

ENGLISH

Instructions translated from Italian

1 - Warnings

Caution! – The photocells do not constitute safety devices. They are only auxiliary safety devices. Although constructed for maximum reliability, in extreme conditions they may malfunction or fail, and this may not be immediately evident. For this reason, and as a matter of good practice, the following warnings – Transit can only occur if the gate or garage door is fully open and at a standstill. - TRANSIT IS STRICTLY FORBIDDEN while the gate or garage door is closing or is about to close. - If you notice any sign of malfunction, immediately shut off power to the automation and use the manual mode only (refer to the automation's instruction manual). Immediately contact a person qualified to respect and repair the device.

- Nice declines all liability for damage or injury resulting from improper use of the product and any other use not specified in this manual.
- All packaging materials must be disposed of in accordance with local regulations.
- The device must not be immersed in water or any other liquid substance. If liquid substances penetrate inside the device, disconnect the power supply immediately and contact the Nice customer service, using the device in these conditions could be dangerous.
- Do not keep the device near heat sources or expose it to open flames; these actions could damage the device and cause malfunctions, fire hazards or other dangers.

2 - Description and intended use

The EPMOV devices are presence sensors for gate automations (type D according to the EN 12453 standard); they allow for detecting obstacles along the optical axis between the transmitter (TX) and the receiver (RX); each of them is powered by a CR123 lithium battery. The EPMOV devices are equipped with the **Solemyo Air Net System** radio technology of the Nice range, which allows for communicating with the control unit in wireless mode. A single control unit can be used to connect multiple pairs of EPMOV photocells, and each pair can be associated with a desired function among those available. This is done by the control unit with which they must be paired thanks to the IBW radio interface of the Nice range (also refer to the respective instruction manual).

3 - Operating principle

When its battery is inserted, the EPMOV device begins searching for an IBW radio interface to link up with (see **Table 2** "Search for radio interface"); - If it finds a radio interface with which it was associated previously, it enters the **Standby** mode. - If it finds a radio interface in the listen status, it switches to the **Programming** mode. In this case, it maintains this mode until the entire system has been acquired before entering the **Standby** mode.

4 - Addressing and programming

For the control unit to correctly detect the EPMOV devices, these must be addressed through appropriate jumpers according to **Table 1** and depending on how they are positioned in the system (**Figures 7, 8, 9**); to be carried out on both the TX and RX in the same manner. Each pair of photocells must have a different function than that assigned to other pairs of photocells. Refer to the instruction manual of the IBW and of the control unit to carry out all the activities related to programming and testing of the EPMOV.

5 - Installation

Reception can be influenced by several factors: the position of the devices and their proximity to systems lacking interference suppressors; other transmitters within the same frequency ranges; weather conditions. Do not mount the universal receiver near the ground or large-size metal objects. The maximum length of any connection cables must not exceed 3 m. Contact the Nice technical assistance service in case of malfunctions.

- Remove the front glass, detach the upper casing of the photocell then the internal casing (**Phase 01 - Fig. 1**).
- Choose the place and position of installation: height between 40 cm and 60 cm above the ground. The TX and RX elements must be placed on opposite sides and pointing to one another (the maximum allowed misalignment is 5°); for improved radio transmission/reception, avoid positioning them inside niches.
- Perform the addressing procedure: position the jumpers depending on the desired function, see **Table 1**.
- If the system includes them, install the other wireless devices.
 - Creation of a new system:
 - Reset the IBW or make sure that it does not contain stored devices: - press button **P** (**Fig. 4**) until the red LED lights up steady and then release the button
 - confirm with a single touch of button **P**
 - wait for the LED to emit five red flashes to confirm the reset
 - Press button **P** until the green LED lights up steady (listen status).
 - Insert the battery in every EPMOV, a beep of the IBW will confirm its recognition; the EPMOV will enter the programming phase signalling its status
 - h) In this phase it is possible to acquire the other relevant wireless devices (flashing or sensitive edges): ensure that they do not contain a previously stored IBW then reset the device (consult the IBW instruction manual).
 - i) Confirm memorization of the system with a single touch of button **P** of the IBW; the LEDs of each EPMOV will switch off if acquired correctly.
 - f) A period of time of the IBW will signal the need to scan the BlueBus device (from the control unit or Oview programme).

