne do režimu „plně otevřít“.

- **Čas stand-by** (0 → 250 (s), výchozí = 5 s)

Tuto funkci lze použít k naprogramování požadovaného času stand-by v řídicí jednotce, který musí uplynout mezi koncem pohybu otevírání (nebo uvolněním fotobuňek) a zahájením pohybu zavírání.

Zavřít vždy

(0x87)

- **Aktivní** (ON → OFF, výchozí = OFF)

Tato funkce umožňuje pohonu automaticky zavřít bránu po výpadku proudu. Funkce se aktivuje pouze po výpadku proudu.

Funkce ON = po obnovení napájení se brána zavře.

Funkce OFF = po obnovení napájení zůstane brána ve stejné poloze, kde se nachází.



VAROVÁNÍ: Z bezpečnostních důvodů, když je funkce aktivní, předchází pohybu zavírání předblikání, jehož délka se programuje pomocí funkce „čas stand-by“ (viz níže).

- **Režimy** (ZAVŘÍT VŽDY → ULOŽIT AUTOMATICKÉ ZAVÍRÁNÍ, výchozí = ZAVŘÍT VŽDY)

Funkce má 2 provozní režimy:

- **zavřít vždy** = po výpadku proudu, jeho obnovení a uplynutí doby uvedené v parametru „čas stand-by“, pohon automaticky zavře bránu.

- **uložit zavírání** = aktivací tohoto režimu po obnovení napájení po výpadku proudu mohou nastat 2 různé situace:

- automatické zavření podle času nastaveného ve funkci „čas předblikání“, pokud v době výpadku proudu probíhalo odpočítávání tohoto času;
- zavření brány, pokud v době výpadku proudu probíhalo automatické zavření a nebylo dokončeno.

Poznámka – Pokud bylo automatické zavírání zrušeno před výpadkem proudu (například odesláním příkazu Stop), po obnovení napájení se zavření neprovede.

- **čas Stand-by** (0 → 20 (s), výchozí = 5 s)

Tento parametr lze použít k naprogramování požadované doby pohotovosti v řídicí jednotce, která musí uplynout mezi restartem v důsledku výpadku proudu a zahájením pohybu zavírání. Tento parametr je spravován pouze tehdy, je-li režim „AKTIVNÍ“ nastaven na ON.

Nastavení síly

(0x47)

- **Síla otevírání** (10 → 100 (%), výchozí = 70 %)

Tuto funkci lze použít k nastavení síly, kterou motor vyvíjí během pohybu otevírání.

- **Síla zpomalení otevírání** (10 → 100 (%), výchozí = 70 %)

Tuto funkci lze použít k nastavení síly, kterou motor vyvíjí během fáze zpomalování pohybu otevírání.

- **Síla zavírání** (10 → 100 (%), výchozí = 70 %)

Tuto funkci lze použít k nastavení síly, kterou motor vyvíjí během pohybu zavírání.

- **Síla zpomalení zavírání** (10 → 100 (%), výchozí = 70 %)

Tuto funkci lze použít k nastavení síly, kterou motor vyvíjí během fáze zpomalování pohybu zavírání.

- **Doba zásahu při detekci odporu** (0 → 500 ms, různé výchozí, 4 x)

Tato funkce slouží k nastavení maximální doby zásahu během různých fází pohybu brány.

[Položka 1] - Maximální doba zásahu během otevírání (0 → 500 ms)

[Položka 2] - Maximální doba zásahu během fáze zpomalování pohybu otevírání (0 → 500 ms)

[Položka 3] - Maximální doba zásahu během zavírání (0 → 500 ms)

[Položka 4] - Maximální doba zásahu během fáze zpomalování pohybu zavírání (0 → 500 ms).

- **Rychlost otevírání** (25 → 100 (%), výchozí = 60 %)

Tuto funkci lze použít k naprogramování rychlosti motoru během otevírání.

- **Rychlost zpomalení otevírání** (22 → 100 (%), výchozí = 22 %)

Tuto funkci lze použít k naprogramování rychlosti motoru během fáze zpomalování pohybu otevírání.

- **Rychlost zavírání** (25 → 100 (%), výchozí = 60 %)

Tuto funkci lze použít k naprogramování rychlosti motoru během zavírání.

- **Rychlost zpomalení zavírání** (22 → 100 (%), výchozí = 22 %)

Tuto funkci lze použít k naprogramování rychlosti motoru během fáze zpomalování pohybu zavírání.

Rozběh

(0x8F)

- **Aktivní** (ON → OFF, výchozí = OFF)

Tato funkce je užitečná v případě vysokého statického tření (například sníh nebo led bránící pohybu brány), protože umožňuje dočasně zvýšit (viz doba rozběhu) rychlost a sílu použitou v počáteční fázi pohybu.

Funkce ON = hodnoty nastavené funkcím spojeným se silou a rychlostí motoru se (dočasně) zvýší, aby motor získal větší výkon během počáteční fáze pohybu.

Funkce OFF = normální provoz

- **Doba rozběhu** (0 → 10 (s), výchozí = 0 s)

Tuto funkci lze použít k naprogramování doby trvání rozběhu motoru.



VAROVÁNÍ! Funkce je účinná pouze tehdy, je-li funkce „Rozběh“ nastavena na ON.

KOVOPOLOTOVARY.cz

– **Aktivní** (ON → OFF, výchozí = OFF)

Tuto funkci lze použít k vysílání výstražných záblesků majákem před zahájením každého pohybu brány, který předem signalizuje nebezpečnou situaci. Doba předblikání lze nastavit pro každý směr pohybu.

Funkce ON = aktivuje dobu předblikání mezi aktivací výstražného majáku a zahájením otevíracího nebo zavíracího pohybu.

Funkce OFF = výstražný maják začne blikat při zahájení manévru.

– **Čas pro otevírání** (1 → 10 (s), výchozí = 3 s)

Tuto funkci lze použít k naprogramování doby blikání, která signalizuje následné zahájení pohybu otevírání; funkce je spojena s funkcí „předblikání“.

– **Čas pro zavírání** (1 → 10 (s), výchozí = 3 s)

Tuto funkci lze použít k naprogramování doby blikání, která signalizuje následné zahájení pohybu zavírání; funkce je spojena s funkcí „předblikání“.