- Remove the front glass, detach the upper casing of the photocell then the internal casing (**Phase 01 - Fig. 1**).
- Choose the place and position of installation: height between 40 cm and 60 cm above the ground. The TX and RX elements must be placed on opposite sides and pointing to one another (the maximum allowed misalignment is 5°); for improved radio transmission/reception, avoid positioning them inside niches.
- Perform the addressing procedure: position the jumpers depending on the desired function, see **Table 1**.
- If the system includes them, install the other wireless devices.
 - Creation of a new system:
 - Reset the IBW or make sure that it does not contain stored devices: - press button **P** (**Fig. 4**) until the red LED lights up steady and then release the button
 - confirm with a single touch of button **P**
 - wait for the LED to emit five red flashes to confirm the reset
 - Press button **P** until the green LED lights up steady (listen status).
 - Insert the battery in every EPMOV, a beep of the IBW will confirm its recognition; the EPMOV will enter the programming phase signalling its status
 - h) In this phase it is possible to acquire the other relevant wireless devices (flashing or sensitive edges): ensure that they do not contain a previously stored IBW then reset the device (consult the IBW instruction manual).
 - i) Confirm memorization of the system with a single touch of button **P** of the IBW; the LEDs of each EPMOV will switch off if acquired correctly.
 - f) A period of time of the IBW will signal the need to scan the BlueBus device (from the control unit or Oview programme).

Table 1							
Photocells functions	FOTO	FOTO II	FOTO I	FOTO II	FOTO 2	FOTO 2 II	FOTO 3
Jumpers positions							

Table 2 (Fig. 3)	
SEARCH FOR RADIO INTERFACE	MEANING
Search for radio interface	5 flashes every 3 seconds of the side LEDs (D and E - Fig. 3)
Programming	Alternate flashing of the side LEDs (D and E - Fig. 3)
Standby	LEDs off
Normal condition	Low battery
Signals the manoeuvre status	Presence of the optical signal (alignment with TX)
Presence of the optical signal (alignment with TX)	No optical signal (obstacle detected or misalignment)
Low battery	Flat battery + no optical signal
Signals the manoeuvre status	Signals the manoeuvre status with weak radio coverage

Table 2 (Fig. 3)	
SEARCH FOR RADIO INTERFACE	MEANING
Search for radio interface	5 flashes every 3 seconds of the side LEDs (D and E - Fig. 3)
Programming	Alternate flashing of the side LEDs (D and E - Fig. 3)
Standby	LEDs off
Normal condition	Low battery
Signals the manoeuvre status	Presence of the optical signal (alignment with TX)
Presence of the optical signal (alignment with TX)	No optical signal (obstacle detected or misalignment)
Low battery	Flat battery + no optical signal
Signals the manoeuvre status	Signals the manoeuvre status with weak radio coverage

Table 2 (Fig. 3)	
SEARCH FOR RADIO INTERFACE	MEANING
Search for radio interface	5 flashes every 3 seconds of the side LEDs (D and E - Fig. 3)
Programming	Alternate flashing of the side LEDs (D and E - Fig. 3)
Standby	LEDs off
Normal condition	Low battery
Signals the manoeuvre status	Presence of the optical signal (alignment with TX)
Presence of the optical signal (alignment with TX)	No optical signal (obstacle detected or misalignment)
Low battery	Flat battery + no optical signal
Signals the manoeuvre status	Signals the manoeuvre status with weak radio coverage

ITALIANO

Istruzioni originali

Avvertenze - Le fotocellule non sono un dispositivo di sicurezza ma soltanto un dispositivo ausiliario alla sicurezza. Nonostante siano costruite per la massima affidabilità, in situazioni estreme possono avere malfunzionamenti o guastarsi e il problema potrebbe non essere subito evidente. Per questi motivi, è comunque buona regola, rispettare le seguenti avvertenze: - Il transito attraverso il varco è consentito solo se il cancello o il portone da chiudere è completamente aperto e fermo. - È ASSOLUTAMENTE VIETATO tentare mentre il cancello o il portone da chiudere si sta chiudendo o si prevede che la chiusura sia imminente. - Se si verificano segni di malfunzionamento togliere immediatamente l'alimentazione all'automazione; eventualmente utilizzarla in modo sicuro, eventualmente manuale facendo riferimento al suo manuale istruzioni. Qui chiamare immediatamente il personale abilitato per il controllo e l'eventuale riparazione.