Stand-by (Úsporný režim)

(0x8B)

– **Aktivní** (ON → OFF, výchozí = ON)

Tuto funkci lze použít k maximálnímu snížení spotřeby elektrické energie, protože po uplynutí „doby pro vstup do stand-by režimu“ na konci každého pohybu se výstupy, vnitřní periferie a stavové LED kontrolky vypnou.

Funkce ON = Aktivuje funkci stand-by režimu podle profilu zvoleného v nabídce „Režim“. Tato funkce je obzvláště užitečná v případě provozu na baterie.

Funkce OFF = Pohon nikdy nepřejde do úsporného režimu.

– **Režimy** (bezpečnostní zařízení → Bluebus → vše, vše kromě WiFi, výchozí = pro modely bez integrované WiFi = „vše“; pro modely s integrovanou WiFi jako je ROB600HS je výchozí hodnota „vše kromě WiFi“)

Funkce režim stand-by má 4 provozní režimy:

- **bezpečnostní zařízení** – Řídicí jednotka vypne vysílače fotobuněk BlueBus a všechny LED kontrolky, s výjimkou LED kontrolky BlueBus, která bude blikat pomaleji.
- **BlueBus** – Řídicí jednotka vypne výstup BlueBus (zařízení) a všechny LED kontrolky, kromě LED kontrolky BlueBus, která bude blikat pomaleji.
- **vše** – Řídicí jednotka vypne: výstup BlueBus (zařízení), výstupy řídicí jednotky (a výstupy případných rozšiřujících modulů), napájecí napětí 12 V, modul Wi-Fi (pokud je přítomen) a všechny LED kontrolky, kromě LED kontrolky BlueBus, která bude blikat pomaleji.
- **vše kromě Wi-Fi** – Řídicí jednotka vypne: výstup BlueBus (zařízení), výstupy řídicí jednotky (a výstupy případných rozšiřujících modulů), provozní napětí 12 V a všechny LED kontrolky, kromě LED kontrolky BlueBus, která bude blikat pomaleji. **V tomto režimu se integrovaný Wi-Fi modul nevypne!**



VAROVÁNÍ! Když řídicí jednotka přijme příkaz k pohybu prostřednictvím lokálních tlačítek, přes kabelové vstupy, z dálkových ovladačů nebo z aplikací dostupných na mobilních zařízeních, řídicí jednotka ukončí režim nízké spotřeby energie, aby provedla požadovaný příkaz. Po dokončení operace, pokud je tak nastaveno, se vrátí do režimu nízké spotřeby energie. Na konci pohybu, pokud je funkce ZAPNUTA, řídicí jednotka znovu aktivuje režim stand-by.



VAROVÁNÍ! Pokud chcete použít fotobuňky EPMB, EPLB nebo jiné fotobuňky Bluebus nakonfigurované v režimu „zařízení pro ovládání automatického otevírání“, musíte deaktivovat funkci režimu stand-by nastavením na OFF.

– **doba pro vstup do stand-by režimu** (10 → 600 (s), výchozí = 300 s)

Tuto funkci lze použít k naprogramování doby mezi koncem pohybu a spuštěním funkce „stand-by“.

Pokud produkt ještě nebyl nainstalován, doba čekání před přechodem do režimu stand-by je 600 s (10 minut). Jakmile je produkt nainstalován a nakonfigurován, bude doba čekání odpovídat hodnotě uvedené v tomto parametru.

– **Režim MASTER SLAVE**



VAROVÁNÍ! V konfiguraci MASTER SLAVE je povinné nastavit režim stand-by na obou produktech na OFF.

Zámek pohonu (ON → OFF, výchozí = OFF)

(0x9A)

Tuto funkci lze použít k zablokování pohybů pohonu.

Funkce ON = Žádný typ odeslaného příkazu nebude proveden, s výjimkou příkazů „Vysoká priorita krok za krokem“, „Odemknout“, „Odemknout a zavřít“ a „Odemknout a otevřít“.

Funkce OFF = normální provoz.

Zámek tlačítek (ON → OFF, výchozí = OFF)**(0x9C)**

Tato funkce deaktivuje ovládání tlačítek na řídicí jednotce. Tato funkce je obzvláště užitečná, pokud jsou přítomny děti.

Funkce ON = řídicí jednotka blokuje jakýkoli příkaz odeslaný z tlačítek řídicí jednotky

Funkce OFF = normální provoz.



VAROVÁNÍ! Tlačítka rádiového přijímače zůstanou aktivní.

Deaktivace integrovaného přijímače (ON → OFF, výchozí = OFF)**(0x9B)**

Tuto funkci lze použít k zablokování provozu interního rádiového přijímače. Tato funkce je obzvláště užitečná při použití externího přijímače s konektorem SM (volitelné příslušenství) ze série OXI, OXIBD atd.

Funkce ON = zakáže provoz integrovaného přijímače

Funkce OFF = normální provoz (integrovaný přijímač povolen)

Doba zpětného chodu (0,5 → 5 (s), výchozí = 3 (s))**(0x31)**

Tuto funkci lze použít k naprogramování doby krátkého reverzního pohybu, který řídicí jednotka vydá jako bezpečnostní pohyb po detekci překážky nebo po odeslání příkazu „Stop“.

Maximální čas pohybu (10 → 250 (s), výchozí = 120 (s))**(0xA7)**

Tuto funkci lze použít k definování maximální doby trvání každého pohybu. Po uplynutí této doby řídicí jednotka automaticky provede příkaz STOP a zastaví aktuální pohyb. Tato funkce je obzvláště užitečná pro ochranu integrity elektromotoru.

Čas elektrického zámku (0,1 → 10 (s), výchozí = 2 (s))**(0x5A)**

Tento parametr umožňuje naprogramovat v řídicí jednotce požadovaný čas, který musí uplynout mezi koncem pohybu zavírání a zahájením pohybu otevírání.

Čas přísavky (0,1 → 10 (s), výchozí = 2 (s))**(0x5C)**

Tento parametr umožňuje naprogramovat v řídicí jednotce požadovaný čas, který musí uplynout mezi koncem pohybu zavírání a začátkem pohybu otevírání, kdy se uvolní přísavka.

Čas přídavného osvětlení (0 → 240 (s), výchozí = 60 (s))**(0x5B)**

Tento parametr lze použít k naprogramování požadované doby, po kterou zůstane přídavné osvětlení rozsvíceno na konci každého pohybu nebo po příkazu „Časovač přídavného osvětlení“.