- Nice non risponde dei danni risultanti da un uso improprio del prodotto; diverso da quanto previsto nel presente manuale.
- Il materiale dell'imballaggio deve essere smaltito nel proprio rispetto della normativa locale.
- Evitare che il dispositivo possa venire immerso in acqua o altro sostanza liquida. Qualora sostanza liquida sia penetrata all'interno del dispositivo, scollegare immediatamente l'alimentazione elettrica e rivolgersi al servizio assistenza Nice; l'uso del dispositivo in tali condizioni può causare situazioni di pericolo.
- Non tenere il dispositivo vicino a fonti di calore né esporlo a fiamme; tali azioni possono danneggiarlo ed essere causa di malfunzionamenti, incendi o situazioni di pericolo.

2 - Descrizione e destinazione d'uso

EPMOV sono rilevatori di presenza per automatismi di cancello (tipo D secondo norma EN 12453); consentono di rilevare ostacoli che si trovano sull'asse ottico tra trasmettitore (TX) e ricevitore (RX); ognuno di questi, è alimentato da una batteria al litio CR123. EPMOV sono dotati della tecnologia radio **Solemyo Air Net System** della linea Nice, che permette di comunicare con la centrale di comando in modo "wireless". Su una stessa centrale è possibile collegare più coppie di fotocellule EPMOV e ad ogni coppia può essere assegnata una funzionalità diversa, in base a quelle disponibili. Facciamo solo se nella centrale di comando a cui devono essere abbinati a presente l'interfaccia radio IBW della linea Nice (fare riferimento anche al rispettivo manuale d'istruzioni).

3 - Principio di funzionamento

Quando viene inserita la batteria, EPMOV inizia la ricerca di un interfaccia

radio IBW alla quale associarsi (vedere **Tabella 2** "Ricerca interfaccia radio"); - Se trova un'interfaccia radio alla quale era stata associata in precedenza, entra nello stato di **Standby**. - Se trova un'interfaccia radio a cui lo stato di ascolto passa alla **Programmazione**. In questo caso, mantiene lo stato di ascolto fino all'acquisizione dell'impianto e poi entra in **Standby**.

4 - Indirizzamento e programmazione Per il corretto riconoscimento di EPMOV da parte della centrale, è necessario eseguire l'indirizzamento delle stesse attraverso appositi ponticelli elettrici secondo la **tabella 1** e in funzione del loro posizionamento nell'impianto (**fig. 7, 8, 9**); da eseguire sia su TX che su RX allo stesso modo.

5 - Installazione **La ricezione può essere influenzata da diversi fattori: la posizione dei dispositivi e la loro vicinanza a sistemi sprovvisti di soppressori di interferenze; altri trasmettitori all'interno della stessa gamma di frequenze; condizioni atmosferiche. Non montare il ricevitore universale vicino al terreno o ad oggetti di metallo di grandi dimensioni. La lunghezza massima di eventuali cavi di collegamento non deve superare i 3 m. Nel caso di malfunzionamento contattare l'assistenza Nice.**

6 - Descrizione e destinazione d'uso EPMOV sono rilevatori di presenza per automatismi di cancello (tipo D secondo norma EN 12453); consentono di rilevare ostacoli che si trovano sull'asse ottico tra trasmettitore (TX) e ricevitore (RX); ognuno di questi, è alimentato da una batteria al litio CR123. EPMOV sono dotati della tecnologia radio **Solemyo Air Net System** della linea Nice, che permette di comunicare con la centrale di comando in modo "wireless". Su una stessa centrale è possibile collegare più coppie di fotocellule EPMOV e ad ogni coppia può essere assegnata una funzionalità diversa, in base a quelle disponibili. Facciamo solo se nella centrale di comando a cui devono essere abbinati a presente l'interfaccia radio IBW della linea Nice (fare riferimento anche al rispettivo manuale d'istruzioni).