Funkce, které lze naprogramovat pomocí programátoru Oview**Režim Slave:**

Tento parametr je typu ON / OFF; tovární nastavení je „OFF“. Pokud jsou dva pohony, které musí pracovat synchronizovaně, každý instalovaný na jednom ze dvou křídel brány, musí jeden fungovat jako nadřízený (Master) pohon a druhý jako podřízený (Slave) pohon. Pro tuto konfiguraci systému nastavte nadřízený pohon na „OFF“ a podřízený pohon na „ON“.

16 DOSTUPNÉ PŘÍKAZY

V následujících tabulkách jsou uvedeny všechny dostupné příkazy, které může řídicí jednotka interpretovat.

Tyto příkazy jsou rozděleny na **ZÁKLADNÍ** a **ROZŠÍŘENÉ** a lze je použít z libovolného zdroje (dálkové ovládání, drátové vstupy, kompatibilní rozhraní Nice atd.).

16.1 ZÁKLADNÍ PŘÍKAZY

Příkazy používané v typických instalacích.

Tabulka 35

POPIS ZÁKLADNÍCH PŘÍKAZŮ	
Příkaz	Popis
Otevřít	Základní příkaz pro provedení pohybu otevření.
Zavřít	Základní příkaz pro provedení pohybu zavření.
Stop	Základní příkaz pro zastavení pohybu brány.
Částečné otevření 1	Řídicí jednotka způsobí, že pohon provede pohyb otevírání, dokud není dosaženo polohy nastavené ve funkci „částečné otevření 1“.
Krok-za-Krokem	Řídicí jednotka způsobí, že pohon provede pohyb následující po pohybu provedeném dříve (nebo stále probíhajícím) podle pořadí typu pohybu daného v naprogramované sekvenci příkazu.

16.2 ROZŠÍŘENÉ PŘÍKAZY

Příkazy používané v případě složitějších potřeb (bytové domy, firmy atd.).

Tabulka 36

POPIS ROZŠÍŘENÝCH PŘÍKAZŮ	
Příkaz	Popis
Vysoká priorita Krok-za-Krokem	Řídicí jednotka způsobí, že pohon provede pohyb následující po pohybu provedeném dříve (nebo stále probíhajícím) podle pořadí typu pohybu daného v naprogramované sekvenci příkazu. Důležité = Tento příkaz se provede i v případě, že je řídicí jednotka nastavena na příkaz „zamknout“.
Spolužívání (spolužívání Krok-za-Krokem)	Řídicí jednotka způsobí, že pohon spustí sekvenci „zavřít - stop - otevřít - otevřít“, dokud není dosaženo maximální polohy otevření. Příkaz k zavření lze vydat až po dosažení maximální polohy otevření.
Částečné otevření 2	Řídicí jednotka způsobí, že pohon provede pohyb otevírání, dokud není dosaženo polohy nastavené ve funkci „částečné otevření 2“.
Částečné otevření 3	Řídicí jednotka způsobí, že pohon provede pohyb otevírání, dokud není dosaženo polohy nastavené ve funkci „částečné otevření 3“.
Zamknout pohon	Řídicí jednotka se zamkne a neprovede žádný typ příkazu, s výjimkou příkazů „Vysoká priorita krok za krokem“, „Odemknout“, „Odemknout a zavřít“ a „Odemknout a otevřít“.
Otevřít a zamknout	Řídicí jednotka způsobí, že pohon provede pohyb otevírání, dokud není dosaženo naprogramované polohy „otevření“, a poté pohon uzamkne.
Zavřít a zamknout	Řídicí jednotka způsobí, že pohon provede pohyb zavírání, dokud není dosaženo naprogramované polohy „zavření“, a poté pohon uzamkne.
Odemknout pohon	Řídicí jednotka se odemkne a obnoví normální provoz (všechny odeslané příkazy lze provést).
Odemknout a Otevřít	Odemkne pohon a spustí pohyb otevírání.
Odemknout a Zavřít	Odemkne pohon a spustí pohyb zavírání.
Přídavné světlo ON/OFF	Tento příkaz lze použít k přepnutí stavu zapnuto a vypnuto přídavného světla z řídicí jednotky. Přídavné světlo může zůstat rozsvíceno maximálně 240 vteřin (4 minuty), poté se automaticky vypne.
Časovač přídavného světla	Tento příkaz lze použít k aktivaci přídavného světla z řídicí jednotky s časovačem. Čas zapnutí lze nastavit na maximálně 240 vteřin (4 minuty).
Aktivace automatického otevírání	Tento příkaz lze použít k aktivaci funkce ovládání fotobuňkami BlueBus a vstupů konfigurovaných v režimu „Spolužívání Otevřít“. Například: když jsou fotobuňky aktivovány, řídicí jednotka spustí příkaz k provedení pohybu otevírání.
Deaktivace automatického otevírání	Tento příkaz umožňuje deaktivaci výše popsaného režimu „automatické otevírání“.

17.1 BĚŽNÁ NASTAVENÍ

Tato část seskupuje dostupná nastavení, která lze přiřadit ke vstupům přítomným na řídicí jednotce (včetně případných rozšiřujících modulů).



Důležité! Pro zajištění správného provozu řídicí jednotky musí být vstupy přiřazeny požadovanému příkazu a poté požadovanému provoznímu režimu.



VAROVÁNÍ! Chování příkazu je řízeno podle režimů uvedených v seznamu „provozní režim“. Výchozí nastavení je vyznačeno tučným písmem.