7 - Manutenzione Esegua la manutenzione delle fotocellule almeno ogni 6 mesi, effettuando le seguenti operazioni:

- 1. Smontare il motore come descritto nel suo manuale istruzioni per impedire l'azionamento involontario dell'automazione durante la manutenzione.

8 - Batteria replacement Warning - For an average use of roughly 10 daily manoeuvres, the batteries should be replaced annually. The TX and RX batteries are of the CR123 lithium type. To access the battery compartment, refer to **Fig. 1**; observe the following warnings when replacing the batteries: - insert the new batteries by matching the polarities; - when inserting the batteries make sure that the LED's flash and check their meaning in the manual of the automation to which the EPMOV devices are connected.

9 - Disposal This product is an integral part of the automation system and must therefore be disposed of together with it, in the same manner described in the automation's instruction manual.

10 - Technical specifications **Please note:** the technical features refer to an ambient temperature of 20°C. Nice S.p.A. reserves the right to modify its products without altering their intended use and essential functions.

Power supply: 3V DC, with CR123 lithium battery. **Battery life:** one year with the usual manoeuvre a day. **Radio communication:** two-way on 7 channels in the [863,5 MHz - 869,8 MHz] band. **Radio protocol:** high-security; compatible with the Solemyo Air Net System radio technology of the Nice range. **Maximum range:** 20 m. **Maximum radio range (in optimal conditions):** 40 m. **Protection rating:** IP 44. **Operating temperature:** -20°C ... +55°C. **Dimensions:** 105 x 50 x 40 mm. **Weight:** 200 g (TX + RX).

Notes: - The range of receiver-transmitter devices may be affected by other devices operating in the vicinity and at the same frequency (e.g. wireless headsets, alarm systems, etc.), which can cause interferences in the system. In the event of continual and strong interference, the manufacturer cannot guarantee the effective range of its devices.

2. Premere il tasto P dell'IBW fino all'accensione del led verde fisso (stato di ascolto).
c) Inserire la batteria ad ogni EPMOV, un beep dell'IBW ne conferma il riconoscimento; EPMOV entrerà in fase di programmazione segnalando tale stato.
d) In questa fase è possibile acquisire gli altri dispositivi wireless previsti nel presente manuale di istruzioni. È necessario assicurarsi che non contengano un IBW memorizzato in precedenza e quindi, eseguire un reset del dispositivo (vedere manuale d'istruzione IBW).
e) Confermare la memorizzazione dell'impianto con un click sul tasto P dell'IBW; i led di ogni EPMOV si spegneranno se acquisite correttamente.

5. Verificare l'eventuale segnalazione di batteria scarica; in tal caso provvedere alla sostituzione (**cap. 8 - Fig. 1**).
f) Un beep periodico dell'IBW ricorda di effettuare una scansione dei dispositivi BlueBus (dalla centrale di comando o dal programmatore Oview).
g) Al termine della scansione il beep termina, quindi eseguire una manovra e con un click sul tasto P dell'IBW attivare la procedura di "test impianto".
h) In modalità test, verificare il corretto funzionamento delle EPMOV con l'allineamento ottico tra TX e RX in base alle segnalazioni emesse durante la manovra (vedere **Tabella 2**); inoltre, verificare la segnalazione di copertura: se è scarsa, sfruttare la testina ruotante contenente il sistema ottico per ottimizzare l'allineamento. In caso persista per l'intera manovra, è necessario ottimizzare la posizione delle antenne (in particolare di IBW - vedere rispettivo manuale).
i) Usare dalla modalità di test con un click sul tasto P dell'IBW.

6. fissare tutto definitivamente (**fase 02 - fig. 1**) verificando l'allineamento tra TX e RX (**Fig. 3**).

7. Richiedere EPMOV (**fase 03 - fig. 1**).

6 - Collaudo **Attenzione:** dopo aver aggiunto o sostituito delle fotocellule è necessario eseguire nuovamente il collaudo dell'intera automazione secondo quanto previsto nei rispettivi manuali.

Verifica dell'allineamento ottico: eseguire la procedura di "test" verificando l'allineamento ottico tra TX e RX in base alle segnalazioni emesse durante la manovra, vedere **Tabella 2**.
Verifica della copertura radio: per verificare il livello di ricezione radio delle fotocellule, vedere manuale d'istruzione di IBW e anche la segnalazione dei led di RX e TX descritta nella **Tabella 2**; si raccomanda la verifica della copertura radio durante tutta la manovra dell'automatismo.

Verifica della corretta rilevazione dell'ostacolo: la verifica va eseguita con il parallelepipedo di test 700 x 300 x 200 mm con 3 liti nero opaco e 3 liti bianco lucido oppure a specchio come previsto dalla norma EN12445 (**Fig. 6**).

7 - Manutenzione Esegua la manutenzione delle fotocellule almeno ogni 6 mesi, effettuando le seguenti operazioni:

- 1. Smontare il motore come descritto nel suo manuale istruzioni per impedire l'azionamento involontario dell'automazione durante la manutenzione.

Tabella 1							
Photocells functions	FOTO	FOTO II	FOTO I	FOTO II	FOTO 2	FOTO 2 II	FOTO 3
Jumpers positions							

Tabella 2 (Fig. 3)		
RICERCA INTERFACCIA RADIO	STATO LED	SIGNIFICATO
Ricerca interfaccia radio	5 lampeggi ogni 3 secondi dei led laterali (D e E - fig. 3)	Ricerca modulo di interfaccia radio
Programmazione	Led laterali (D e E - fig. 3) lampeggianti alternati	Fase programmazione
Standby	Led spenti	Condizione normale
Manovra fotocellula RX	Lampeggio led superiore (C - fig. 3) ogni 15 secondi	Batteria scarica
Led sinistro (E - fig. 3) rosso fisso		Segnalazione lo stato di manovra
Led sinistro (E - fig. 3) - fig. 3) rosso in sfarfallamento		Segnalazione lo stato di manovra con copertura radio debole
Led destro (D - fig. 3) in un doppio lampeggio periodico		Presenza di segnale ottico (allineamento con TX)
Led destro (D - fig. 3) spento. Led superiore (C - fig. 3) lampeggiante		Batteria scarica
Led destro (D - fig. 3) spento. Led superiore (C - fig. 3) acceso fisso		Batteria scarica
Led destro (D - fig. 3) spento. Led superiore (C - fig. 3) in sfarfallamento		Batteria scarica - assenza di segnale ottico
Led laterali (D e E - fig. 3) rosso fisso		Segnalazione lo stato di manovra
Led laterali (D e E - fig. 3) rosso in sfarfallamento		Segnalazione lo stato di manovra con copertura radio debole
Led superiore (C - fig. 3) lampeggiante		Batteria scarica

Tabella 2 (Fig. 3)		
RICERCA INTERFACCIA RADIO	STATO LED	SIGNIFICATO
Ricerca interfaccia radio	5 lampeggi ogni 3 secondi dei led laterali (D e E - fig. 3)	Ricerca modulo di interfaccia radio
Programmazione	Led laterali (D e E - fig. 3) lampeggianti alternati	Fase programmazione
Standby	Led spenti	Condizione normale
Manovra fotocellula RX	Lampeggio led superiore (C - fig. 3) ogni 15 secondi	Batteria scarica
Led sinistro (E - fig. 3) rosso fisso		Segnalazione lo stato di manovra
Led sinistro (E - fig. 3) - fig. 3) rosso in sfarfallamento		Segnalazione lo stato di manovra con copertura radio debole
Led destro (D - fig. 3) in un doppio lampeggio periodico		Presenza di segnale ottico (allineamento con TX)
Led destro (D - fig. 3) spento. Led superiore (C - fig. 3) lampeggiante		Batteria scarica
Led destro (D - fig. 3) spento. Led superiore (C - fig. 3) acceso fisso		Batteria scarica
Led destro (D - fig. 3) spento. Led superiore (C - fig. 3) in sfarfallamento		Batteria scarica - assenza di segnale ottico
Led laterali (D e E - fig. 3) rosso fisso		Segnalazione lo stato di manovra
Led laterali (D e E - fig. 3) rosso in sfarfallamento		Segnalazione lo stato di manovra con copertura radio debole
Led superiore (C - fig. 3) lampeggiante		Batteria scarica