Tabulka 37

PROVOZNÍ REŽIMY PŘÍKAZŮ		
PŘÍKAZ	POPIS	PROVOZNÍ REŽIM (výchozí režim je tučně)
Žádný příkaz	Neprovádí žádný příkaz (užitečné pro blokování interakce vstupu na svorkovnici).	Neaplikovatelné
Krok-za-Krokem (Vstup řízen jako N.O.)	Řídicí jednotka způsobí, že pohon provede pohyb následující po pohybu, který byl proveden dříve (nebo stále probíhá).	Otevřít - Stop - Zavřít - Stop Otevřít - Stop - Zavřít - Otevřít Otevřít - Zavřít - Otevřít - Zavřít Spoluužívání Krok-za-Krokem 1 Spoluužívání Krok-za-Krokem 2 Krok-za-Krokem 2 Hold-to-run (Drž pro chod) „Průmyslový“ režim
Částečné otevření 1 (Vstup řízen jako N.O.)	Řídicí jednotka způsobí, že pohon provede pohyb otevírání, dokud není dosaženo polohy nastavené ve funkci „částečné otevření 1“.	Otevřít - Stop - Zavřít - Stop Otevřít - Stop - Zavřít - Otevřít Otevřít - Zavřít - Otevřít - Zavřít Spoluužívání Krok-za-Krokem 1 Spoluužívání Krok-za-Krokem 2 Hold-to-run (Drž pro chod) „Průmyslový“ režim
Otevřít (Vstup řízen jako N.O.)	Řídicí jednotka způsobí, že pohon provede pohyb otevírání, dokud není dosaženo naprogramované polohy „otevřeno“.	Otevřít - Stop - Otevřít Spoluužívání Otevřít 1 Spoluužívání Otevřít 2 Otevřít 2 Hold-to-run Otevřít (Drž pro otevírání)
Zavřít (Vstup řízen jako N.O.)	Řídicí jednotka způsobí, že pohon provede pohyb zavírání, dokud není dosaženo naprogramované polohy „zavřeno“.	Zavřít - Stop - Zavřít Spoluužívání Zavřít 1 Spoluužívání Zavřít 2 Hold-to-run Zavřít (Drž pro zavírání)
Stop (Vstup řízen jako N.O.)	Řídicí jednotka zastaví aktuální pohyb a provede akci naprogramovanou v „dostupných nastaveních“.	Stop
Foto (Vstup řízen jako N.C.)	Řídicí jednotka spravuje vstup jako bezpečnostní zařízení.	Stop a obrácení chodu (úplné) Stop a krátké obrácení chodu Stop Dočasný stop
Foto 1 (Vstup řízen jako N.C.)	Řídicí jednotka spravuje vstup jako bezpečnostní zařízení.	Stop a obrácení chodu (úplné) Stop a krátké obrácení chodu Stop Dočasný stop
Foto 2 (Vstup řízen jako N.C.)	Řídicí jednotka spravuje vstup jako bezpečnostní zařízení.	Stop a obrácení chodu (úplné) Stop a krátké obrácení chodu Stop Dočasný stop
Foto 3 (Vstup řízen jako N.C.)	Řídicí jednotka spravuje vstup jako bezpečnostní zařízení.	Stop a obrácení chodu (úplné) Stop a krátké obrácení chodu Stop Dočasný stop
Stop při otevírání	Řídicí jednotka spustí provedení příslušného příkazu, když se stav vstupu (nakonfigurovaného jako STOP) změní během pohybu otevírání.	Stop Stop a krátké obrácení chodu Stop a obrácení chodu (úplné)
Stop při zavírání	Řídicí jednotka spustí provedení příslušného příkazu, když se stav vstupu (nakonfigurovaného jako STOP) změní během pohybu zavírání.	Stop Stop a krátké obrácení chodu Stop a obrácení chodu (úplné)
Otevřít v nouzi	Řídicí jednotka vynutí otevření pouze v případě výpadku hlavního zdroje napájení. Varování = Funkce se aktivuje pouze v případě, že je k dispozici sekundární zdroj napájení (příklad: záložní akumulátor).	Spoluužívání Otevřít

PROVOZNÍ REŽIMY PŘÍKAZŮ		
PŘÍKAZ	POPIS	PROVOZNÍ REŽIM (výchozí režim je tučně)
Zavřít v nouzi	Řídicí jednotka vynutí zavření pouze v případě výpadku hlavního zdroje napájení. Varování = Funkce se aktivuje pouze v případě, že je k dispozici sekundární zdroj napájení (příklad: záložní akumulátor).	Spoluúčtování Zavřít
Detekce překážky při otevírání	Řídicí jednotka spustí provedení příslušného příkazu, když je během pohybu otevírání detekována překážka.	Stop Stop a krátké obrácení chodu Stop a obrácení chodu (úplné)
Detekce překážky při zavírání	Řídicí jednotka spustí provedení příslušného příkazu, když je během pohybu zavírání detekována překážka.	Stop Stop a krátké obrácení chodu Stop a obrácení chodu (úplné)

17.2 NASTAVENÍ BEZPEČNOSTNÍCH FUNKCÍ

Níže uvedené parametry nelze přiřadit k žádnému fyzickému vstupu, ale pohon je používá pro všechny funkce, které se striktně týkají bezpečnosti. Zejména je možné definovat, jaký příkaz musí řídicí jednotka provést **během pohybu** v případě, že zasáhne vstup **STOP** (a všechny vstupy jsou konfigurovány jako STOP) nebo pokud **je detekována překážka**.

Následující příkazy jsou k dispozici a konfigurovatelné v sekci příkazů.

Tabulka 38

PROVOZNÍ REŽIMY PŘÍKAZŮ		
FUNKCE	POPIS	PROVOZNÍ REŽIM (výchozí režim je tučně)
Stop při otevírání	Řídicí jednotka spustí provedení příslušného příkazu, když se stav vstupu (nakonfigurovaného jako STOP) změní během pohybu otevírání.	Není specifikován Stop Stop a krátké obrácení chodu Stop a obrácení chodu (úplné)
Stop při zavírání	Řídicí jednotka spustí provedení příslušného příkazu, když se stav vstupu (nakonfigurovaného jako STOP) změní během pohybu zavírání.	Není specifikován Stop Stop a krátké obrácení chodu Stop a obrácení chodu (úplné)
Detekce překážky při otevírání	Řídicí jednotka spustí provedení příslušného příkazu, když je během pohybu otevírání detekována překážka.	Není specifikován Stop Stop a krátké obrácení chodu Stop a obrácení chodu (úplné)
Detekce překážky při zavírání	Řídicí jednotka spustí provedení příslušného příkazu, když je během pohybu zavírání detekována překážka.	Není specifikován Stop Stop a krátké obrácení chodu Stop a obrácení chodu (úplné)

17.3 POPIS OVLÁDACÍCH REŽIMŮ

Následující seznam popisuje různé provozní režimy dostupných ovládacích prvků na řídicí jednotce.

Tabulka 39

NASTAVENÍ OVLÁDÁNÍ	
PROVOZNÍ REŽIM	POPIS
„Průmyslový“ režim	Provede se následující sekvence: - „polo-automatické otevírání“ - „hold-to-run zavřít“ (Drž pro zavírání)
Hold-to-run (Drž-pro-chod)	Pohyb otevírání nebo zavírání se provede výhradně tehdy, je-li příkaz trvalý (držení pro chod). Po uvolnění ovládání řídicí jednotka provede příkaz STOP.
Zavřít - Stop - Zavřít	Je provedena popsaná sekvence.
Spoluúčtování zavřít 1	Provede se sekvence „zavřít - zavřít“. Pokud je příkaz odeslán několikrát, nebude brán v úvahu, dokud není dosaženo polohy úplného zavření.
Spoluúčtování zavřít 2	Provede se sekvence „zavřít - zavřít“. Pokud je příkaz odeslán několikrát, nebude brán v úvahu, dokud není dosaženo polohy úplného zavření. Varování = pokud příkaz trvá déle než 2 vteřiny, řídicí jednotka provede příkaz „Stop“.
Hold-to-run Zavřít (Drž pro zavírání)	Pohyb zavírání se provede výhradně tehdy, je-li příkaz trvalý (drž pro chod). Po uvolnění ovládání řídicí jednotka provede příkaz STOP.
Otevřít - Stop - Zavřít - Stop	Je provedena popsaná sekvence.
Otevřít - Stop - Zavřít - Otevřít	Je provedena popsaná sekvence.
Otevřít - Zavřít - Otevřít - Zavřít	Je provedena popsaná sekvence.
Otevřít - Stop - Otevřít	Je provedena popsaná sekvence.

PROVOZNÍ REŽIM	POPIS
Spoluužívání otevřít 1	Provede se sekvence „otevřít - otevřít“. Pokud je příkaz odeslán několikrát, nebude brán v úvahu, dokud není dosaženo polohy úplného otevření.
Spoluužívání otevřít 2	Provede se sekvence „otevřít - otevřít“. Pokud je příkaz odeslán několikrát, nebude brán v úvahu, dokud není dosaženo polohy úplného otevření. Varování = pokud příkaz trvá déle než 2 vteřiny, řídicí jednotka provede příkaz „Stop“.
Otevřít 2	Spustí se pohyb otevírání. Varování = pokud příkaz trvá déle než 2 sekundy, řídicí jednotka provede příkaz „částečné otevření 1“.
Hold-to-run Otevřít (Drž pro otevírání)	Pohyb otevírání se provede výhradně tehdy, je-li příkaz trvalý (drž pro chod). Po uvolnění ovládání řídicí jednotka provede příkaz STOP.
Spoluužívání Krok-za-Krokem	Sekvence „zavřít - stop - otevřít - otevřít“ se provádí, dokud není dosaženo polohy úplného otevření. Pokud je po tomto příkazu odeslán další příkaz, aplikace provede pohyb zavírání se stejnou sekvencí.
Spoluužívání Krok-za-Krokem 2	Sekvence „zavřít - stop - otevřít - otevřít“ se provádí, dokud není dosaženo polohy úplného otevření. Pokud je po tomto příkazu odeslán další příkaz, aplikace provede pohyb zavírání se stejnou sekvencí. Varování = pokud příkaz trvá déle než 2 vteřiny, řídicí jednotka provede příkaz „Stop“.
Krok-za-Krokem 2	Spustí sekvenci „otevřít - stop - zavřít - zavřít“. Varování = pokud příkaz trvá déle než 2 sekundy, řídicí jednotka provede příkaz „částečné otevření 1“.
Stop	Když řídicí jednotka obdrží příkaz, postupně v krátkém čase (ne okamžitě) zastaví probíhající pohyb.
Stop a obrácení chodu	Řídicí jednotka zastaví probíhající pohyb a aktivuje úplné obrácení chodu.
Dočasný stop	Řídicí jednotka zastaví aktuální pohyb, dokud je příkaz aktivní. Jakmile příkaz již není aktivní, řídicí jednotka způsobí, že aplikace provede pohyb otevírání. Varování = během provádění pohybu otevírání je tento příkaz ignorován.
Stop a krátké obrácení	Jakmile řídicí jednotka obdrží příkaz, okamžitě zastaví probíhající pohyb a pohon provede krátké obrácení směru.

18 NASTAVENÍ VSTUPŮ

Tato kapitola seskupuje dostupná nastavení, které lze přiřadit ke vstupům na řídicí jednotce a na rozšiřujících modulech, pokud existují (volitelné příslušenství).

Vstupy na svorkovnici řídicí jednotky jsou označeny jako:

- **INPUT 1 (VSTUP 1)** (0x71) (Výchozí = **Krok-za-Krokem**)
- **INPUT 2 (VSTUP 2)** (0x72) (Výchozí = **Foto**)

Vstupy na rozšiřujících modulech jsou označeny jako:

- **INPUT 3 (VSTUP 3)** (0x73) (kde je k dispozici) (Výchozí = **Otevřít**)
- **INPUT 4 (VSTUP 4)** (0x74) (kde je k dispozici) (Výchozí = **Zavřít**)
- **INPUT 5 (VSTUP 5)** (0x7C) (kde je k dispozici) (Výchozí = **Částečné otevření 1**)
- **INPUT 6 (VSTUP 6)** (0x7D) (kde je k dispozici) (Výchozí = **Otevřít v nouzi**)



Kromě základních a rozšířených příkazů popsaných v odstavcích „Základní příkazy“ a „Rozšířené příkazy“ jsou pro vstupy svorkovnice zahrnuty i funkce uvedené v tabulce níže.

Tabulka 41

NASTAVENÍ VSTUPŮ	
FUNKCE	POPIS
Foto (vstup řízen jako N.C.)	Řídicí jednotka řídí vstup jako bezpečnostní zařízení a interpretuje jeho sepnutí jako zásah fotobuňky „FOTO“.
Foto 1 (vstup řízen jako N.C.)	Řídicí jednotka řídí vstup jako bezpečnostní zařízení a interpretuje jeho sepnutí jako zásah fotobuňky „FOTO 1“.
Foto 2 (vstup řízen jako N.C.)	Řídicí jednotka řídí vstup jako bezpečnostní zařízení a interpretuje jeho sepnutí jako zásah fotobuňky „FOTO 2“.
Foto 3 (vstup řízen jako N.C.)	Řídicí jednotka řídí vstup jako bezpečnostní zařízení a interpretuje jeho sepnutí jako zásah fotobuňky „FOTO 3“.
Otevřít v nouzi (vstup řízen jako N.C.)	Řídicí jednotka vynutí povel k otevření, když se vstup otevře. Žádný povel nemůže přerušit pohyb zahájený nouzovým vstupem a pouze zásah bezpečnostního zařízení (fotobuňky nebo vstup STOP) může požadavek pozastavit. Varování = Pokud zasáhne bezpečnostní zařízení, řídicí jednotka se pokusí o pohyb otevření několikrát. V případě opakovaných zásahů bude pohyb úplně přerušen.
Zavřít v nouzi (vstup řízen jako N.C.)	Řídicí jednotka vynutí povel k zavření, když se vstup otevře. Žádný povel nemůže přerušit pohyb zahájený nouzovým vstupem a pouze zásah bezpečnostního zařízení (fotobuňky nebo vstup STOP) může požadavek pozastavit. Varování = Pokud zasáhne bezpečnostní zařízení, řídicí jednotka se pokusí o pohyb zavření několikrát. V případě opakovaných zásahů bude pohyb úplně přerušen.