Tabella 2 (Fig. 3)		
RICERCA INTERFACCIA RADIO	STATO LED	SIGNIFICATO
Ricerca interfaccia radio	5 lampeggi ogni 3 secondi dei led laterali (D e E - fig. 3)	Ricerca modulo di interfaccia radio
Programmazione	Led laterali (D e E - fig. 3) lampeggianti alternati	Fase programmazione
Standby	Led spenti	Condizione normale
Manovra fotocellula RX	Lampeggio led superiore (C - fig. 3) ogni 15 secondi	Batteria scarica
Led sinistro (E - fig. 3) rosso fisso		Segnalazione lo stato di manovra
Led sinistro (E - fig. 3) - fig. 3) rosso in sfarfallamento		Segnalazione lo stato di manovra con copertura radio debole
Led destro (D - fig. 3) in un doppio lampeggio periodico		Presenza di segnale ottico (allineamento con TX)
Led destro (D - fig. 3) spento. Led superiore (C - fig. 3) lampeggiante		Batteria scarica
Led destro (D - fig. 3) spento. Led superiore (C - fig. 3) acceso fisso		Batteria scarica
Led destro (D - fig. 3) spento. Led superiore (C - fig. 3) in sfarfallamento		Batteria scarica - assenza di segnale ottico
Led laterali (D e E - fig. 3) rosso fisso		Segnalazione lo stato di manovra
Led laterali (D e E - fig. 3) rosso in sfarfallamento		Segnalazione lo stato di manovra con copertura radio debole
Led superiore (C - fig. 3) lampeggiante		Batteria scarica

Tabella 2 (Fig. 3)		
RICERCA INTERFACCIA RADIO	STATO LED	SIGNIFICATO
Ricerca interfaccia radio	5 lampeggi ogni 3 secondi dei led laterali (D e E - fig. 3)	Ricerca modulo di interfaccia radio
Programmazione	Led laterali (D e E - fig. 3) lampeggianti alternati	Fase programmazione
Standby	Led spenti	Condizione normale
Manovra fotocellula RX	Lampeggio led superiore (C - fig. 3) ogni 15 secondi	Batteria scarica
Led sinistro (E - fig. 3) rosso fisso		Segnalazione lo stato di manovra
Led sinistro (E - fig. 3) - fig. 3) rosso in sfarfallamento		Segnalazione lo stato di manovra con copertura radio debole
Led destro (D - fig. 3) in un doppio lampeggio periodico		Presenza di segnale ottico (allineamento con TX)
Led destro (D - fig. 3) spento. Led superiore (C - fig. 3) lampeggiante		Batteria scarica
Led destro (D - fig. 3) spento. Led superiore (C - fig. 3) acceso fisso		Batteria scarica
Led destro (D - fig. 3) spento. Led superiore (C - fig. 3) in sfarfallamento		Batteria scarica - assenza di segnale ottico
Led laterali (D e E - fig. 3) rosso fisso		Segnalazione lo stato di manovra
Led laterali (D e E - fig. 3) rosso in sfarfallamento		Segnalazione lo stato di manovra con copertura radio debole
Led superiore (C - fig. 3) lampeggiante		Batteria scarica

1 - Recommendations **Attention 1** – Les photocellules ne sont pas un dispositif de sécurité mais uniquement un dispositif auxiliaire à la sécurité. Malgré si elles sont construites pour une fiabilité maximale, dans les situations extrêmes, elles peuvent mal fonctionner ou tomber en panne, et il problème risque de ne pas être immédiatement évident. Pour ces raisons, et comme bonne règle, il est recommandé de respecter les avertissements suivants: - Le transit à travers le passage est autorisé uniquement si le portail ou la porte de garage est complètement ouvert et à l'arrêt. - IL EST STRICTEMENT INTERDIT de passer quand le portail ou la porte de garage se ferme et si on s'attend à ce que la fermeture soit immédiate.