Důležité – Aby řídicí jednotka fungovala správně, musí být každý vstup přiřazen k příkazu nebo funkci a poté k požadovanému provoznímu režimu dle „Popis ovládacích režimů“. Všechny parametry jsou přednastaveny z výroby, ale lze je dle potřeby upravit.

KOVOPOLOTOVARY.CZ

Tato kapitola uvádí dostupné funkce na výstupech na řídicí jednotce a na rozšiřujících modulech, pokud existují (volitelné příslušenství).

19.1 NASTAVENÍ VÝSTUPŮ ŘÍDICÍ JEDNOTKY

Tato kapitola seskupuje dostupné funkce, které lze přiřadit k výstupům přítomným na řídicí jednotce pohonu.

Výstupy řídicí jednotky jsou označeny jako:

- **OUTPUT 1 (VÝSTUP 1)** (0x51) (Výchozí = **Výstražný maják**)
- **OUTPUT 2 (VÝSTUP 2)** (0x52) (Výchozí = **OGL (Indikátor otevřené brány)**)



VAROVÁNÍ! Výstupy jsou omezeny na 24 V DC – 10 W

Tabulka 42

NASTAVENÍ VÝSTUPŮ ŘÍDICÍ JEDNOTKY		
FUNKCE	ID	POPIS
Není specifikovaná (Žádná)		Řídicí jednotka vynutí vypnutí výstupu. Žádný příkaz ani interakce řídicí jednotky nemůže stav výstupu přepnout.
Sca/OGL (Indikátor otevřené brány)	(0x01)	Naprogramovaná kontrolka indikuje provozní stavy řídicí jednotky: nesvíí = brána v poloze úplného zavření. bliká pomalu = probíhá pohyb otevírání. bliká rychle = probíhá pohyb zavírání. svítí = brána v poloze úplného otevření.
Brána otevřená	(0x02)	Naprogramovaná kontrolka indikuje provozní stavy řídicí jednotky: svítí = brána v poloze úplného otevření. nesvíí = brána v jakémkoliv jiném stavu.
Brána zavřená	(0x03)	Naprogramovaná kontrolka indikuje provozní stavy řídicí jednotky: svítí = brána v poloze úplného zavření. nesvíí = brána v jakémkoliv jiném stavu. Aktivní výstup 24 V DC / max. 10 W
Údržba	(0x04)	Naprogramovaná kontrolka indikuje počet dokončených cyklů a tedy potřebu (nebo nepotřebu) údržby systému: světlo svítí 2 vteřiny na začátku pohybu otevírání = počet cyklů pod 80 %. světlo bliká během provádění celého pohybu = počet cyklů mezi 80 a 100 %. světlo neustále bliká = počet cyklů nad 100 %.
FotoTest	(0x25)	Výstup napájí relátkové fotobuňky a ověřuje jejich integritu při zahájení pohybu. Typ interakce je striktně svázán s nastavením vstupů nakonfigurovaných jako FOTO, FOTO1 a FOTO2.
Výstražný maják	(0x05)	Tato funkce umožňuje, aby výstražná kontrolka indikovala provádění aktuálního pohybu. Blikání se objevuje v pravidelných intervalech (0,5 sekundy svítí; 0,5 sekundy nesvíí). Tento režim umožňuje ovládat výstup napětím 12 V DC.
Výstražný maják 1	(0x13)	Tato funkce umožňuje přepínání výstupu ze zapnutého do vypnutého stavu bez ohledu na stav motoru. Aktivace probíhá v pravidelných intervalech (0,5 sekundy zapnuto; 0,5 sekundy vypnuto).
Výstražný maják 24 V	(0x17)	Tato funkce umožňuje, aby výstražná kontrolka indikovala provádění aktuálního pohybu. Blikání se objevuje v pravidelných intervalech (0,5 sekundy svítí; 0,5 sekundy nesvíí). Tento režim umožňuje ovládat výstup napětím 24 V DC.
Přídavné světlo	(0x06)	Výstup následuje stav funkce přídavné světlo na řídicí jednotce.
Stav brány	(0x1E)	Výstup následuje stav pohybu motoru bez ohledu na směr pohybu: svítí = motor se hýbe. nesvíí = motor je v klidu.
Přítomnost překážky	(0x23)	Pokud je pohon v klidu, zásah jakékoli fotobuňky aktivuje výstup na 5 vteřin (čas nelze naprogramovat).
Elektrický zámek 1 [Pozn. 1]	(0x07)	Je-li tato funkce naprogramována, při provedení pohybu otevírání se elektrický zámek aktivuje na dobu rovnající se hodnotě nastavené ve funkci „čas elektrického zámku“.
Elektrické zamykací zařízení 1 [Pozn. 1]	(0x09)	Na výstup je možné připojit elektrické zamykací zařízení se západkou (verze pouze s elektrickým magnetem nebo bez elektronických zařízení). Během otevíracího pohybu se elektrické zamykací zařízení aktivuje a zůstává aktivní, aby se brána uvolnila a provedl se pohyb. Během pohybu zavírání se ujistěte, že se elektrické zamykací zařízení mechanicky znovu zapne.

NASTAVENÍ VÝSTUPŮ ŘÍDICÍ JEDNOTKY		
FUNKCE	ID	POPIS
Přísavka 1 [Pozn. 1]	(0x0B)	S touto naprogramovanou funkcí se výstup aktivuje, když je brána v poloze úplného zavření. Poznámka – Výstup je ve všech ostatních situacích deaktivován. Když se přísavka deaktivuje před zahájením pohybu otevírání, zasáhne časový interval naprogramovaný ve funkci „čas přísavky“.
Jednosměrný semafor	(0x1A)	Pokud je naprogramováno jako „Jednosměrný semafor“: světlo zapnuto = brána v poloze max. otevření. světlo vypnuto = brána v jakékoli jiné poloze.
Červená na semaforu	(0x0D)	Tato funkce indikuje, že je pohon aktivní během fází pohybu zavírání: pomalé blikání = brána se zavírá; trvale svítí = brána je zavřena; nesvítí = brána je v ostatních polohách
Zelená na semaforu	(0x0E)	Tato funkce indikuje, že je pohon aktivní během fází pohybu otevírání: pomalé blikání = brána se otevírá; trvale svítí = brána je otevřena; nesvítí = brána je v ostatních polohách
Bzučák	(0x1D)	Tato funkce aktivuje bzučák, když je funkce UL325 aktivní (když je k dispozici).
Rádiový kanál č. 1 Rádiový kanál č. 2 Rádiový kanál č. 3 Rádiový kanál č. 4	(0x0F) (0x10) (0x11) (0x12)	Pokud je tento rádiový kanál nastaven pro konfiguraci výstupu, aktivuje se při zadání příkazu dálkovým ovladačem a v tomto stavu zůstane, dokud příkaz trvá. To je užitečné, pokud jsou ve stejném systému instalována externí zařízení (například pomocné světlo), která mají být ovládána jedním dálkovým ovladačem. VAROVÁNÍ = Pokud tento rádiový kanál není na přijímači řídicí jednotky volný, protože byl dříve uložen v paměti pomocí příkazu, řídicí jednotka aktivuje naprogramovaný výstup pouze tehdy, když je kanál aktivován dálkovým ovladačem, a ignoruje příkaz směrem k motoru. Varování = Tato funkce není v současné době k dispozici pro dálkové ovladače řady BiDi.
Vždy aktivní	(0x16)	 Tato funkce umožňuje, aby výstup zůstal trvale zapnutý. Pokud je aktivní režim stand-by, bude vypnutý. Svorka bude poskytovat napětí 24 V dle znázornění na levé straně.

[Pozn. 1] = Lze připojit pouze zařízení obsahující elektromagnet.

19.2 NASTAVENÍ VÝSTUPŮ ROZŠÍŘUJÍCÍCH MODULŮ

Tato kapitola seskupuje dostupné funkce, které lze přiřadit k výstupům na rozšiřujících modulech. Výstupy na rozšiřujících modulech jsou označeny jako:

- **OUTPUT 3 (VÝSTUP 3)** (0x53) (když je k dispozici) (Výchozí = **Sca/OGI (Indikátor otevřené brány)**)
- **OUTPUT 4 (VÝSTUP 4)** (0x54) (když je k dispozici) (Výchozí = MLAE22 = **Přítomnost překážky**, MLAE44 = **Brána zavřená**)
- **OUTPUT 5 (VÝSTUP 5)** (0x55) (když je k dispozici) (Výchozí = **Rádiový kanál 4**)
- **OUTPUT 6 (VÝSTUP 6)** (0x56) (když je k dispozici) (Výchozí = **Fototest**)



VAROVÁNÍ! Výstupy jsou omezeny na 24 V DC – 10 W

Tabulka 43

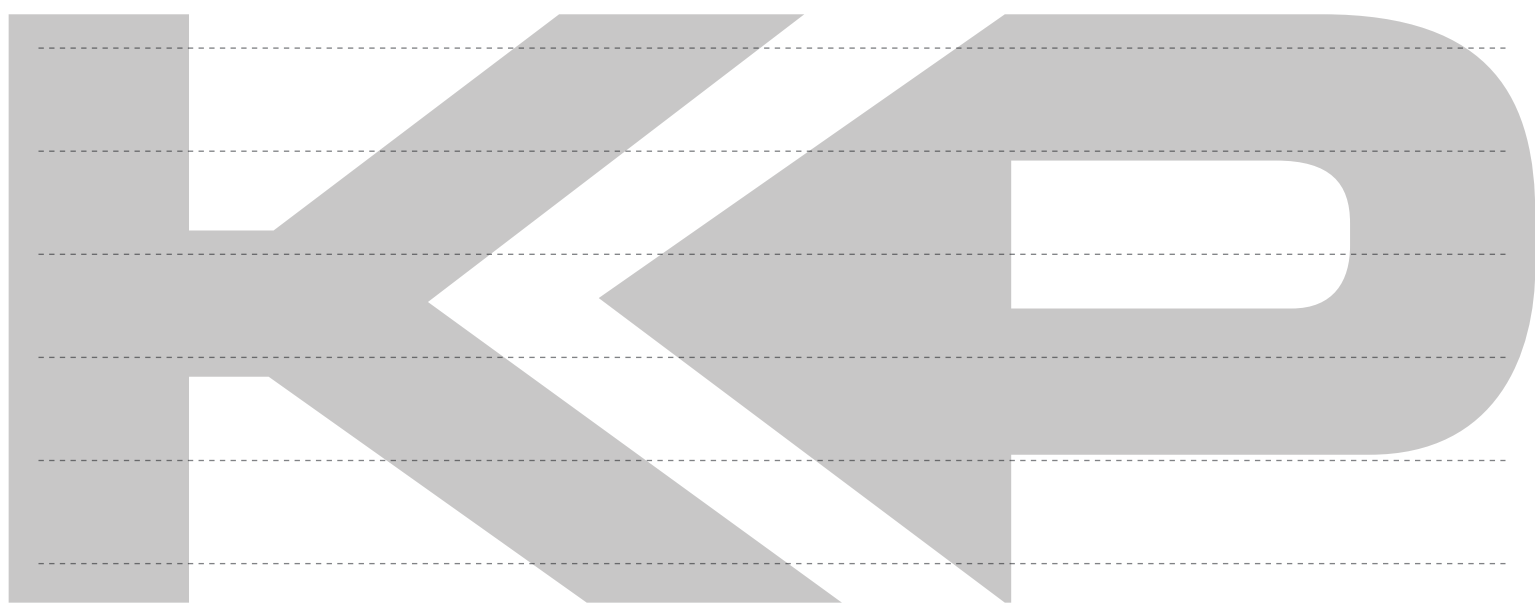
NASTAVENÍ VÝSTUPŮ ROZŠÍŘUJÍCÍCH MODULŮ		
FUNKCE	ID	POPIS
Není specifikovaná (Žádná)		Řídicí jednotka vynutí vypnutí výstupu. Žádný příkaz ani interakce řídicí jednotky nemůže stav výstupu přepnout.
Sca/OGI (Indikátor otevřené brány) [Pozn. 2]	(0x01)	Naprogramovaná kontrolka indikuje provozní stavy řídicí jednotky: nesvítí = brána v poloze úplného zavření. bliká pomalu = probíhá pohyb otevírání. bliká rychle = probíhá pohyb zavírání. svítí = brána v poloze úplného otevření.
Brána otevřená	(0x02)	Naprogramovaná kontrolka indikuje provozní stavy řídicí jednotky: svítí = brána v poloze úplného otevření. nesvítí = brána v jakémkoliv jiném stavu.
Brána zavřená	(0x03)	Naprogramovaná kontrolka indikuje provozní stavy řídicí jednotky: svítí = brána v poloze úplného zavření. nesvítí = brána v jakémkoliv jiném stavu. Aktivní výstup 24 V DC / max. 10 W
Údržba [Pozn. 2]	(0x04)	Naprogramovaná kontrolka indikuje počet dokončených cyklů a tedy potřebu (nebo nepotřebu) údržby systému: světlo svítí 2 vteřiny na začátku pohybu otevírání = počet cyklů pod 80 %. světlo bliká během provádění celého pohybu = počet cyklů mezi 80 a 100 %. světlo neustále bliká = počet cyklů nad 100 %.