2 - Description et application EPMOV sont des détecteurs de présence pour les automatismes de portail (type D selon la norme EN 12453), ils permettent de détecter les obstacles situés sur l'axe optique entre l'émetteur (TX) et le récepteur (RX). Chacun de ceux-ci est alimenté par une pile au lithium CR123. Les EPMOV sont équipés de la technologie radio **Solemyo Air Net System** de la ligne Nice, ce qui permet de communiquer avec le système de commande - sans fil. - Il est possible sur une même logique de commande de connecter plusieurs paires de photocellules EPMOV et une fonction désirée parmi celles disponibles peut être assignée à chaque paire. Elles fonctionnent uniquement si, dans la logique de commande à laquelle elles doivent être associées, l'interface radio IBW de la ligne Nice est présente (voir aussi la notice correspondante).

3 - Principe de fonctionnement Lorsque la pile est insérée, EPMOV commence la recherche d'une interface radio IBW à laquelle s'associer (voir le **tableau 2** - Recherche interfaccia radio); - Si elle trouve une interface radio à laquelle elle avait été associée précédemment, elle entre dans l'état de **Standby**. - Si elle trouve une interface radio en état d'écoute, elle passe à la **Programmation**. Dans ce cas, elle conserve l'état jusqu'à l'acquisition de l'automatisme.

4 - Adressage et programmation Pour le correcto reconnaissance de EPMOV par la logique de commande, il faut effectuer l'adressage mémoire par l'intermédiaire de cavaliers électriques appropriés conformément au **tableau 1** et conformément à l'implémentation dans l'installation (**Fig. 7, 8, 9**); à effectuer aussi bien sur l'émetteur TX que sur le récepteur RX.

5 - Installation **La réception peut être affectée par plusieurs facteurs: la position des dispositifs et de leur proximité aux systèmes sans suppressors d'interférences; les autres émetteurs dans la même gamme de fréquences et les conditions météorologiques. Ne pas monter le récepteur universel à proximité du sol ou de grands objets métalliques. La longueur maximale des câbles de raccordement ne doit pas dépasser 3 mètres. En cas de malfunzionamento, contacter l'assistenza Nice.**

6 - Description et destination d'usage EPMOV sont détecteurs de présence pour les automatismes de portail (type D selon la norme EN 12453); ils permettent de détecter les obstacles situés sur l'axe optique entre l'émetteur (TX) et le récepteur (RX); chacun d'eux est alimenté par une pile au lithium CR123. EPMOV sont équipés de la technologie radio **Solemyo Air Net System** de la ligne Nice, ce qui permet de communiquer avec le système de commande - sans fil. - Il est possible sur une même logique de commande de connecter plusieurs paires de photocellules EPMOV et une fonction désirée parmi celles disponibles peut être assignée à chaque paire. Elles fonctionnent uniquement si, dans la logique de commande à laquelle elles doivent être associées, l'interface radio IBW de la ligne Nice est présente (voir aussi la notice correspondante).

7 - Maintenance Effectuer l'entretien des photocellules, au moins tous les 6 mois, en procédant comme suit:

- 1. Débrancher le moteur comme décrit dans la notice d'instructions pour éviter toute manipulation involontaire de l'automatisme pendant l'entretien.

8 - Remplacement des piles **Recommandation** - Nous recommandons un remplacement annuel des piles pour les applications moyennes de 10 manœuvres quotidiennes. Les piles de l'émetteur TX et du récepteur RX sont au lithium CR123. Pour accéder au compartiment des piles, se référer à la **Fig. 1**; pour remplacer les piles, respecter les consignes suivantes: - insérer des piles neuves en respectant la polarité; - lors de l'insertion des piles, vérifier les connectiques des led et contrôler la configuration dans la notice de l'automatisme auquel les EPMOV sont connectées.