NATAVENÍ VÝSTUPŮ ROZŠÍŘUJÍCÍCH MODULŮ		
FUNKCE	ID	POPIS
FotoTest	(0x25)	Výstup napájí relátkové fotobuňky a ověřuje jejich integritu při zahájení pohybu. Typ interakce je striktně svázan s nastavením vstupů nakonfigurovaných jako FOTO, FOTO1 a FOTO2.
Výstražný maják 1 [Pozn. 2]	(0x13)	Tato funkce umožňuje přepínání výstupu ze zapnutého do vypnutého stavu bez ohledu na stav motoru. Aktivace probíhá v pravidelných intervalech (0,5 sekundy zapnuto; 0,5 sekundy vypnuto).
Výstražný maják 24 V	(0x17)	Tato funkce umožňuje, aby výstražná kontrolka indikovala provádění aktuálního pohybu. Blikání se objevuje v pravidelných intervalech (0,5 sekundy svítí; 0,5 sekundy nesvítí). Tento režim umožňuje ovládat výstup napětím 24 V DC.
Přídavné světlo	(0x06)	Výstup následuje stav funkce přídavné světlo na řídicí jednotce.
Přítomnost překážky	(0x23)	Pokud je pohon v klidu, zásah jakékoli fotobuňky aktivuje výstup na 5 vteřin (čas nelze naprogramovat).
Elektrický zámek 1 [Pozn. 1] [Pozn. 3]	(0x07)	Je-li tato funkce naprogramována, při provedení pohybu otevírání se elektrický zámek aktivuje na dobu rovnající se hodnotě nastavené ve funkci „čas elektrického zámku“.
Elektrické zamykací zařízení 1 [Pozn. 1] [Pozn. 2]	(0x09)	Na výstup je možné připojit elektrické zamykací zařízení se západkou (verze pouze s elektrickým magnetem nebo bez elektronických zařízení). Během otevíracího pohybu se elektrické zamykací zařízení aktivuje a zůstává aktivní, aby se brána uvolnila a provedl se pohyb. Během pohybu zavírání se ujistěte, že se elektrické zamykací zařízení mechanicky znovu zapne.
Přísavka 1 [Pozn. 1] [Pozn. 2]	(0x0B)	S touto naprogramovanou funkcí se výstup aktivuje, když je brána v poloze úplného zavření. Poznámka – Výstup je ve všech ostatních situacích deaktivován. Když se přísavka deaktivuje před zahájením pohybu otevírání, zasáhne časový interval naprogramovaný ve funkci „čas přísavky“.
Jednosměrný semafor	(0x1A)	Pokud je naprogramováno jako „Jednosměrný semafor“: světlo zapnuto = brána v poloze max. otevření. světlo vypnuto = brána v jakékoli jiné poloze.
Červená na semaforu	(0x0D)	Tato funkce indikuje, že je pohon aktivní během fází pohybu zavírání: pomalé blikání = brána se zavírá; trvale svítí = brána je zavřena; nesvítí = brána je v ostatních polohách
Zelená na semaforu	(0x0E)	Tato funkce indikuje, že je pohon aktivní během fází pohybu otevírání: pomalé blikání = brána se otevírá; trvale svítí = brána je otevřena; nesvítí = brána je v ostatních polohách
Rádiový kanál č. 1 Rádiový kanál č. 2 Rádiový kanál č. 3 Rádiový kanál č. 4	(0x0F) (0x10) (0x11) (0x12)	Pokud je tento rádiový kanál nastaven pro konfiguraci výstupu, aktivuje se při zadání příkazu dálkovým ovladačem a v tomto stavu zůstane, dokud příkaz trvá. To je užitečné, pokud jsou ve stejném systému instalována externí zařízení (například pomocné světlo), která mají být ovládána jedním dálkovým ovladačem. VAROVÁNÍ = Pokud tento rádiový kanál není na přijímači řídicí jednotky volný, protože byl dříve uložen v paměti pomocí příkazu, řídicí jednotka aktivuje naprogramovaný výstup pouze tehdy, když je kanál aktivován dálkovým ovladačem, a ignoruje příkaz směrem k motoru. Varování = Tato funkce není v současné době k dispozici pro dálkové ovladače řady BiDi.
Vždy aktivní	(0x16)	Výstup vždy poskytuje napájení 24 V. VAROVÁNÍ = tato funkce nemůže být aktivována pro bezpotenciálové výstupy.

[Pozn. 1] = Lze připojit pouze zařízení obsahující elektromagnet.

[Pozn. 2] = Tato funkce není dostupná na napájecím výstupu.

[Pozn. 3] = Použijte externí pomocné relé a záložní zdroj energie.



KOVOPOLOTOVARY.CZ

KAP

KOVOPOLOTOVARY.CZ

Nice

Nice SpA
Via Callalta, 1
31046 Oderzo TV Italy
info@niceforyou.com

www.niceforyou.com

IDV0777A01CSD_28-03-2025