9 - Elimination Ce produit est une partie intégrante de l'automatisme et doit être éliminé avec soin, en appliquant les mêmes critères indiqués dans la notice d'installation de l'automatisme.

10 - Caratteristiche tecniche **Avvertenze:** Le caratteristiche tecniche sono riferite alla temperatura ambiente di 20°C. Nice S.p.A. si riserva il diritto di modificare i prodotti mantenendone comunque la destinazione d'uso e la funzionalità essenziale.

Alimentazione: 3V DC, con batteria al litio CR123. **Durata batteria:** Superiore ad un anno con 10 manovre al giorno. **Comunicazione radio:** bidirezionale, su 7 canali nella banda [863,5 MHz - 869,8 MHz]. **Protocollo radio:** ad alta sicurezza; compatibile con la tecnologia radio Solemyo Air Net System della linea Nice. **Portata radio utile:** 20 m. **Portata radio massima (in condizioni ottimali):** 40 m. **Grado di protezione:** IP 44. **Temperatura di funzionamento:** -20°C ... +55°C. **Dimensioni:** 105 x 50 x 40 mm. **Peso:** 200 g (TX + RX).

Note: - L'intervallo di ricezione dei dispositivi di trasmissione può essere influenzato da altri dispositivi che operano nella vicinanza alla stessa frequenza (ad esempio radiocuffi, sistemi di allarme, ecc.), provocando interferenze nel sistema. In casi di continue e forti interferenze, il costruttore non può offrire nessuna garanzia circa la reale portata dei propri dispositivi radio.

5 - Installation **La réception peut être affectée par plusieurs facteurs: la position des dispositifs et de leur proximité aux systèmes sans suppressors d'interférences; les autres émetteurs dans la même gamme de fréquences et les conditions météorologiques. Ne pas monter le récepteur universel à proximité du sol ou de grands objets métalliques. La longueur maximale des câbles de raccordement ne doit pas dépasser 3 mètres. En cas de malfunzionamento, contacter l'assistenza Nice.**

6 - Descrizione y uso previsto EPMOV son detectores de presencia para automatismos de cancelas (tipo D según la norma EN 12453); permiten detectar obstáculos que se encuentran sobre el eje óptico entre el transmisor (TX) y el receptor (RX); cada uno de éstos es alimentado por una batería de litio CR123. EPMOV están dotados de tecnología radio **Solemyo Air Net System** de la línea Nice, que permite la comunicación inalámbrica con la central de mando. En una misma central se puede conectar varias pares de fotocélulas EPMOV y a cada par se puede asignar una función entre aquellas disponibles; otro ejemplo es el control de la misma gama de frecuencias, y condiciones atmosféricas. No montar el receptor universal cerca del terreno o de objetos de metal de gran tamaño. La longitud máxima de eventuales cables de conexión no debe superar los 3 m. En caso de defectos de funcionamiento, contactar con la asistencia Nice.

7 - Manutenzione Esegua la manutenzione delle fotocellule almeno ogni 6 mesi, effettuando le seguenti operazioni:

- 1. Smontare il motore come descritto nel suo manuale istruzioni per impedire l'azionamento involontario dell'automazione durante la manutenzione.

8 - Replacement des piles **Recommandation** - Nous recommandons un remplacement annuel des piles pour les applications moyennes de 10 manœuvres quotidiennes. Les piles de l'émetteur TX et du récepteur RX sont au lithium CR123. Pour accéder au compartiment des piles, se référer à la **Fig. 1**; pour remplacer les piles, respecter les consignes suivantes: - insérer des piles neuves en respectant la polarité; - lors de l'insertion des piles, vérifier les connectiques des led et contrôler la configuration dans la notice de l'automatisme auquel les EPMOV sont connectées.

9 - Elimination Ce produit est une partie intégrante de l'automatisme et doit être éliminé avec soin, en appliquant les mêmes critères indiqués dans la notice d'installation de l'automatisme.

10 - Caratteristiche tecniche **Avvertenze:** Le caratteristiche tecniche sono riferite alla temperatura ambiente di 20°C. Nice S.p.A. si riserva il diritto di modificare

